

離散最適化基礎論

ジョブ・スケジューリングのアルゴリズム

第14回 (最終回)

多項式時間近似スキーム

岡本 吉央 (電気通信大学)

okamotoy@uec.ac.jp

2025年1月28日

最終更新 : 2025年1月29日 14:16

1. スケジューリング問題の分類 (10/1)
 - * 休み (出張) (10/8)
 - * 休み (体育祭) (10/15)
2. 整列による解法 (10/22)
3. 動的計画法 (10/29)
4. NP 困難性と計算量の分類 (11/5)
5. 計算複雑性による問題の分類 (11/12)
6. リスト・スケジューリング (11/19)

- 7. 先行制約：基礎 (11/26)
 - * 休み (秋ターム試験) (12/3)
- 8. 先行制約：多機械 (12/10)
- 9. 先行制約：他の半順序 (12/17)
- 10. ショップ・スケジューリング：基礎 (12/24)
 - * 休み (冬季休業) (12/31)
- 11. ショップ・スケジューリング：機械数が定数 (1/7)
- 12. ショップ・スケジューリング：機械数が可変 (1/14)
- 13. 近似可能性と近似不可能性 (1/21)
- 14. **多項式時間近似スキーム** (1/28)
 - * なし (2/4)

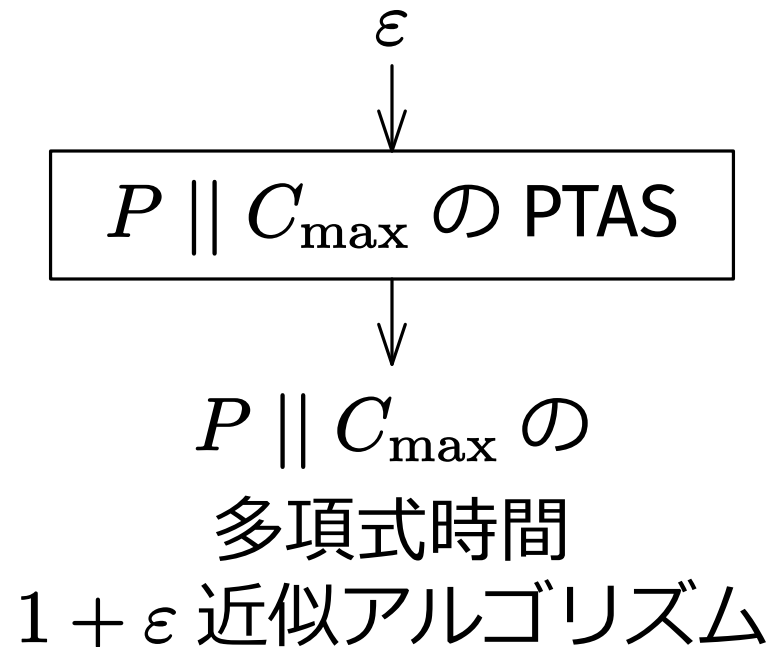
定義：多項式時間近似スキーム

問題 \mathcal{P} に対する **多項式時間近似スキーム** とは、
次のようなアルゴリズム

入力： $\varepsilon > 0$

出力： \mathcal{P} の多項式時間 $1 + \varepsilon$ 近似アルゴリズム

polynomial-time approximation scheme (PTAS) ピータス



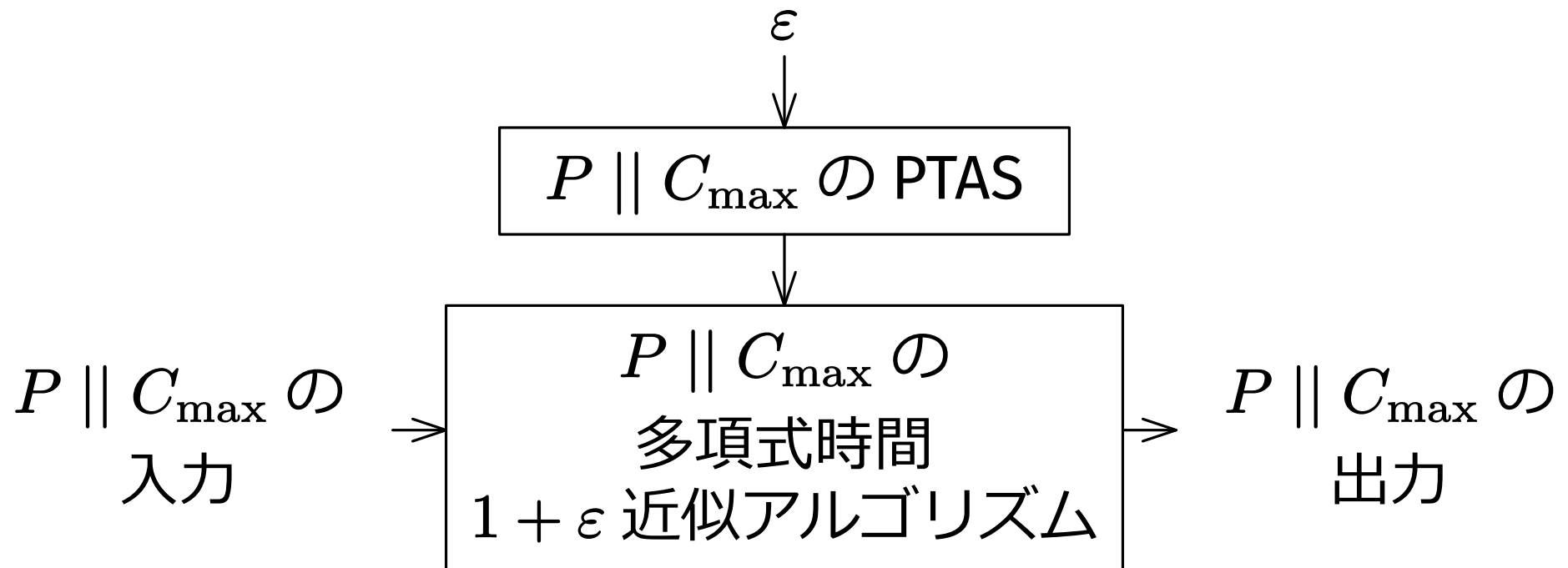
定義：多項式時間近似スキーム

問題 \mathcal{P} に対する **多項式時間近似スキーム** とは、
次のようなアルゴリズム

入力： $\varepsilon > 0$

出力： \mathcal{P} の多項式時間 $1 + \varepsilon$ 近似アルゴリズム

polynomial-time approximation scheme (PTAS) ピータス



定義：全多項式時間近似スキーム

問題 \mathcal{P} に対する **全多項式時間近似スキーム** とは、
次のようなアルゴリズム

入力： $\varepsilon > 0$

出力： \mathcal{P} の多項式時間 $1 + \varepsilon$ 近似アルゴリズム

ただし、計算量は $1/\varepsilon$ についても多項式

fully polynomial-time approximation scheme (FPTAS)

エフピータス

PTAS の計算量

FPTAS の計算量

$O(n^{1/\varepsilon})$

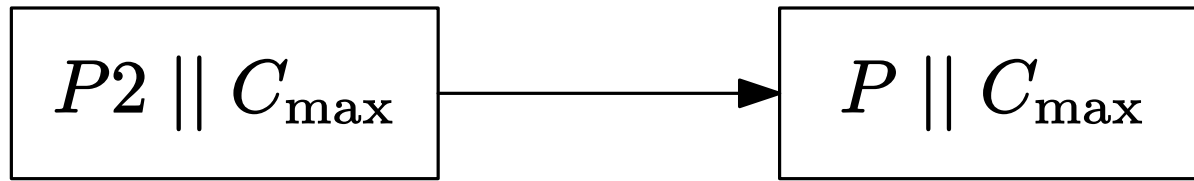


$O(2^{1/\varepsilon} n^2)$



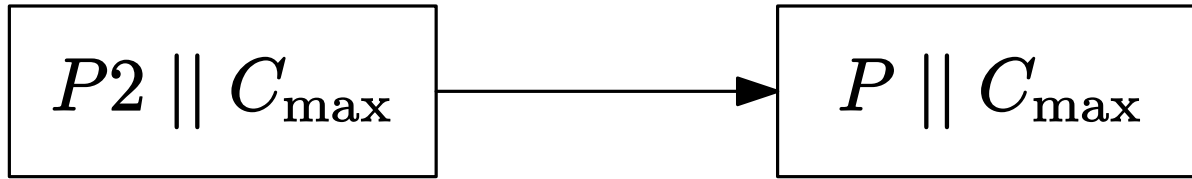
$O(n^2/\varepsilon^2)$





FPTAS が存在

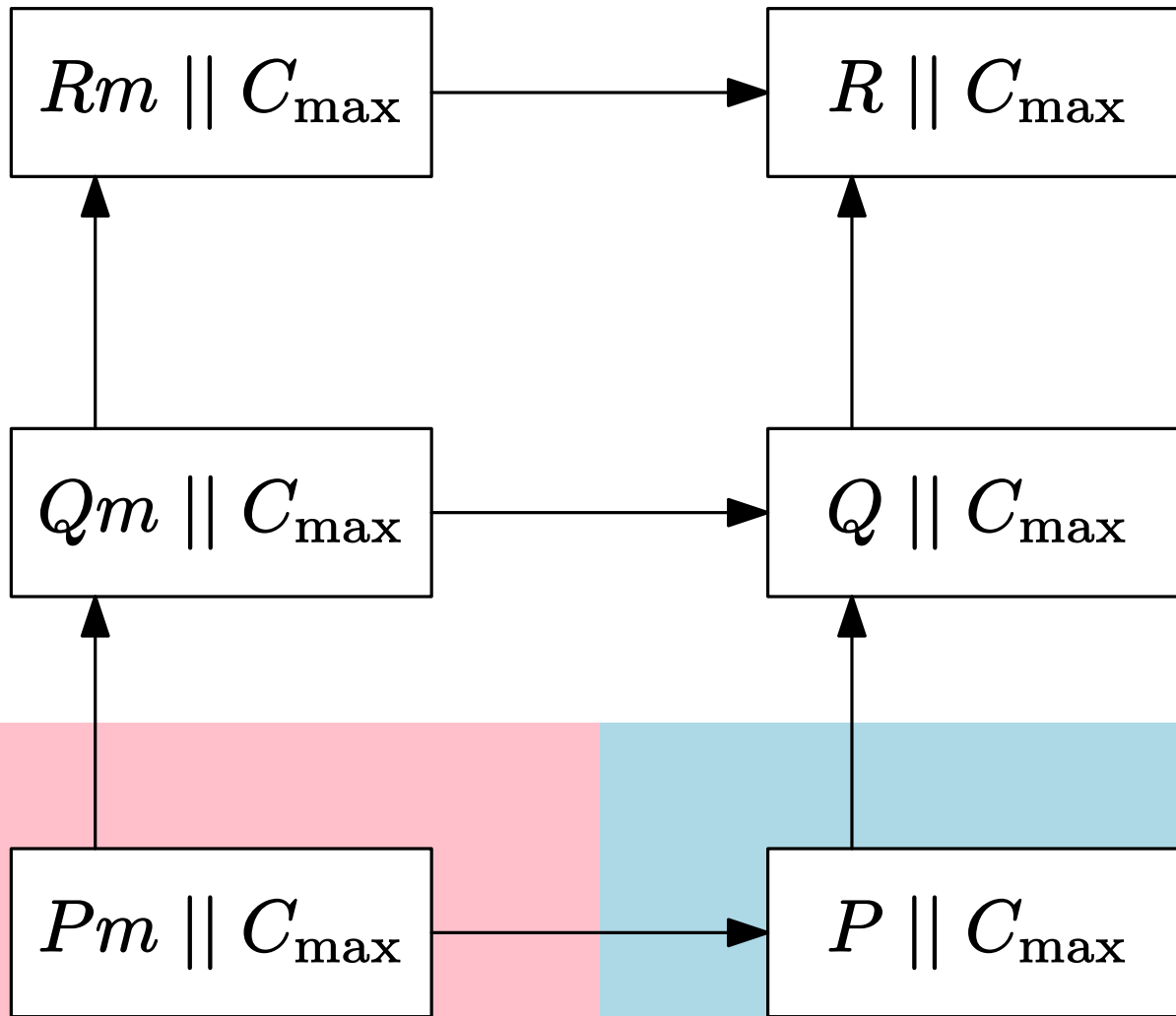
FPTAS が非存在 ($P \neq NP$ ならば)



FPTAS が存在

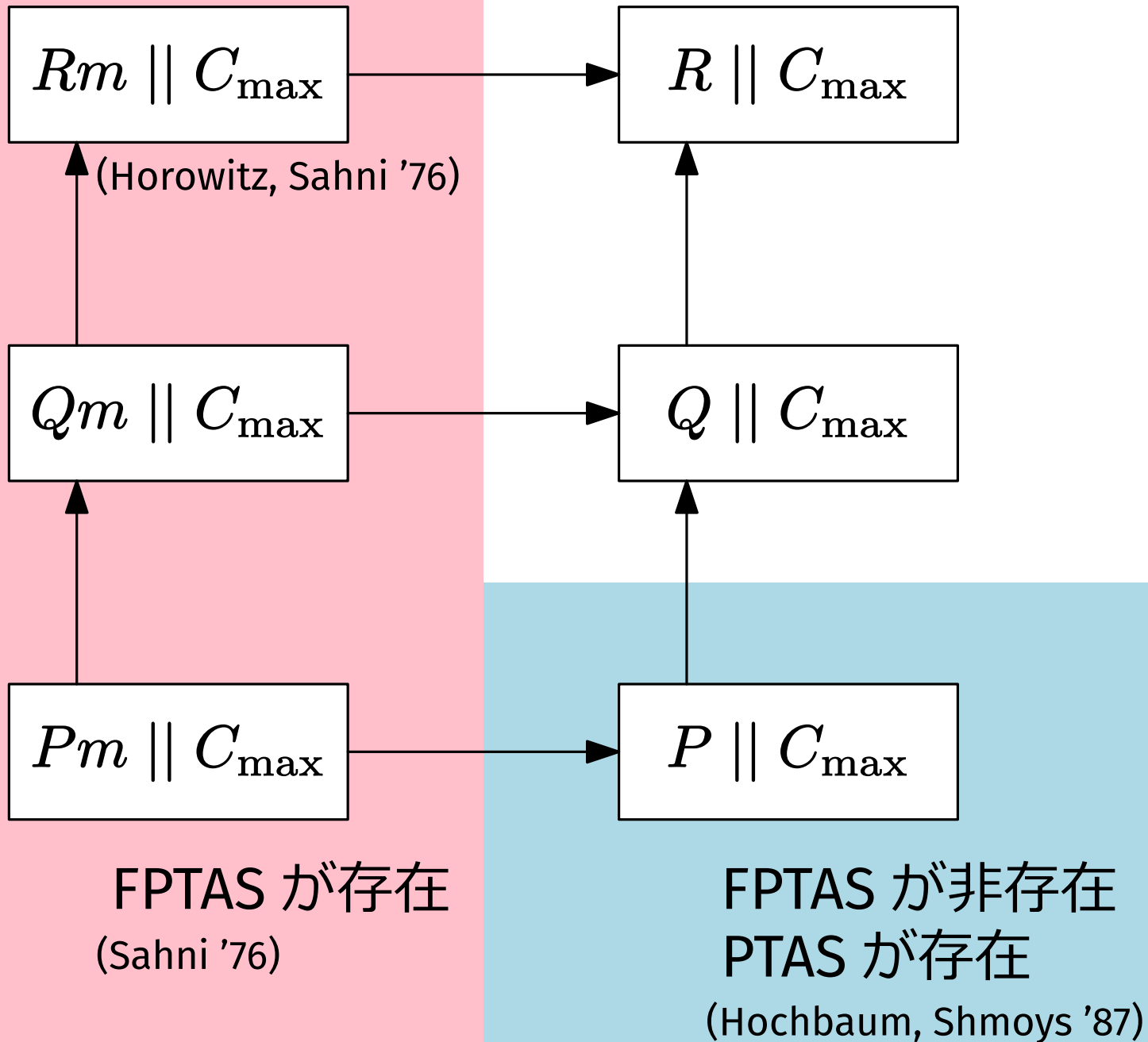
FPTAS が非存在 ($P \neq NP$ ならば)

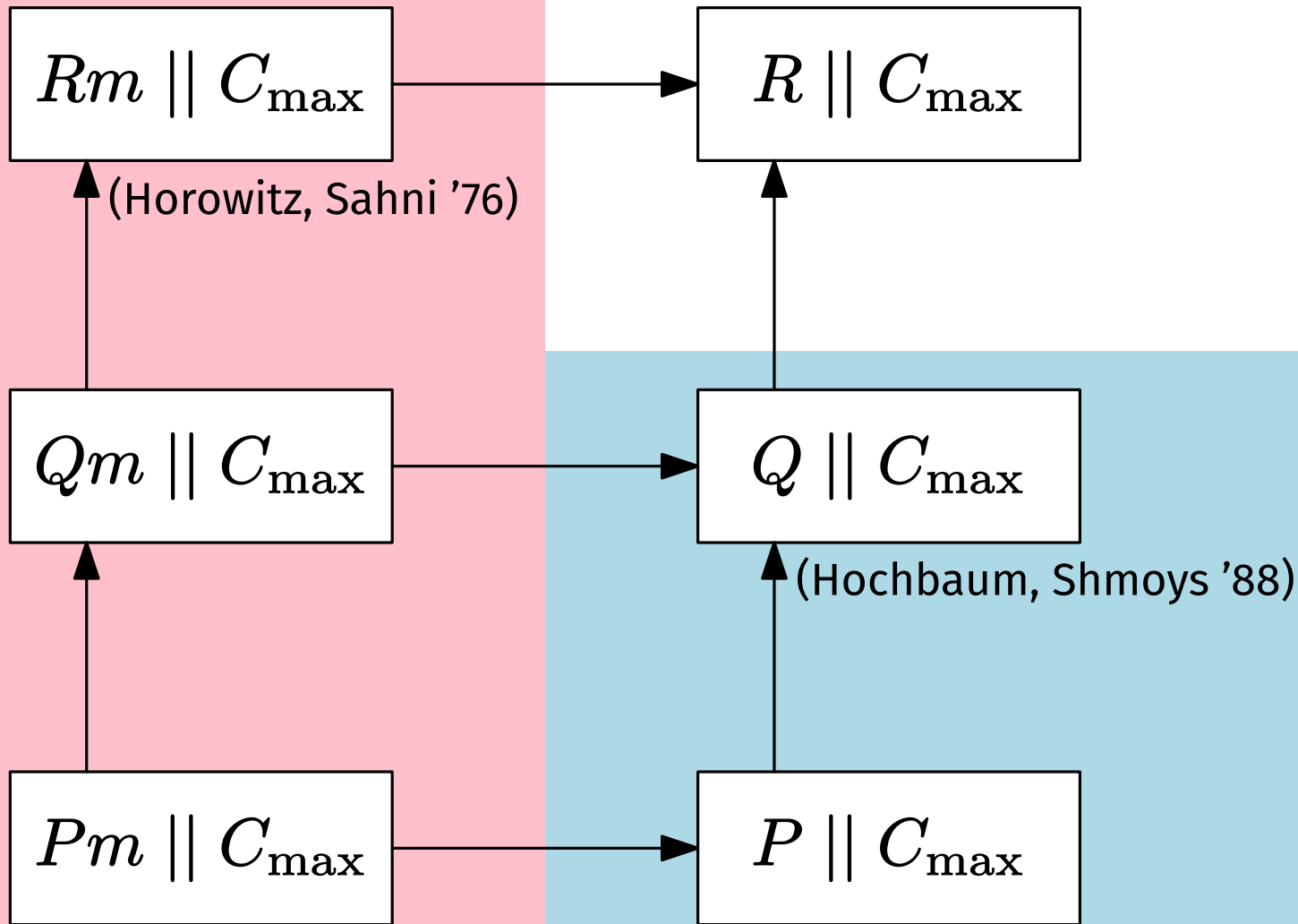
PTAS が存在



FPTAS が存在
(Sahni '76)

FPTAS が非存在
PTAS が存在
(Hochbaum, Shmoys '87)





FPTAS が存在
(Sahni '76)

FPTAS が非存在
PTAS が存在
(Hochbaum, Shmoys '87)

$Rm \parallel C_{\max}$

(Horowitz, Sahni '76)

$Qm \parallel C_{\max}$

$Pm \parallel C_{\max}$

FPTAS が存在
(Sahni '76)

$R \parallel C_{\max}$

(Lenstra, Shmoys, Tardos '90)

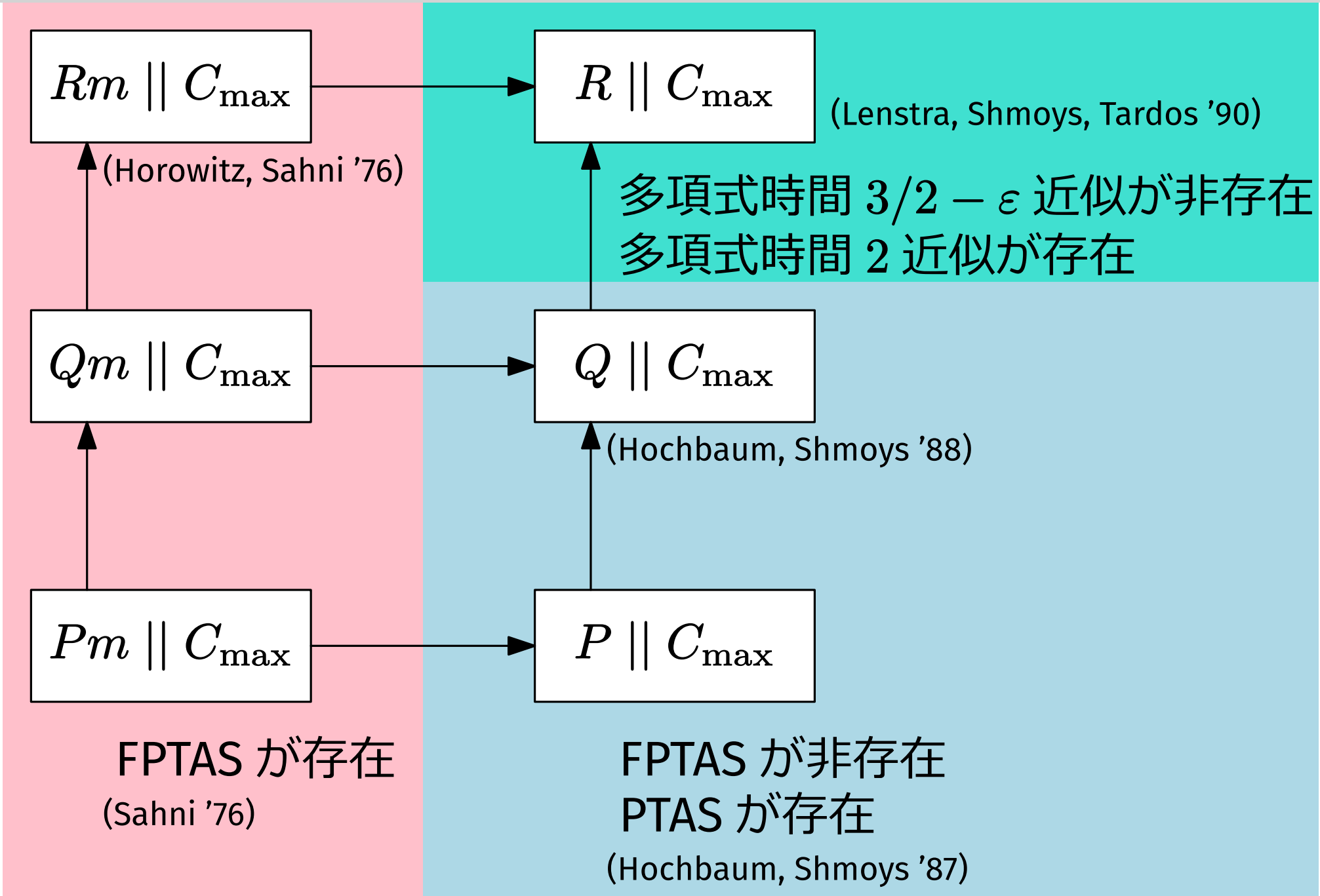
多項式時間 $3/2 - \epsilon$ 近似が非存在
多項式時間 2 近似が存在

$Q \parallel C_{\max}$

(Hochbaum, Shmoys '88)

$P \parallel C_{\max}$

FPTAS が非存在
PTAS が存在
(Hochbaum, Shmoys '87)



- E. Horowitz, S. Sahni, Exact and approximate algorithms for scheduling nonidentical processors. *Journal of the ACM* 23 (1976) pp. 317–327.
- D. S. Hochbaum, D. B. Shmoys, Using dual approximation algorithms for scheduling problems: Theoretical and practical results. *Journal of the ACM* 34 (1987) pp. 144–162
- D. S. Hochbaum, D. B. Shymos, A polynomial approximation scheme for scheduling on uniform processors: Using the dual approximation approach. *SIAM journal on Computing* 17 (1988) pp. 539–551.
- J. K. Lenstra, D. B. Shmoys, É. Tardos, Approximation algorithms for scheduling unrelated parallel machines. *Mathematical Programming* 46 (1990) pp. 259–271.

1. $P \parallel C_{\max}$ の PTAS : 近似的判定
2. $P \parallel C_{\max}$ の PTAS : ジョブの分類
3. $P \parallel C_{\max}$ の PTAS : 動的計画法

-
- D. S. Hochbaum, D. B. Shmoys, Using dual approximation algorithms for scheduling problems: Theoretical and practical results. *Journal of the ACM* 34 (1987) pp. 144–162

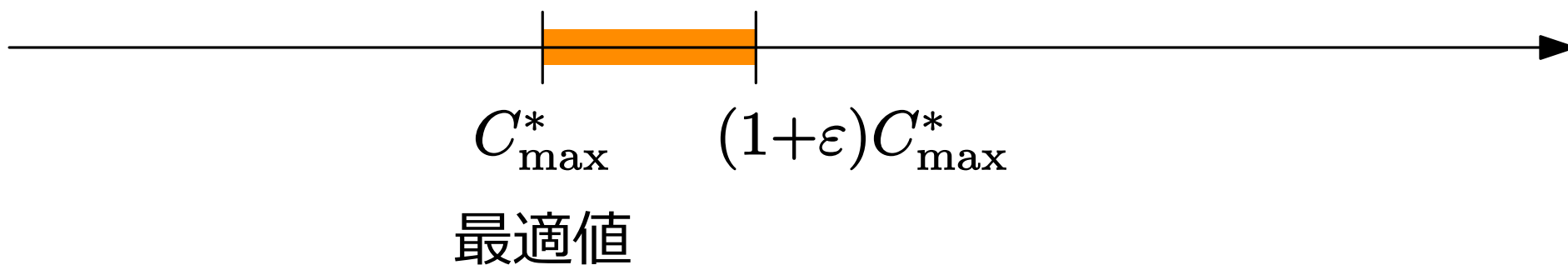
定理

(Hochbaum, Shmoys '87)

 $P \parallel C_{\max}$ に対して, 多項式時間近似スキームが存在する

注: $P \neq NP \Rightarrow$ 全多項式時間近似スキームは存在しない

注: $\varepsilon \in (0, 1)$ と仮定してよい



PTAS のアイデア 1 : 近似的判定

次の $1+\varepsilon$ 近似的判定問題を解く

入力 : $P \parallel C_{\max}$ の入力, T

出力 : No $\Rightarrow \forall \sigma : C_{\max}(\sigma) > T$

Yes $\Rightarrow \exists \sigma : C_{\max}(\sigma) \leq (1 + \varepsilon)T$

このとき, そのような σ も出力

$1+\varepsilon$ 近似的判定問題が多項式時間で解ける \Rightarrow PTAS が作れる



PTAS のアイデア 1 : 近似的判定

次の $1+\varepsilon$ 近似的判定問題を解く

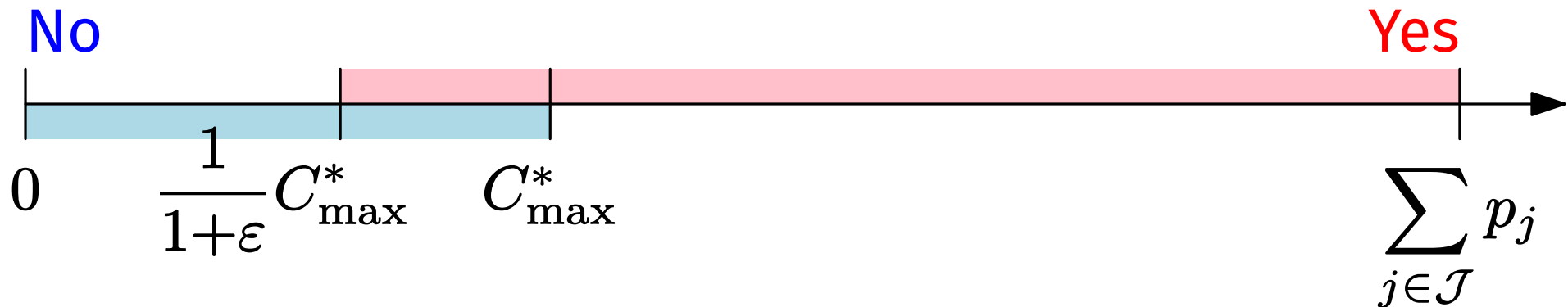
入力 : $P \parallel C_{\max}$ の入力, T

出力 : No $\Rightarrow \forall \sigma : C_{\max}(\sigma) > T$

Yes $\Rightarrow \exists \sigma : C_{\max}(\sigma) \leq (1 + \varepsilon)T$

このとき, そのような σ も出力

$1+\varepsilon$ 近似的判定問題が多項式時間で解ける \Rightarrow PTAS が作れる



PTAS のアイデア 1 : 近似的判定

次の $1+\varepsilon$ 近似的判定問題を解く

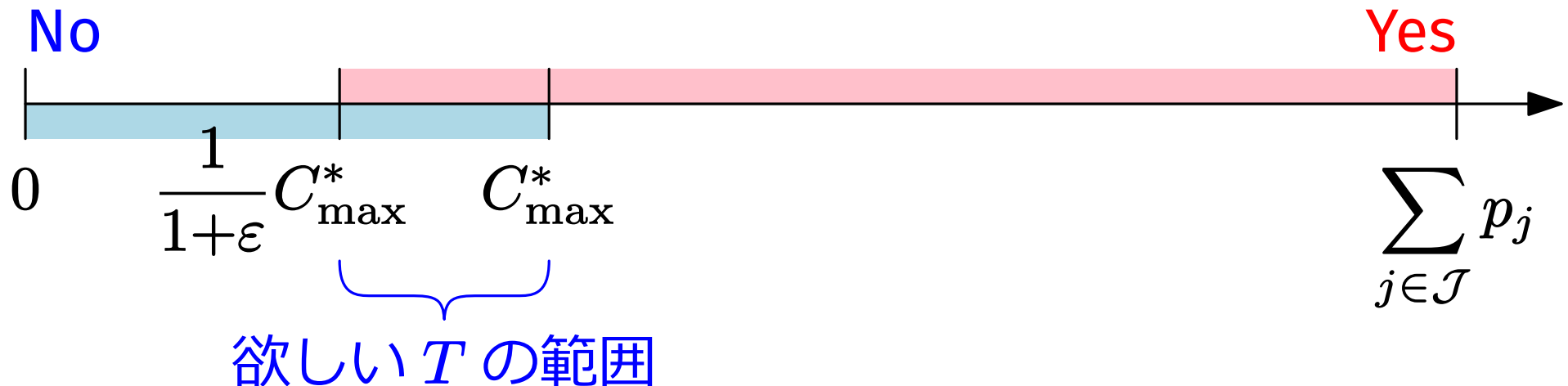
入力 : $P \parallel C_{\max}$ の入力, T

出力 : No $\Rightarrow \forall \sigma : C_{\max}(\sigma) > T$

Yes $\Rightarrow \exists \sigma : C_{\max}(\sigma) \leq (1 + \varepsilon)T$

このとき, そのような σ も出力

$1+\varepsilon$ 近似的判定問題が多項式時間で解ける \Rightarrow PTAS が作れる



PTAS のアイデア 1 : 近似的判定

次の $1+\varepsilon$ 近似的判定問題を解く

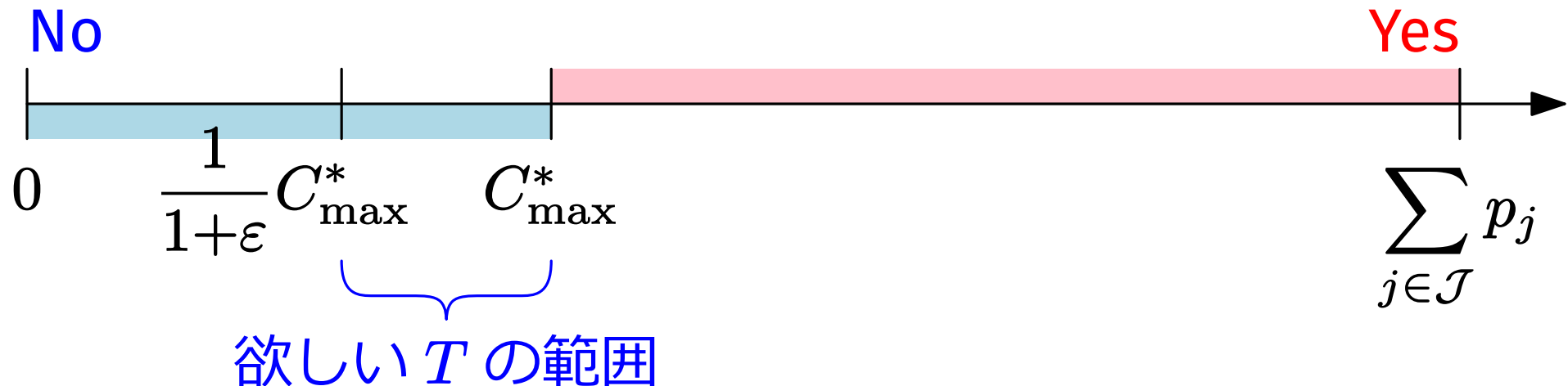
入力 : $P \parallel C_{\max}$ の入力, T

出力 : No $\Rightarrow \forall \sigma : C_{\max}(\sigma) > T$

Yes $\Rightarrow \exists \sigma : C_{\max}(\sigma) \leq (1 + \varepsilon)T$

このとき, そのような σ も出力

$1+\varepsilon$ 近似的判定問題が多項式時間で解ける \Rightarrow PTAS が作れる



PTAS のアイデア 1 : 近似的判定

次の $1+\varepsilon$ 近似的判定問題を解く

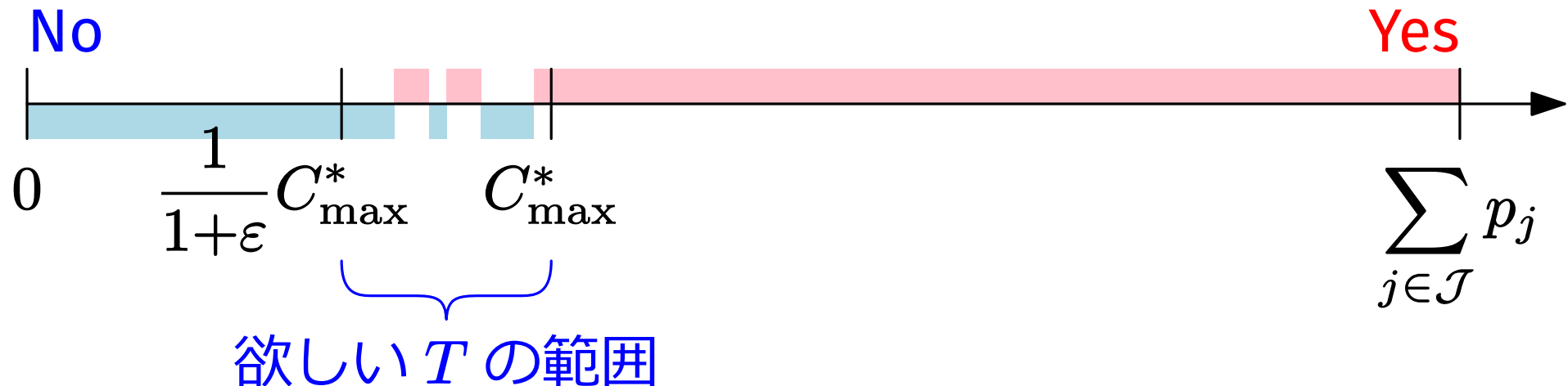
入力 : $P \parallel C_{\max}$ の入力, T

出力 : No $\Rightarrow \forall \sigma : C_{\max}(\sigma) > T$

Yes $\Rightarrow \exists \sigma : C_{\max}(\sigma) \leq (1 + \varepsilon)T$

このとき, そのような σ も出力

$1+\varepsilon$ 近似的判定問題が多項式時間で解ける \Rightarrow PTAS が作れる



PTAS のアイデア 1 : 近似的判定

次の $1+\varepsilon$ 近似的判定問題を解く

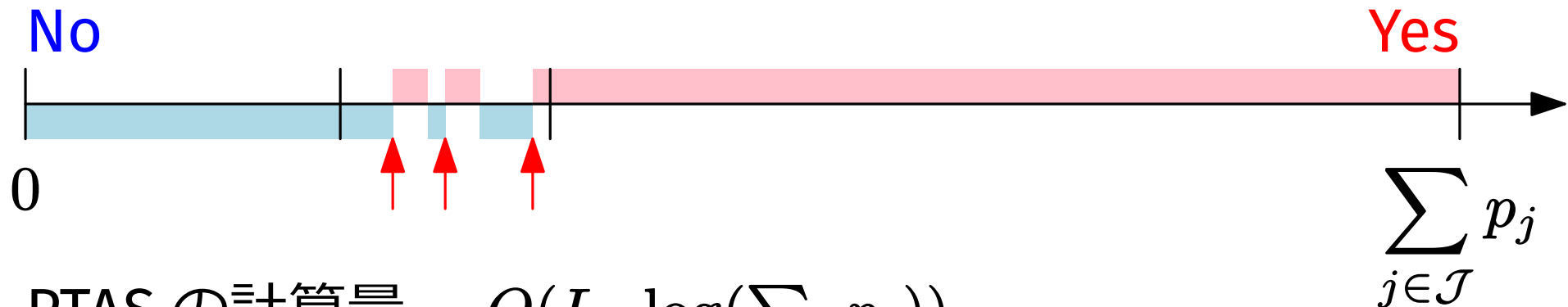
入力: $P \parallel C_{\max}$ の入力, T

出力: No $\Rightarrow \forall \sigma: C_{\max}(\sigma) > T$

Yes $\Rightarrow \exists \sigma: C_{\max}(\sigma) \leq (1 + \varepsilon)T$

このとき, そのような σ も出力

$1+\varepsilon$ 近似的判定問題を解く計算量 = $L \Rightarrow$



PTAS の計算量 = $O(L \cdot \log(\sum_j p_j))$

PTAS のアイデア 1：近似的判定

次の $1+\varepsilon$ 近似的判定問題を解く

入力： $P \parallel C_{\max}$ の入力, T

出力： No $\Rightarrow \forall \sigma: C_{\max}(\sigma) > T$

Yes $\Rightarrow \exists \sigma: C_{\max}(\sigma) \leq (1 + \varepsilon)T$

このとき, そのような σ も出力

$$T < \max \left\{ \frac{1}{m} \sum_{J_j \in \mathcal{J}} p_j, \max_{J_j \in \mathcal{J}} p_j \right\} \Rightarrow \text{No と出力してよい}$$

$$\therefore \text{以後, } T \geq \max \left\{ \frac{1}{m} \sum_{J_j \in \mathcal{J}} p_j, \max_{J_j \in \mathcal{J}} p_j \right\} \text{ と仮定}$$

PTAS のアイデア 1：近似的判定

次の $1+\varepsilon$ 近似的判定問題を解く

入力： $P \parallel C_{\max}$ の入力, T

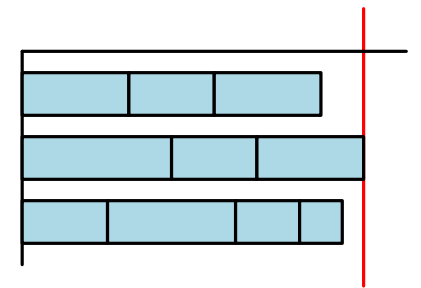
出力： No $\Rightarrow \forall \sigma: C_{\max}(\sigma) > T$

Yes $\Rightarrow \exists \sigma: C_{\max}(\sigma) \leq (1 + \varepsilon)T$

このとき, そのような σ も出力

$$T < \max \left\{ \frac{1}{m} \sum_{J_j \in \mathcal{J}} p_j, \max_{J_j \in \mathcal{J}} p_j \right\} \Rightarrow \text{No と出力してよい}$$

$$\therefore \forall \sigma: C_{\max}(\sigma) \geq \text{ } > T$$



$$\therefore \text{以後, } T \geq \max \left\{ \frac{1}{m} \sum_{J_j \in \mathcal{J}} p_j, \max_{J_j \in \mathcal{J}} p_j \right\} \text{ と仮定}$$

$C_{\max}(\sigma)$

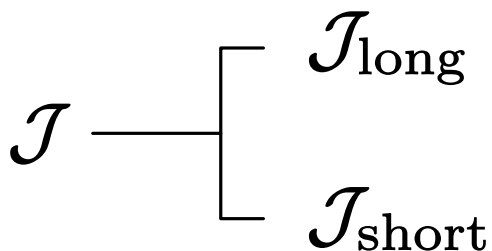
1. $P \parallel C_{\max}$ の PTAS : 近似的判定
2. $P \parallel C_{\max}$ の **PTAS : ジョブの分類**
3. $P \parallel C_{\max}$ の PTAS : 動的計画法

-
- D. S. Hochbaum, D. B. Shmoys, Using dual approximation algorithms for scheduling problems: Theoretical and practical results. *Journal of the ACM* 34 (1987) pp. 144–162

PTAS のアイデア 2 : ジョブの分類

長いジョブの集合 と **短いジョブ**の集合 に分ける

- 長いジョブは (丸めて) 真面目にスケジュールする
- 短いジョブは適当にスケジュールする



ポイント

- 長いジョブの数が小さい
 - 真面目にスケジュールしても, 計算量が小さい
- 短いジョブが C_{\max} に与える影響は小さい
 - 適当にスケジュールしても, 近似比が大きくなるならない

問題で与えられた $T (\geq \frac{1}{m} \sum_j p_j, \max_j p_j)$ に対して

$$\mathcal{J} \begin{cases} \mathcal{J}_{\text{long}} = \{J_j \in \mathcal{J} \mid p_j > \varepsilon T/5\} & \text{長いジョブの集合} \\ \mathcal{J}_{\text{short}} = \{J_j \in \mathcal{J} \mid p_j \leq \varepsilon T/5\} & \text{短いジョブの集合} \end{cases}$$

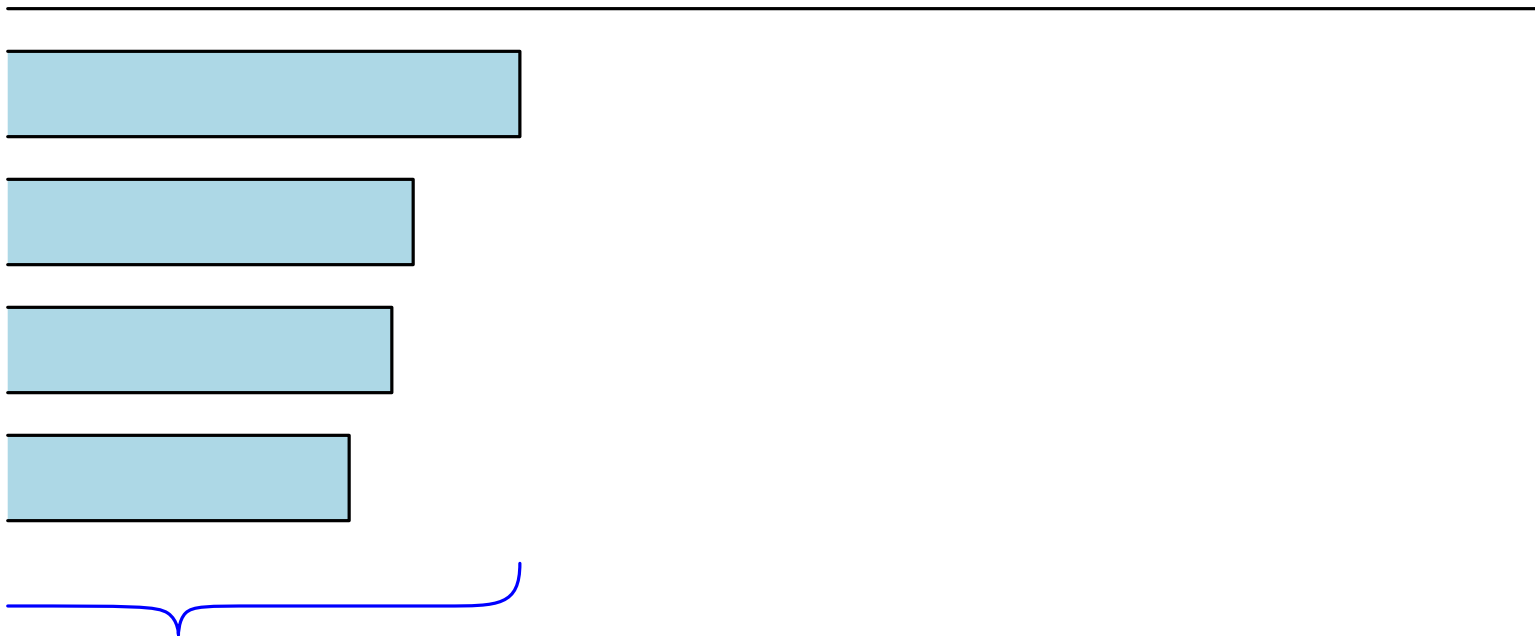
性質 : 長いジョブの総数

$$|\mathcal{J}_{\text{long}}| \leq \frac{5m}{\varepsilon}$$

証明 : $|\mathcal{J}_{\text{long}}| \cdot \frac{\varepsilon T}{5} < \sum_{J_j \in \mathcal{J}_{\text{long}}} p_j \leq \sum_{J_j \in \mathcal{J}} p_j \leq mT \quad \square$

性質 : 長いジョブの近似から全体の近似へ

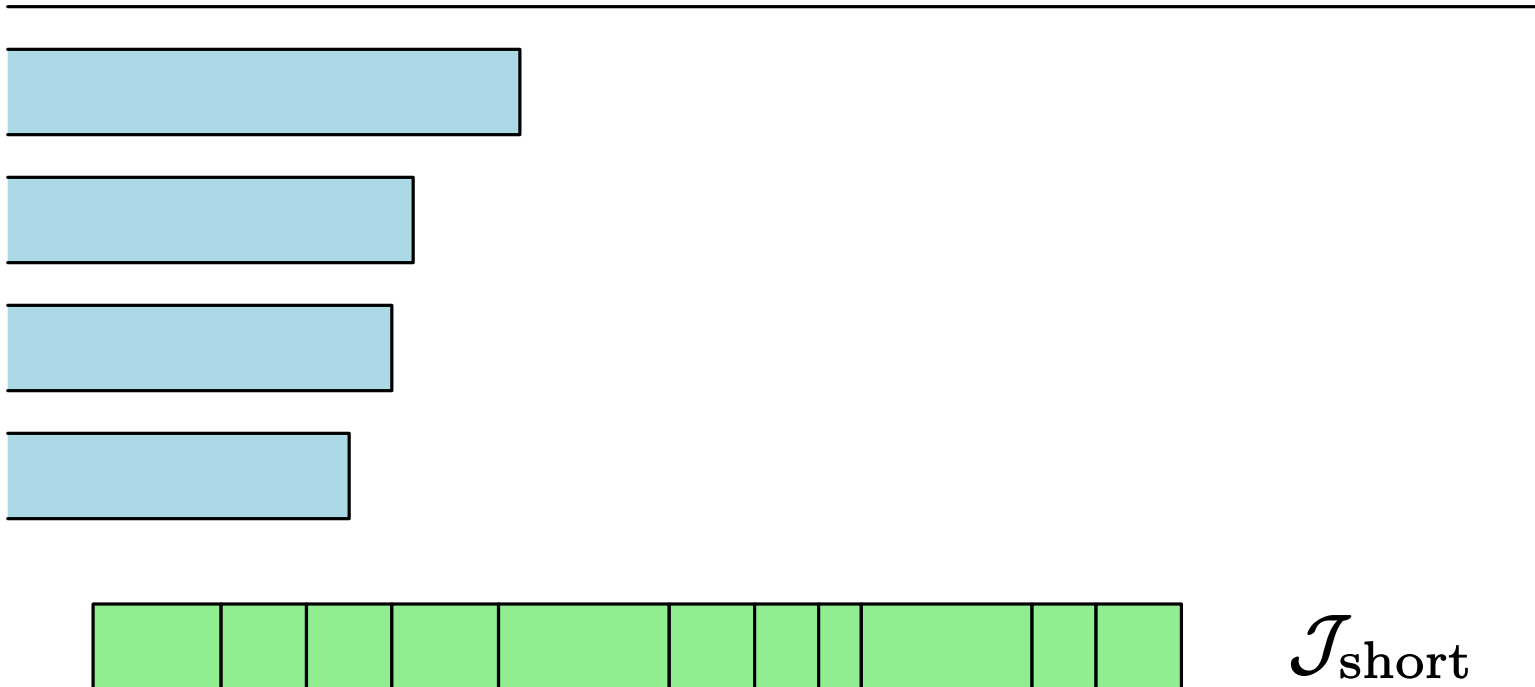
$\mathcal{J}_{\text{long}}$ に対する $1+3\varepsilon/5$ 近似的判定ができる
 $\Rightarrow \mathcal{J}$ に対する $1+\varepsilon$ 近似的判定ができる



$\mathcal{J}_{\text{long}}$ に対する $1 + 3\varepsilon/5$ 近似値

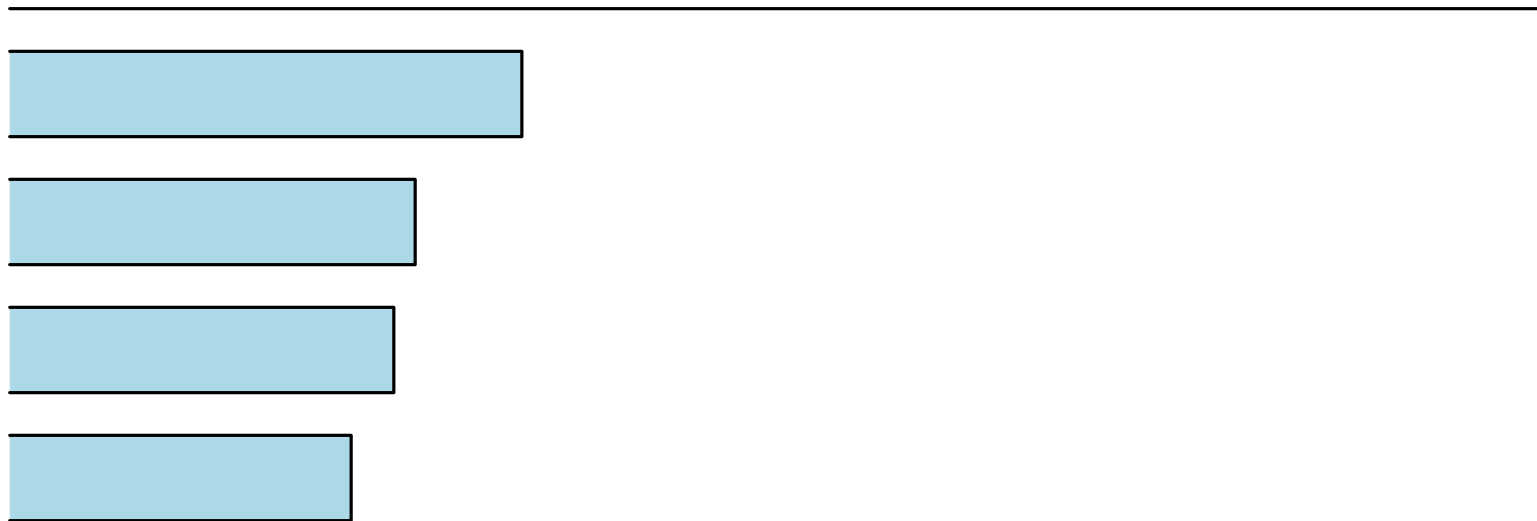
性質 : 長いジョブの近似から全体の近似へ

$\mathcal{J}_{\text{long}}$ に対する $1+3\varepsilon/5$ 近似的判定ができる
 $\Rightarrow \mathcal{J}$ に対する $1+\varepsilon$ 近似的判定ができる



性質 : 長いジョブの近似から全体の近似へ

$\mathcal{J}_{\text{long}}$ に対する $1+3\varepsilon/5$ 近似的判定ができる
 $\Rightarrow \mathcal{J}$ に対する $1+\varepsilon$ 近似的判定ができる



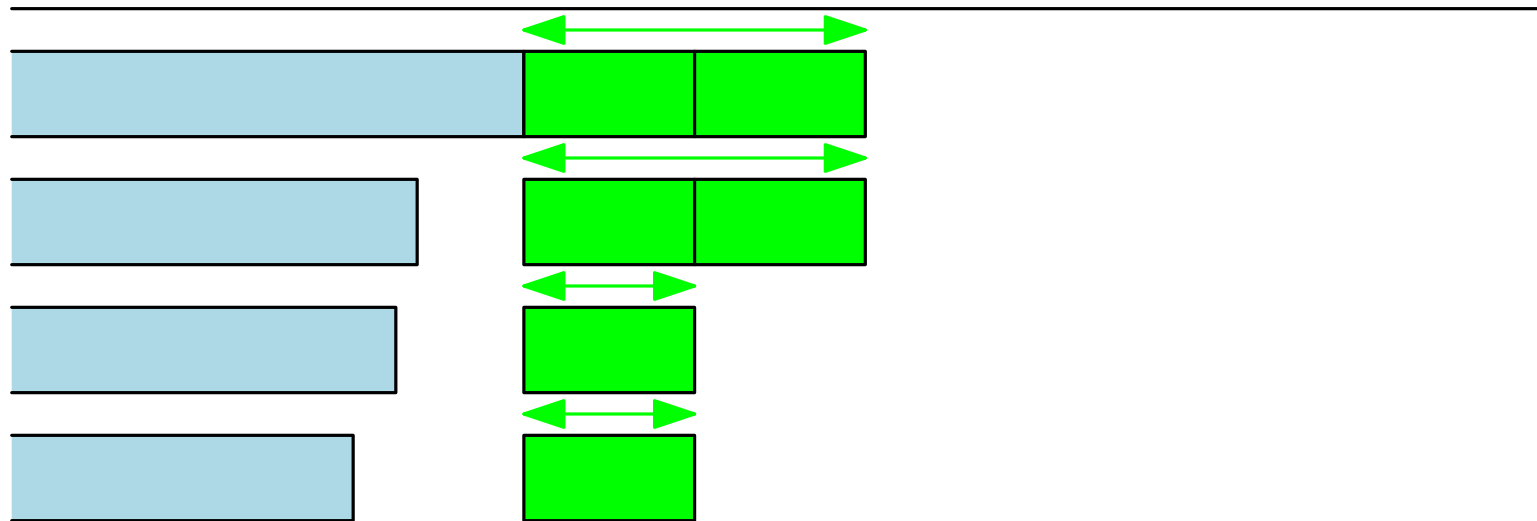
$\mathcal{J}_{\text{short}}$



$\varepsilon T/5$

性質 : 長いジョブの近似から全体の近似へ

$\mathcal{J}_{\text{long}}$ に対する $1+3\varepsilon/5$ 近似的判定ができる
 $\Rightarrow \mathcal{J}$ に対する $1+\varepsilon$ 近似的判定ができる



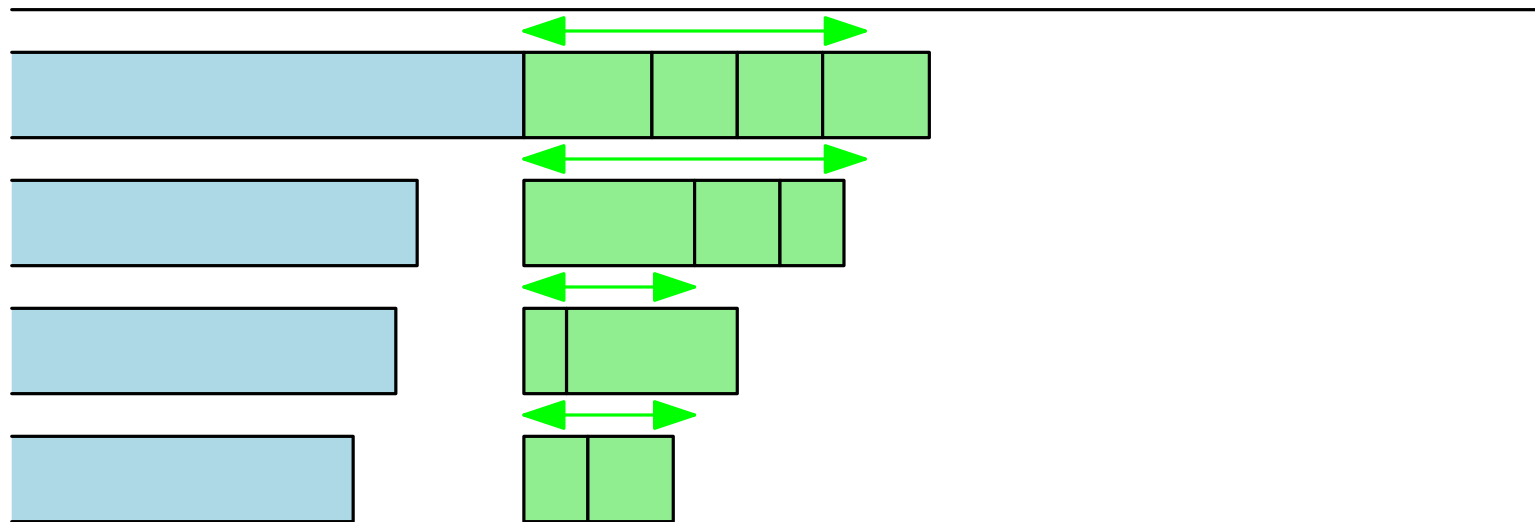
$\mathcal{J}_{\text{short}}$



$\varepsilon T / 5$

性質 : 長いジョブの近似から全体の近似へ

$\mathcal{J}_{\text{long}}$ に対する $1+3\varepsilon/5$ 近似的判定ができる
 $\Rightarrow \mathcal{J}$ に対する $1+\varepsilon$ 近似的判定ができる



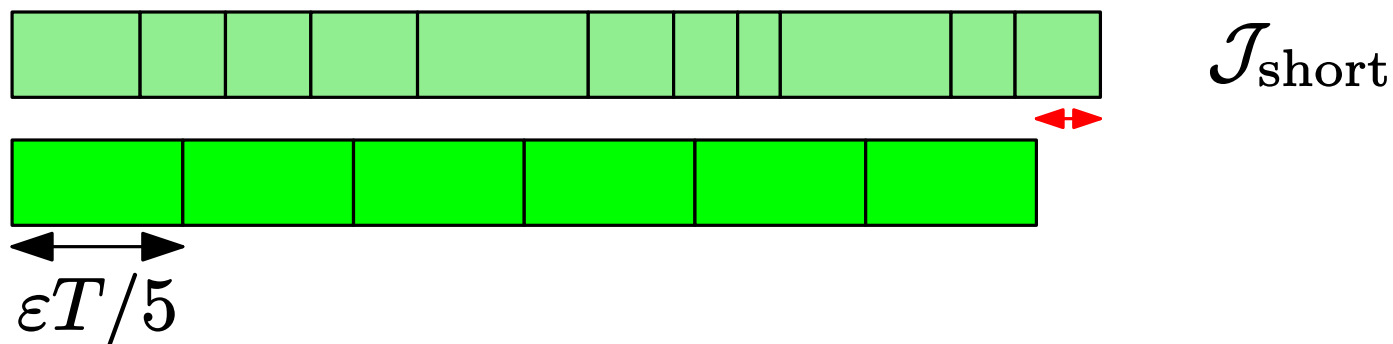
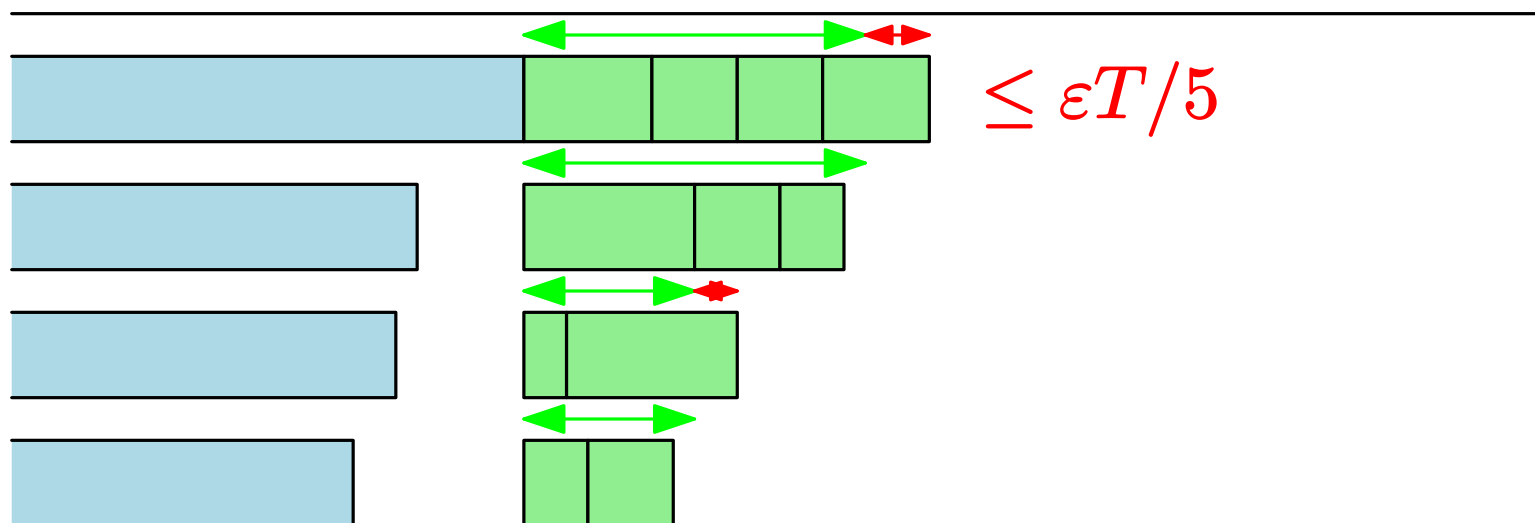
$\mathcal{J}_{\text{short}}$



$\varepsilon T/5$

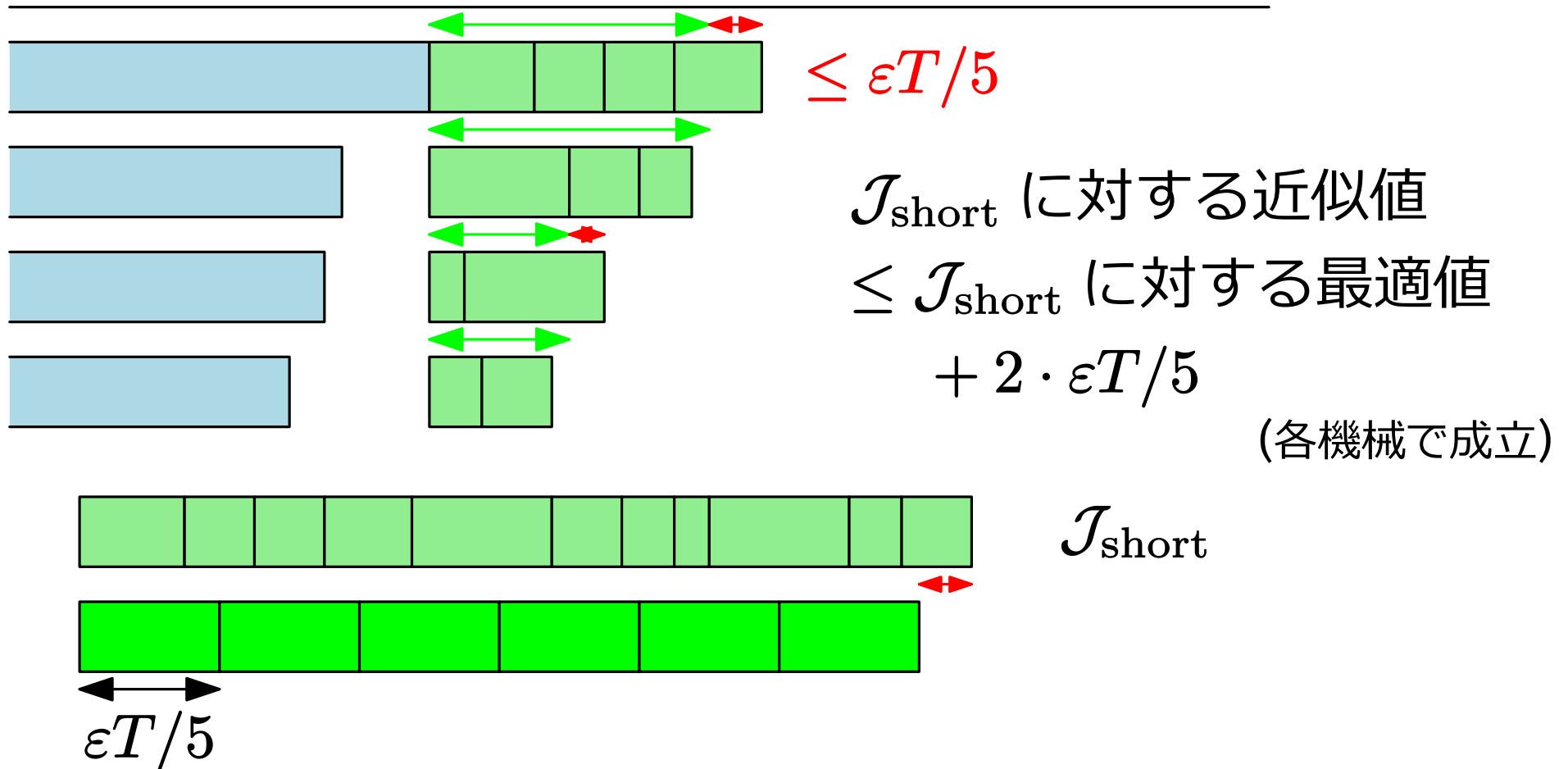
性質 : 長いジョブの近似から全体の近似へ

$\mathcal{J}_{\text{long}}$ に対する $1+3\varepsilon/5$ 近似的判定ができる
 $\Rightarrow \mathcal{J}$ に対する $1+\varepsilon$ 近似的判定ができる



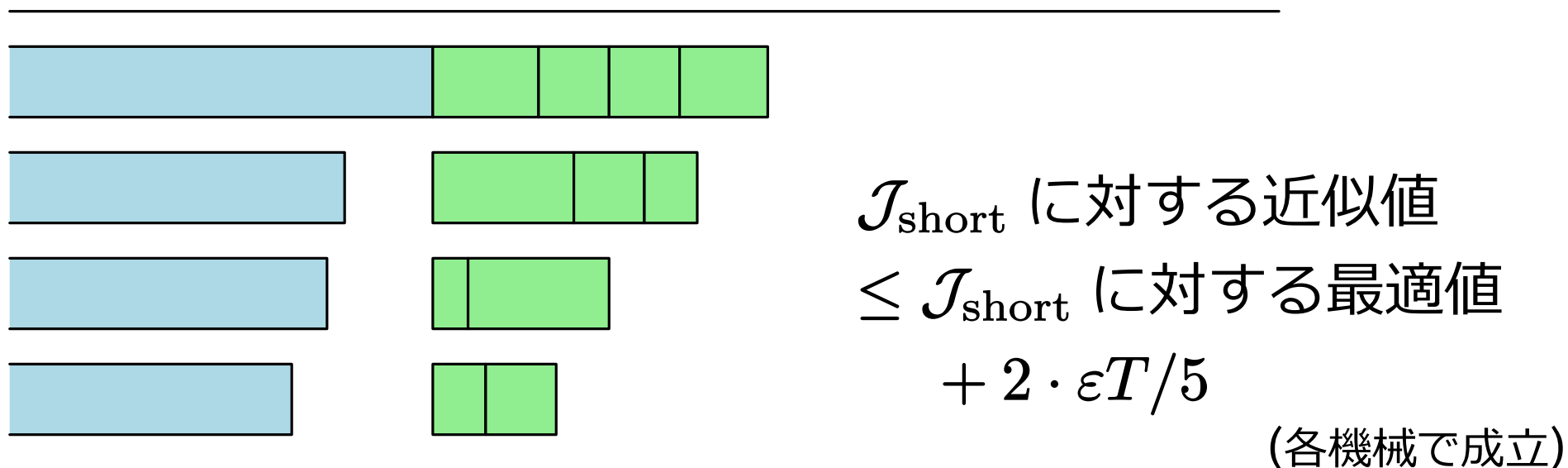
性質 : 長いジョブの近似から全体の近似へ

$\mathcal{J}_{\text{long}}$ に対する $1+3\varepsilon/5$ 近似的判定ができる
 $\Rightarrow \mathcal{J}$ に対する $1+\varepsilon$ 近似的判定ができる



性質 : 長いジョブの近似から全体の近似へ

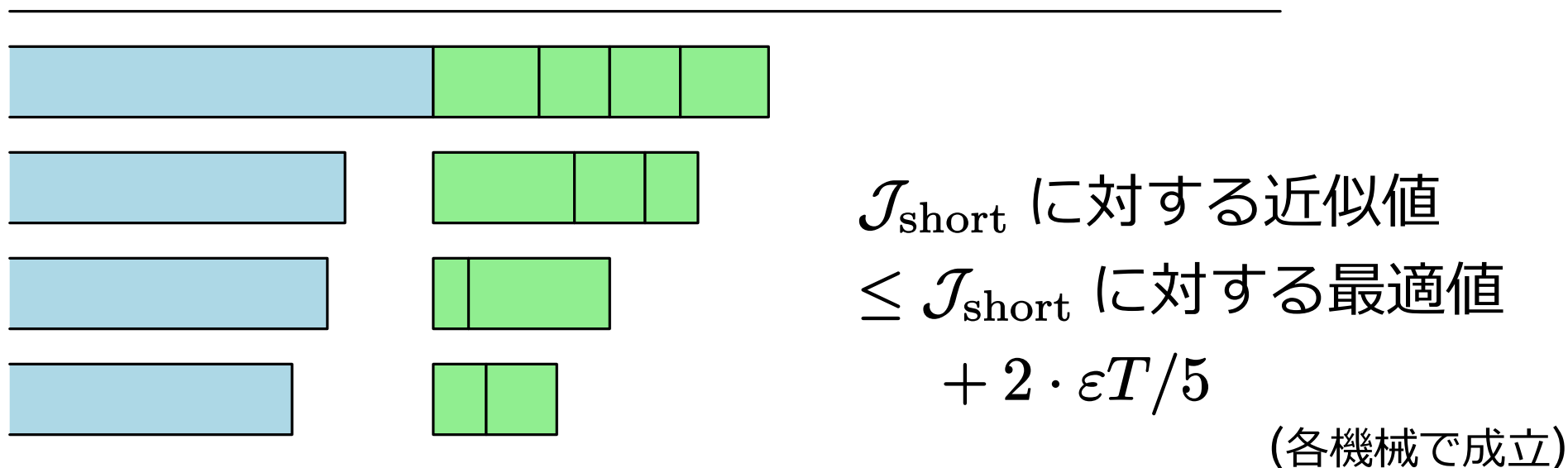
$\mathcal{J}_{\text{long}}$ に対する $1+3\epsilon/5$ 近似的判定ができる
 $\Rightarrow \mathcal{J}$ に対する $1+\epsilon$ 近似的判定ができる



$$\text{近似値} \leq \mathcal{J}_{\text{long}} \text{ に対する } 1 + 3\epsilon/5 \text{ 近似値} \\
+ \mathcal{J}_{\text{short}} \text{ に対する最適値} + 2 \cdot \epsilon T / 5$$

性質 : 長いジョブの近似から全体の近似へ

$\mathcal{J}_{\text{long}}$ に対する $1+3\epsilon/5$ 近似的判定ができる
 $\Rightarrow \mathcal{J}$ に対する $1+\epsilon$ 近似的判定ができる



$$\begin{aligned}
 \text{近似値} &\leq \mathcal{J}_{\text{long}} \text{ に対する } 1 + 3\epsilon/5 \text{ 近似値} \\
 &\quad + \mathcal{J}_{\text{short}} \text{ に対する最適値} + 2 \cdot \epsilon T / 5 \\
 &\leq (1 + 3\epsilon/5) \cdot \text{最適値} + 2 \cdot \epsilon T / 5
 \end{aligned}$$

$$\text{近似値} \leq (1 + 3\varepsilon/5) \cdot \text{最適値} + 2 \cdot \varepsilon T/5$$

PTAS のアイデア 1 : 近似的判定

次の $1 + \varepsilon$ 近似的判定問題を解く

入力: $P \parallel C_{\max}$ の入力, ε , T

出力: No $\Rightarrow \forall \sigma: C_{\max}(\sigma) > T$

Yes $\Rightarrow \exists \sigma: C_{\max}(\sigma) \leq (1 + \varepsilon)T$

このとき, そのような σ も出力

$$\text{近似値} \leq (1 + 3\varepsilon/5) \cdot \text{最適値} + 2 \cdot \varepsilon T/5$$

アルゴリズム :

近似値 $\leq (1 + \varepsilon)T$ のとき Yes と出力

$$\therefore \text{最適値} \leq \text{近似値} \leq (1 + \varepsilon)T$$

近似値 $> (1 + \varepsilon)T$ のとき No と出力

$$(1 + 3\varepsilon/5) \cdot \text{最適値} + 2 \cdot \varepsilon T/5 > (1 + \varepsilon)T$$

$$\therefore \text{最適値} > \frac{1 + 3\varepsilon/5}{1 + 3\varepsilon/5} T = T$$

□

PTAS のアイデア 1 : 近似的判定

次の $1 + \varepsilon$ 近似的判定問題を解く

入力: $P \parallel C_{\max}$ の入力, ε, T

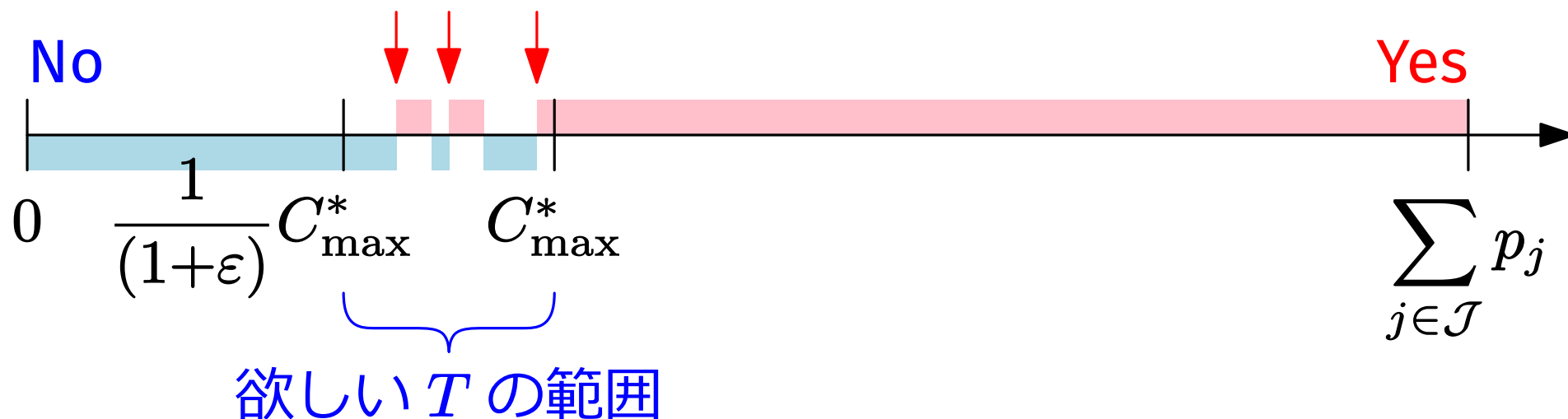
出力: No $\Rightarrow \forall \sigma: C_{\max}(\sigma) > T$

Yes $\Rightarrow \exists \sigma: C_{\max}(\sigma) \leq (1 + \varepsilon)T$

このとき, そのような σ も出力

PTAS の流れ

1. 二分探索により, T を変化させて繰り返す
 - (a) $\mathcal{J}_{\text{long}}$ に対する $1 + 3\varepsilon/5$ 近似解を得る
 - (b) それを使って, $1 + \varepsilon$ 近似的判定問題を解く
2. 所望の T が見つかったら,
それに対応するスケジュールを出力



1. $P \parallel C_{\max}$ の PTAS : 近似的判定
2. $P \parallel C_{\max}$ の PTAS : ジョブの分類
3. $P \parallel C_{\max}$ の PTAS : 動的計画法

-
- D. S. Hochbaum, D. B. Shmoys, Using dual approximation algorithms for scheduling problems: Theoretical and practical results. *Journal of the ACM* 34 (1987) pp. 144–162

次の問題ができれば十分

$\mathcal{J}_{\text{long}}$ に対する $1 + 3\epsilon/5$ 近似的判定問題を解く

- $T \geq \max \left\{ \frac{1}{m} \sum_{J_j \in \mathcal{J}} p_j, \max_{J_j \in \mathcal{J}} p_j \right\}$
- $\mathcal{J}_{\text{long}} = \{J_j \mid p_j > \epsilon T/5\}$
 - 特に, $J_j \in \mathcal{J}_{\text{long}} \Rightarrow \frac{\epsilon}{5} T < p_j \leq T$

観察 : これが解ければ,

$\mathcal{J}_{\text{long}}$ に対する $1 + 3\epsilon/5$ 近似解も見つかる

解きたい問題

入力 : $\mathcal{J}_{\text{long}}, L$

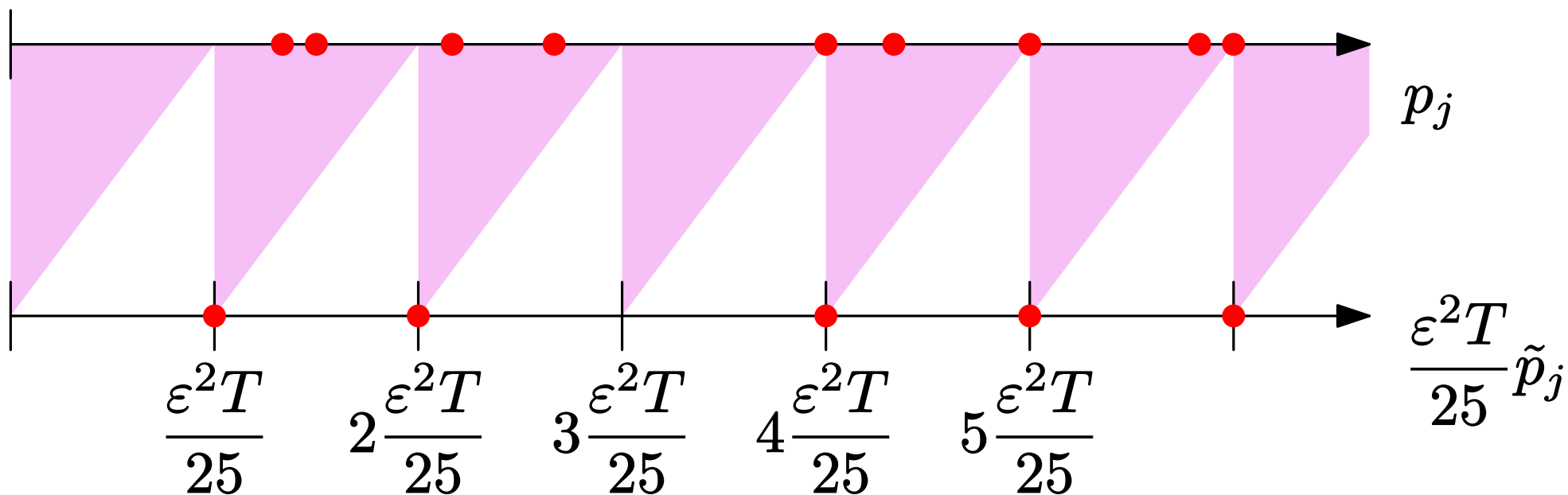
出力 : No $\Rightarrow \forall \sigma: C_{\text{max}}(\sigma) > L$

Yes $\Rightarrow \exists \sigma: C_{\text{max}}(\sigma) \leq (1 + 3\varepsilon/5)L$

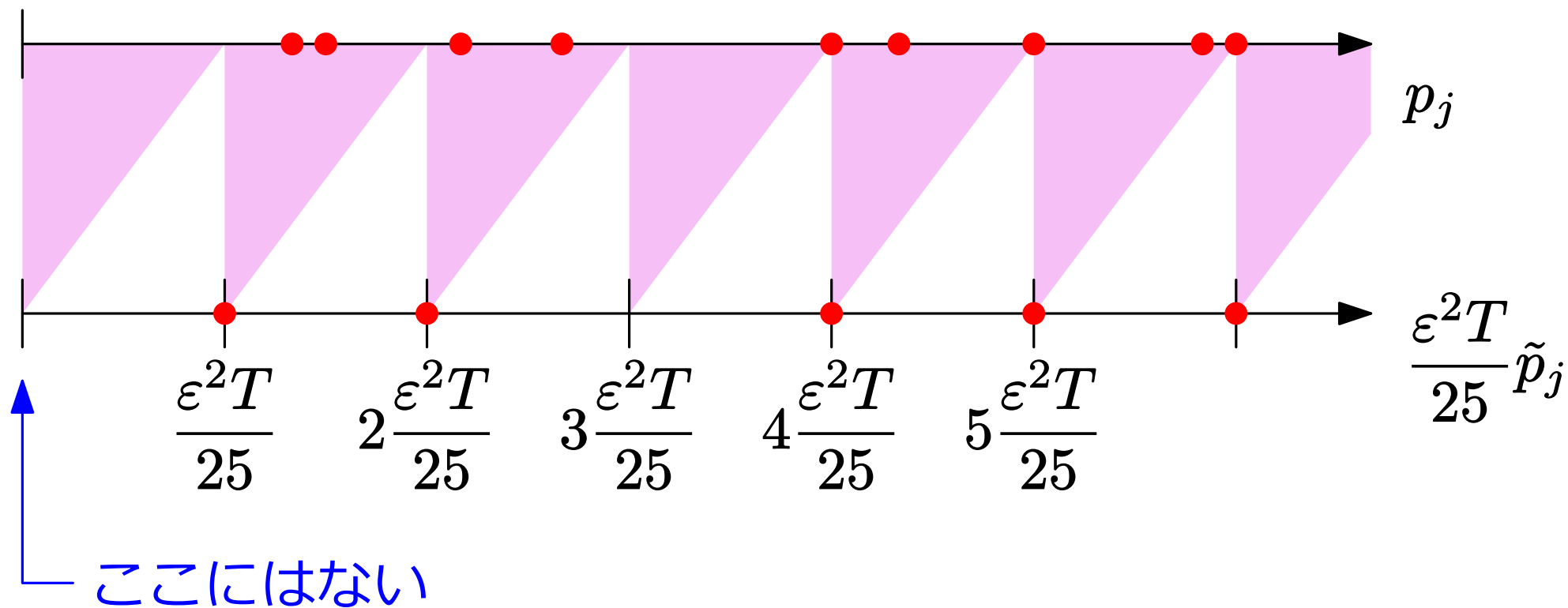
このとき, そのような σ も出力

- $T \geq \max \left\{ \frac{1}{m} \sum_{J_j \in \mathcal{J}} p_j, \max_{J_j \in \mathcal{J}} p_j \right\}$
- $\mathcal{J}_{\text{long}} = \{J_j \mid p_j > \varepsilon T/5\}$
 - 特に, $J_j \in \mathcal{J}_{\text{long}} \Rightarrow \frac{\varepsilon}{5}T < p_j \leq T$

$J_j \in \mathcal{J}_{\text{long}}$ に対して, $\tilde{p}_j = \left\lfloor \frac{25p_j}{\varepsilon^2 T} \right\rfloor$

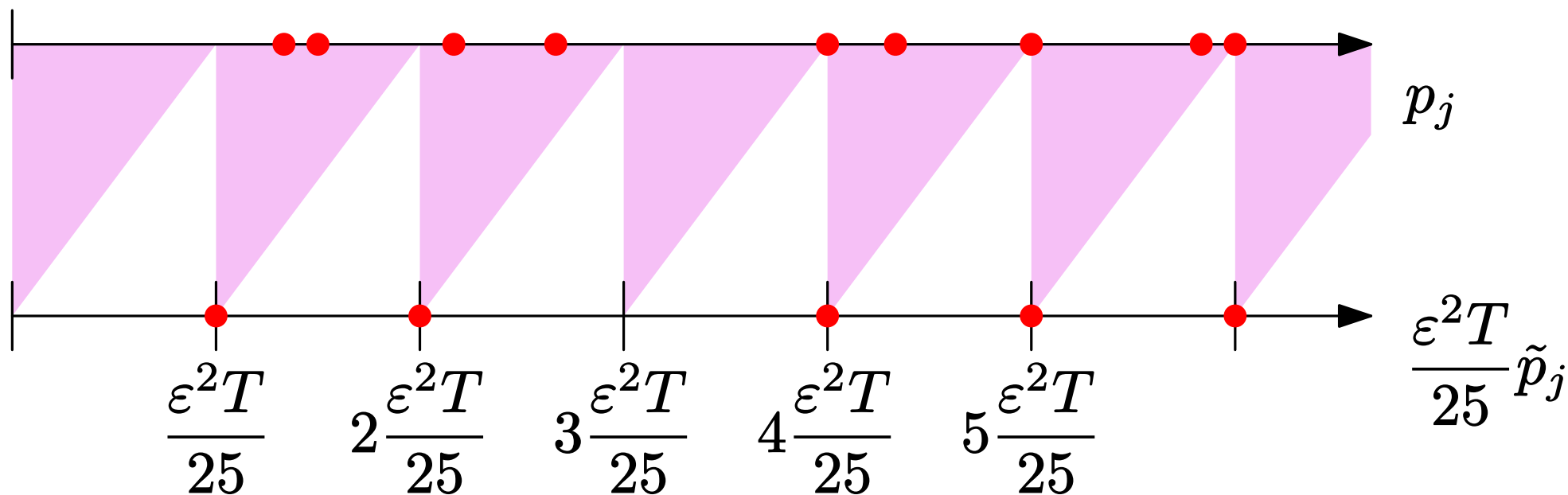


$J_j \in \mathcal{J}_{\text{long}}$ に対して, $\tilde{p}_j = \left\lfloor \frac{25p_j}{\varepsilon^2 T} \right\rfloor$



あるとすると, $p_j < \frac{\varepsilon^2 T}{25} < \frac{\varepsilon T}{5}$ となり, $J_j \in \mathcal{J}_{\text{long}}$ に矛盾

$J_j \in \mathcal{J}_{\text{long}}$ に対して, $\tilde{p}_j = \left\lfloor \frac{25p_j}{\varepsilon^2 T} \right\rfloor$

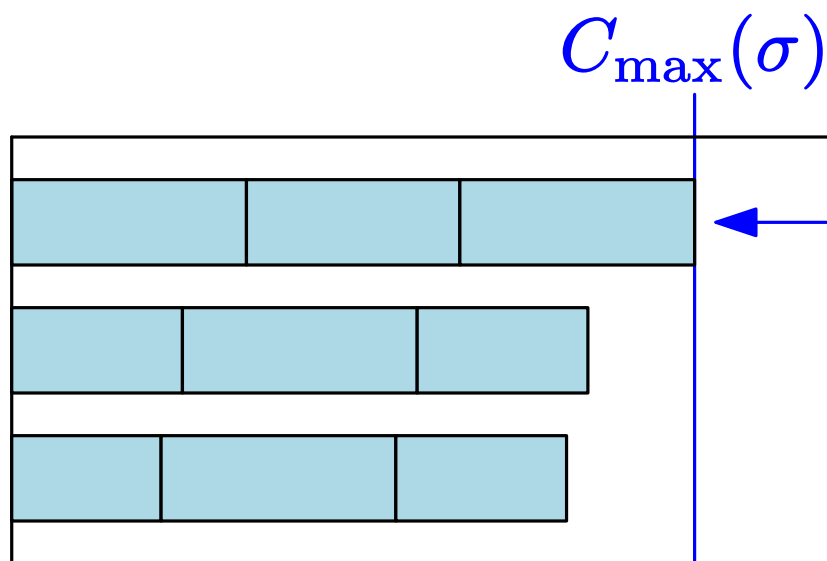


$$\tilde{p}_j \text{ が取り得る値の種類} \leq \frac{T}{\varepsilon^2 T / 25} = \frac{25}{\varepsilon^2}$$

$C_{\max}(\sigma)$ = 元の目的関数, $\tilde{C}_{\max}(\sigma)$ = 丸めた入力目的関数
 σ^* = 元の最適解, $\tilde{\sigma}^*$ = 丸めた入力の最適解

$$\frac{\varepsilon^2 T}{25} \tilde{p}_j \leq p_j < \frac{\varepsilon^2 T}{25} \tilde{p}_j + \frac{\varepsilon^2 T}{25} \text{ なので,}$$

$$C_{\max}(\sigma^*) \leq C_{\max}(\tilde{\sigma}^*) < \frac{\varepsilon^2 T}{25} \tilde{C}_{\max}(\tilde{\sigma}^*) + \frac{\varepsilon^2 T}{25} \cdot \frac{5}{\varepsilon T} C_{\max}(\tilde{\sigma}^*)$$



← ジョブの数 = k とすると

$$C_{\max}(\sigma) > k \cdot \frac{\varepsilon T}{5}$$

$$\therefore k < \frac{5}{\varepsilon T} C_{\max}(\sigma)$$

$C_{\max}(\sigma)$ = 元の目的関数, $\tilde{C}_{\max}(\sigma)$ = 丸めた入力の目的関数
 σ^* = 元の最適解, $\tilde{\sigma}^*$ = 丸めた入力の最適解

$$\frac{\varepsilon^2 T}{25} \tilde{p}_j \leq p_j < \frac{\varepsilon^2 T}{25} \tilde{p}_j + \frac{\varepsilon^2 T}{25} \text{ なので,}$$

$$C_{\max}(\sigma^*) \leq C_{\max}(\tilde{\sigma}^*) < \frac{\varepsilon^2 T}{25} \tilde{C}_{\max}(\tilde{\sigma}^*) + \frac{\varepsilon^2 T}{25} \cdot \frac{5}{\varepsilon T} C_{\max}(\tilde{\sigma}^*)$$

$$\therefore \left(1 - \frac{\varepsilon}{5}\right) C_{\max}(\tilde{\sigma}^*) \leq \frac{\varepsilon^2 T}{25} \tilde{C}_{\max}(\tilde{\sigma}^*) \leq \frac{\varepsilon^2 T}{25} \tilde{C}_{\max}(\sigma^*)$$

$C_{\max}(\sigma)$ = 元の目的関数, $\tilde{C}_{\max}(\sigma)$ = 丸めた入力目的関数
 σ^* = 元の最適解, $\tilde{\sigma}^*$ = 丸めた入力の最適解

$$\frac{\varepsilon^2 T}{25} \tilde{p}_j \leq p_j < \frac{\varepsilon^2 T}{25} \tilde{p}_j + \frac{\varepsilon^2 T}{25} \text{ なので,}$$

$$C_{\max}(\sigma^*) \leq C_{\max}(\tilde{\sigma}^*) < \frac{\varepsilon^2 T}{25} \tilde{C}_{\max}(\tilde{\sigma}^*) + \frac{\varepsilon^2 T}{25} \cdot \frac{5}{\varepsilon T} C_{\max}(\tilde{\sigma}^*)$$

$$\begin{aligned} \therefore \left(1 - \frac{\varepsilon}{5}\right) C_{\max}(\tilde{\sigma}^*) &\leq \frac{\varepsilon^2 T}{25} \tilde{C}_{\max}(\tilde{\sigma}^*) \leq \frac{\varepsilon^2 T}{25} \tilde{C}_{\max}(\sigma^*) \\ &\leq \frac{\varepsilon^2 T}{25} \cdot \frac{25}{\varepsilon^2 T} C_{\max}(\sigma^*) \end{aligned}$$

$C_{\max}(\sigma)$ = 元の目的関数, $\tilde{C}_{\max}(\sigma)$ = 丸めた入力の目的関数
 σ^* = 元の最適解, $\tilde{\sigma}^*$ = 丸めた入力の最適解

$$\frac{\varepsilon^2 T}{25} \tilde{p}_j \leq p_j < \frac{\varepsilon^2 T}{25} \tilde{p}_j + \frac{\varepsilon^2 T}{25} \text{ なので,}$$

$$C_{\max}(\sigma^*) \leq C_{\max}(\tilde{\sigma}^*) < \frac{\varepsilon^2 T}{25} \tilde{C}_{\max}(\tilde{\sigma}^*) + \frac{\varepsilon^2 T}{25} \cdot \frac{5}{\varepsilon T} C_{\max}(\tilde{\sigma}^*)$$

$$\begin{aligned} \therefore \left(1 - \frac{\varepsilon}{5}\right) C_{\max}(\tilde{\sigma}^*) &\leq \frac{\varepsilon^2 T}{25} \tilde{C}_{\max}(\tilde{\sigma}^*) \leq \frac{\varepsilon^2 T}{25} \tilde{C}_{\max}(\sigma^*) \\ &\leq \frac{\varepsilon^2 T}{25} \cdot \frac{25}{\varepsilon^2 T} C_{\max}(\sigma^*) \end{aligned}$$

$$\therefore C_{\max}(\tilde{\sigma}^*) \leq \frac{5}{5 - \varepsilon} C_{\max}(\sigma^*)$$

$C_{\max}(\sigma)$ = 元の目的関数, $\tilde{C}_{\max}(\sigma)$ = 丸めた入力目的関数
 σ^* = 元の最適解, $\tilde{\sigma}^*$ = 丸めた入力の最適解

$$\frac{\varepsilon^2 T}{25} \tilde{p}_j \leq p_j < \frac{\varepsilon^2 T}{25} \tilde{p}_j + \frac{\varepsilon^2 T}{25} \text{ なので,}$$

$$C_{\max}(\sigma^*) \leq C_{\max}(\tilde{\sigma}^*) < \frac{\varepsilon^2 T}{25} \tilde{C}_{\max}(\tilde{\sigma}^*) + \frac{\varepsilon^2 T}{25} \cdot \frac{5}{\varepsilon T} C_{\max}(\tilde{\sigma}^*)$$

$$\begin{aligned} \therefore \left(1 - \frac{\varepsilon}{5}\right) C_{\max}(\tilde{\sigma}^*) &\leq \frac{\varepsilon^2 T}{25} \tilde{C}_{\max}(\tilde{\sigma}^*) \leq \frac{\varepsilon^2 T}{25} \tilde{C}_{\max}(\sigma^*) \\ &\leq \frac{\varepsilon^2 T}{25} \cdot \frac{25}{\varepsilon^2 T} C_{\max}(\sigma^*) \end{aligned}$$

$$\therefore C_{\max}(\tilde{\sigma}^*) \leq \frac{5}{5 - \varepsilon} C_{\max}(\sigma^*) \leq \left(1 + \frac{3}{5}\varepsilon\right) C_{\max}(\sigma^*)$$

$(1 + 3\epsilon/5)$ 近似的判定問題では, L を与える

$\mathcal{J}_{\text{long}}$ に対する $1 + 3\epsilon/5$ 近似的判定問題のアルゴリズム

- 丸めた問題に対する最適解 $\tilde{\sigma}^*$ を見つける
 - $C_{\max}(\tilde{\sigma}^*) > (1 + 3\epsilon/5)L$ ならば, 答えは No
 $C_{\max}(\tilde{\sigma}^*) \leq (1 + 3\epsilon/5)L$ ならば, 答えは Yes
- $C_{\max}(\tilde{\sigma}^*) > (1 + 3\epsilon/5)L$ のとき
 - $C_{\max}(\sigma^*) \geq \frac{1}{1+3\epsilon/5} C_{\max}(\tilde{\sigma}^*) > L$ なので
 $(1 + 3\epsilon/5)$ 近似的判定問題の答えは「No」
 - $C_{\max}(\tilde{\sigma}^*) \leq (1 + 3\epsilon/5)L$ のとき
 - $C_{\max}(\sigma^*) \leq C_{\max}(\tilde{\sigma}^*) \leq (1 + 3\epsilon/5)L$ なので,
 $(1 + 3\epsilon/5)$ 近似的判定問題の答えは「Yes」

実際は

問題

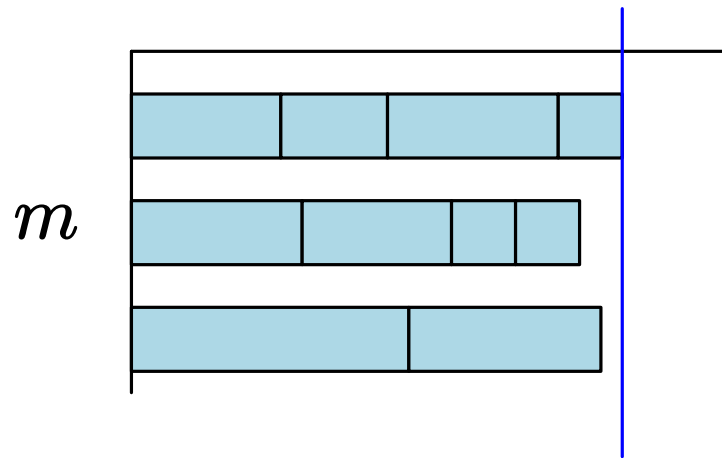
「与えた K に対して, 丸めた問題の最適値 $\leq K$ か？」
を解いて, 二分探索により,
丸めた問題の最適解 $\tilde{\sigma}^*$ を見つける

$$J_j \in \mathcal{J}_{\text{long}} \text{ に対して, } \tilde{p}_j = \left\lfloor \frac{25p_j}{\varepsilon^2 T} \right\rfloor$$

$$\tilde{p}_j \text{ が取り得る値} \in \left\{ 1, 2, \dots, \left\lfloor \frac{25}{\varepsilon^2} \right\rfloor \right\}$$

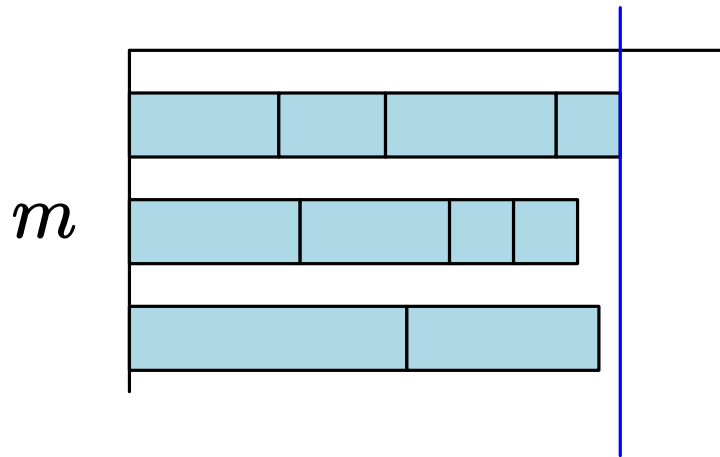
$$\tilde{p}_j \text{ が取り得る値の種類} \leq \frac{25}{\varepsilon^2} = U$$

解きたい問題 :



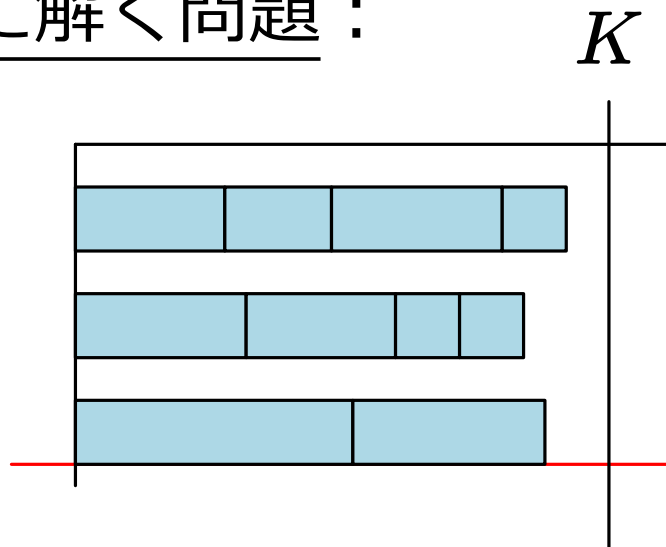
最適な最大完了時刻 $\begin{matrix} \geq \\ \leq \end{matrix} K$?

解きたい問題 :



最適な最大完了時刻 $\geq K$?

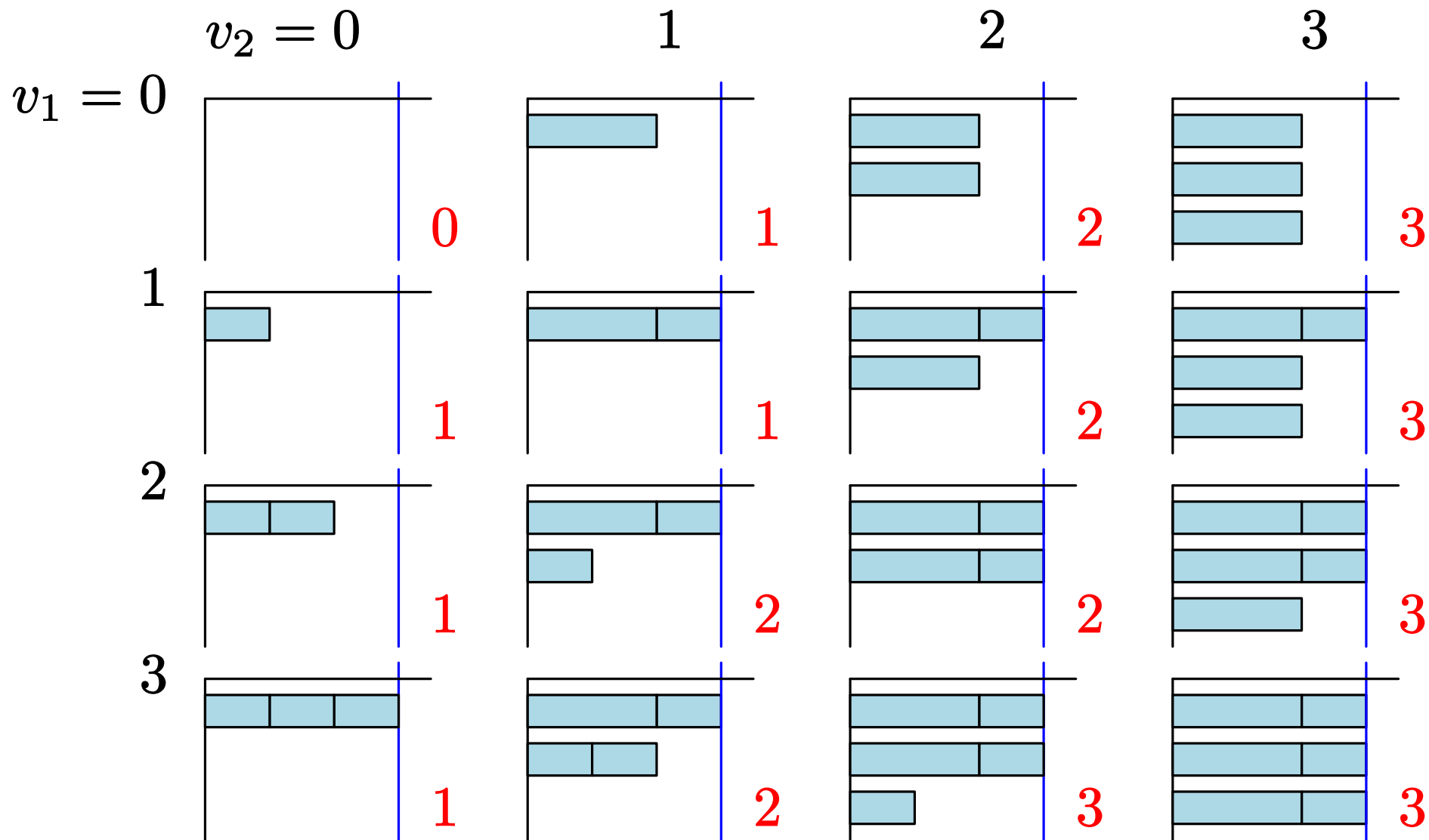
実際に解く問題 :



最適な機械数 $\geq m$?

PTAS のアイディア 3 : 解き方 (例)

$U = 2, K = 3$ のとき



丸めた問題：動的計画法 (状態, 状態の値)^{30/39}

状態

$$(v_1, v_2, \dots, v_U) \in (\{0\} \cup [n])^U$$

v_i : $\tilde{p}_j = i$ であるジョブ $J_j \in \mathcal{J}_{\text{long}}$ の数

状態の値

$$F(v_1, v_2, \dots, v_U) =$$

$\mathcal{J}_{\text{long}}$ の中から

$\tilde{p}_j = i$ であるジョブを v_i 個持ってきたとき,

それらを期限 K 以内で処理するのに

必要な 機械数の最小数

(そのようにジョブが持ってこれないときは,

$+\infty$)

再帰式 $F(0, 0, \dots, 0) = 0$

$(v_1, v_2, \dots, v_U) \neq (0, 0, \dots, 0)$ のとき

$v_1 + 2v_2 + \dots + Uv_U \leq K$ のとき

$$F(v_1, v_2, \dots, v_U) = 1$$

(v_1, v_2, \dots, v_U) のように, ジョブを持ってこれないとき

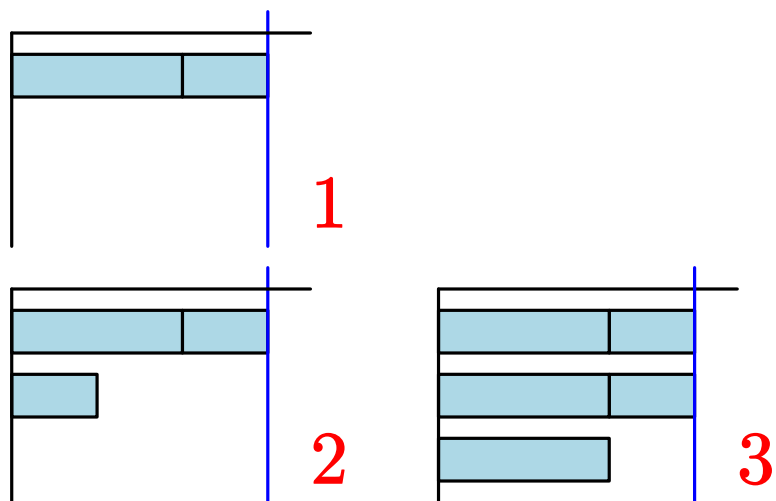
$$F(v_1, v_2, \dots, v_U) = +\infty$$

再帰式

$(v_1, v_2, \dots, v_U) \neq (0, 0, \dots, 0)$ のとき

その他のとき

$$F(v_1, v_2, \dots, v_U) = \min \left\{ 1 + F(w_1, w_2, \dots, w_U) \mid \begin{array}{l} 0 \leq w_1 \leq v_1, \dots, 0 \leq w_U \leq v_U, \\ w_1 + \dots + w_U < v_1 + \dots + v_U, \\ F(v_1 - w_1, \dots, v_U - w_U) = 1 \end{array} \right.$$



丸めた入力において, $\tilde{p}_j = i$ となるジョブの数 = n_i とする

出力

$F(n_1, n_2, \dots, n_U) \leq m$ のとき, Yes を出力

$F(n_1, n_2, \dots, n_U) > m$ のとき, No を出力

- 状態の総数 = $O(n^U)$
 - 各状態の値を定めるのにかかる計算量 = $O(n^U)$
- ~> 全体の計算量 = $O(n^{2U}) = O(n^{50/\epsilon^2})$

$$F(v_1, v_2, \dots, v_U) = \min \left\{ \begin{array}{l} 1 + F(w_1, w_2, \dots, w_U) \\ 0 \leq w_1 \leq v_1, \dots, 0 \leq w_U \leq v_U, \\ w_1 + \dots + w_U < v_1 + \dots + v_U, \\ F(v_1 - w_1, \dots, v_U - w_U) = 1 \end{array} \right\}$$

PTAS の全体像

1. 二分探索により, T を変化させて繰り返す
 - (a) 二分探索により, K を変化させて繰り返す
 - i. 動的計画法で, 丸めた問題に対する最適な機械数を計算する
 - (b) 所望の K と対応するスケジュールが見つかったら, それを使って, ε 近似的判定問題を解く
2. 所望の T が見つかったら, それに対応するスケジュールを出力

PTAS の全体像

1. 二分探索により, T を変化させて繰り返す
 - (a) 二分探索により, K を変化させて繰り返す
 - i. 動的計画法で, 丸めた問題に対する最適な機械数を計算する
 - (b) 所望の K と対応するスケジュールが見つかったら, それを使って, $1 + \varepsilon$ 近似的判定問題を解く
2. 所望の T が見つかったら, それに対応するスケジュールを出力

反復回数 = $O(\log \sum_j p_j)$

PTAS の全体像

1. 二分探索により, T を変化させて繰り返す
 - (a) 二分探索により, K を変化させて繰り返す
 - i. 動的計画法で, 丸めた問題に対する最適な機械数を計算する
 - (b) 所望の K と対応するスケジュールが見つかったら, それを使って, $1 + \varepsilon$ 近似的判定問題を解く
2. 所望の T が見つかったら, それに対応するスケジュールを出力

$$\text{反復回数} = O(\log(n/\varepsilon))$$

$$\text{反復回数} = O(\log \sum_j p_j)$$

PTAS の全体像

1. 二分探索により, T を変化させて繰り返す
 - (a) 二分探索により, K を変化させて繰り返す
 - i. 動的計画法で, 丸めた問題に対する最適な機械数を計算する
 - (b) 所望の K と対応するスケジュールが見つかったら, それを使って, $1 + \varepsilon$ 近似的判定問題を解く
2. 所望の T が見つかったら, それに対応するスケジュールを出力

動的計画法の計算量 = $O(n^{50/\varepsilon^2})$

反復回数 = $O(\log(n/\varepsilon))$

反復回数 = $O(\log \sum_j p_j)$

PTAS の全体像

1. 二分探索により, T を変化させて繰り返す
 - (a) 二分探索により, K を変化させて繰り返す
 - i. 動的計画法で, 丸めた問題に対する最適な機械数を計算する
 - (b) 所望の K と対応するスケジュールが見つかったら, それを使って, $1 + \varepsilon$ 近似的判定問題を解く
2. 所望の T が見つかったら, それに対応するスケジュールを出力

動的計画法の計算量 = $O(n^{50/\varepsilon^2})$

反復回数 = $O(\log(n/\varepsilon))$

反復回数 = $O(\log \sum_j p_j)$

全体の計算量

$$= O(n^{50/\varepsilon^2} \log(n/\varepsilon) \log \sum_j p_j)$$

本講義の目標 : 次の2つができるようになること

目標 1

基本的なアルゴリズム設計技法 を使って
基本的なスケジューリング問題 を解けるようになる

目標 2

問題の数学的構造がアルゴリズム設計指針を与える
という重要な考え方を実践する

メッセージ : 数学的な考え方からアルゴリズムが得られる

多くの組合せ最適化問題は次のどちらかに分類される

解きやすい問題

- 最小全域木問題
- 最大マッチング問題
- 最大流問題
- ...

多項式時間アルゴリズムで
解ける

解きにくい問題

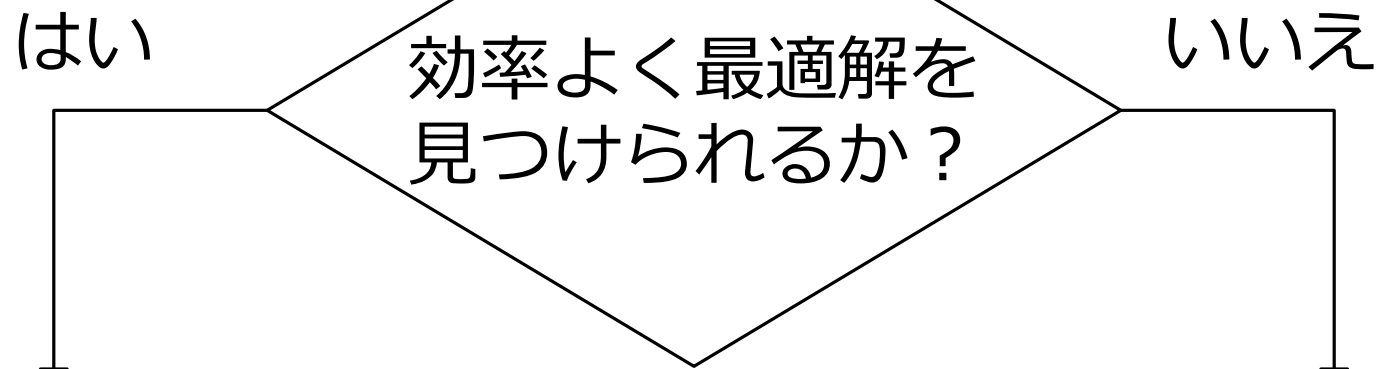
- 巡回セールスマン問題
- 最小 Steiner 木問題
- ナップサック問題
- ...

NP 困難である

問 1 : どのスケジューリング問題が解きやすい/にくいのか？

問 2 : この違いは何に起因するのか？

スケジューリング問題 $\alpha | \beta | \gamma$ の探究



効率よいアルゴリズムの設計

計算困難性の証明

効率の追求

近似アルゴリズムの設計

最適性の証明
計算量の評価