

離散最適化基礎論 第 10 回

楕円体法：応用

岡本 吉央
okamotoy@uec.ac.jp

電気通信大学

2019 年 1 月 11 日

最終更新：2019 年 1 月 15 日 11:26

- ① 理想グラフと組合せ最適化 (10/5)
- ② 代表的な理想グラフ (1) : 二部グラフと二部グラフの線グラフ (10/12)
- ③ 代表的な理想グラフ (2) : 二部グラフの補グラフ (10/19)
- ④ 代表的な理想グラフ (3) : 区間グラフと弦グラフ (10/26)
- * 出張のため休講 (11/2)
- ⑤ 弱理想グラフ定理 (1) : グラフ理論的手法 (11/9)
- ⑥ 組合せ最適化と線形計画法 (11/16)
- * 調布祭 のため 休み (11/23)
- * 休講 (11/30)
- ⑦ 凸多面体の基礎 (12/7)

スケジュール 後半 (予定)

- | | |
|-------------------------|--------------------|
| ⑧ 弱理想グラフ定理 (2) : 多面体的手法 | (12/14) |
| ⑨ 楕円体法 (1) : 基礎とアルゴリズム | (12/21) |
| ⑩ 楕円体法 (2) : 応用 | (1/11) |
| ★ センター試験準備 のため 休み | (1/18) |
| ⑪ 組合せ最適化と半正定値計画法 | (1/25) |
| ⑫ グラフのシャノン容量 | (2/1) |
| ⑬ 理想グラフに対するアルゴリズム | (2/8) |
| ★ 期末試験 | (2/15?) |

注意：予定の変更もありうる

評価法に関する変更

レポートにする予定 (詳細は後日)

今日の内容

楕円体法を用いて、凸最適化問題を解く手法を理解する

- ▶ 凸集合とは？
- ▶ 凸集合の例
- ▶ 凸集合をアルゴリズムの入力とする方法

重要な例

半正定値行列全体の集合

- ① 凸集合
- ② 復習：楕円体法
- ③ 凸計画問題と楕円体法
- ④ 半正定値行列全体の集合
- ⑤ 今日のまとめ と 次回の予告

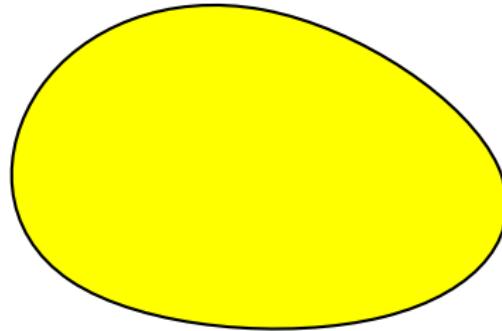
凸集合

$X \subseteq \mathbb{R}^n, n \geq 1$: 自然数

定義：凸集合とは？

X が **凸集合** (convex set) であるとは,
任意の 2 点 $p, q \in X$ に対して, 次が成り立つこと

$$\lambda p + (1 - \lambda)q \in X \quad (\forall \lambda \in [0, 1])$$



つまり, 任意の 2 点 $p, q \in X$ に対して p, q を結ぶ線分が X に含まれる

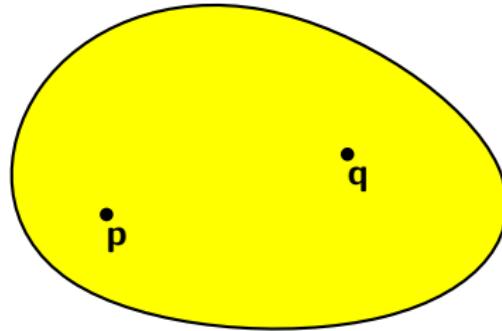
凸集合

$X \subseteq \mathbb{R}^n, n \geq 1$: 自然数

定義：凸集合とは？

X が **凸集合** (convex set) であるとは,
任意の 2 点 $p, q \in X$ に対して, 次が成り立つこと

$$\lambda p + (1 - \lambda)q \in X \quad (\forall \lambda \in [0, 1])$$



つまり, 任意の 2 点 $p, q \in X$ に対して p, q を結ぶ線分が X に含まれる

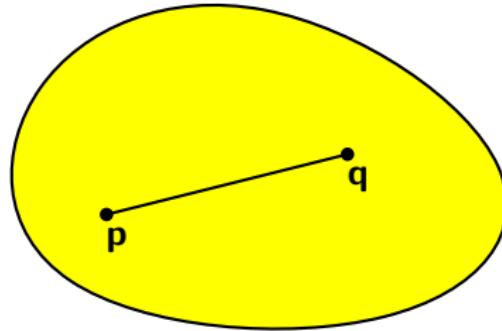
凸集合

$X \subseteq \mathbb{R}^n, n \geq 1$: 自然数

定義：凸集合とは？

X が **凸集合** (convex set) であるとは,
任意の 2 点 $p, q \in X$ に対して, 次が成り立つこと

$$\lambda p + (1 - \lambda)q \in X \quad (\forall \lambda \in [0, 1])$$



つまり, 任意の 2 点 $p, q \in X$ に対して p, q を結ぶ線分が X に含まれる

凸集合の例 (1)

閉球体 (closed ball) は凸集合

$$X = \{x \in \mathbb{R}^n \mid \|x\|^2 \leq 1\}$$

\because 任意の $p, q \in X$ と任意の $\lambda \in [0, 1]$ に対して

$$\begin{aligned} \|\lambda p + (1 - \lambda)q\|^2 &= \lambda^2 \|p\|^2 + (1 - \lambda)^2 \|q\|^2 + 2\lambda(1 - \lambda) \underbrace{\langle p, q \rangle}_{\text{内積}} \\ &\leq \lambda^2 \|p\|^2 + (1 - \lambda)^2 \|q\|^2 + 2\lambda(1 - \lambda) \|p\| \|q\| \\ &\quad (\text{コーシー・シュワルツの不等式}) \\ &\leq \lambda^2 + (1 - \lambda)^2 + 2\lambda(1 - \lambda) \quad (p, q \in X \text{ より}) \\ &= (\lambda + (1 - \lambda))^2 = 1 \end{aligned}$$

凸集合の例 (2)

閉半空間 (closed halfspace) は凸集合

$$X = \{x \in \mathbb{R}^n \mid \mathbf{a}^\top x \leq b\}$$

ただし, $\mathbf{a} \in \mathbb{R}^n - \{\mathbf{0}\}$, $b \in \mathbb{R}$

\because 任意の $\mathbf{p}, \mathbf{q} \in X$ と任意の $\lambda \in [0, 1]$ に対して

$$\begin{aligned}\mathbf{a}^\top(\lambda\mathbf{p} + (1 - \lambda)\mathbf{q}) &= \lambda\mathbf{a}^\top\mathbf{p} + (1 - \lambda)\mathbf{a}^\top\mathbf{q} \\ &\leq \lambda b + (1 - \lambda)b = b\end{aligned}$$

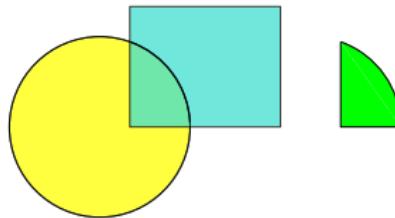
凸集合の重要な性質 (1)

$X, Y \subseteq \mathbb{R}^n$, $n \geq 1$: 自然数

凸集合の重要な性質 (1)

X と Y が凸集合 $\Rightarrow X \cap Y$ も凸集合

証明は演習問題



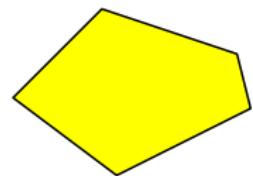
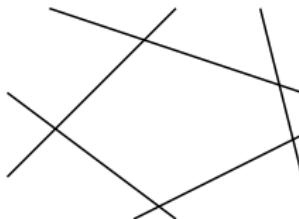
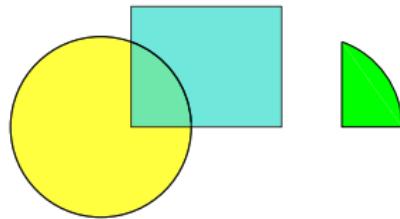
凸集合の重要な性質 (1)

$X, Y \subseteq \mathbb{R}^n, n \geq 1$: 自然数

凸集合の重要な性質 (1)

X と Y が凸集合 $\Rightarrow X \cap Y$ も凸集合

証明は演習問題



重要な帰結

凸多面体は凸集合

\therefore 凸多面体は有限個の閉半空間の共通部分

凸集合の重要な性質 (2) : 分離定理

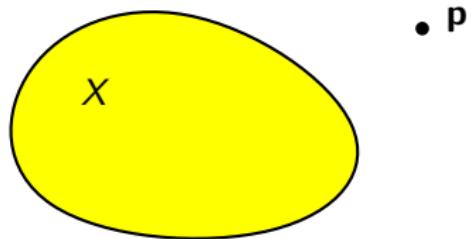
$n \geq 1$: 自然数, $X \in \mathbb{R}^n$, $p \in \mathbb{R}^n$

凸集合の重要な性質 (2) : 分離定理 (separation theorem)

X が凸集合, $p \notin X \Rightarrow$ ある $a \in \mathbb{R}^n - \{\mathbf{0}\}$ と $b \in \mathbb{R}$ が存在して

$$a^\top x \geq b \quad \forall x \in X, \quad a^\top p \leq b$$

このような a, b に対して, 集合 $\{z \mid a^\top z = b\}$ を分離超平面という



証明は省略 (そう簡単ではない)

凸集合の重要な性質 (2) : 分離定理

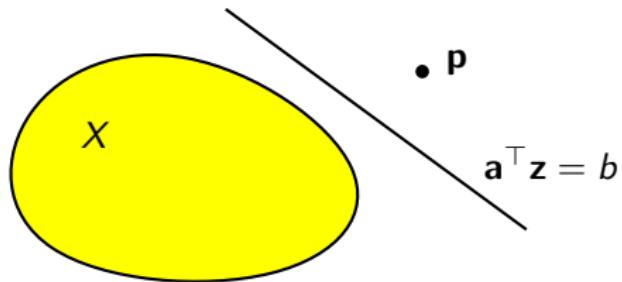
$n \geq 1$: 自然数, $X \in \mathbb{R}^n$, $p \in \mathbb{R}^n$

凸集合の重要な性質 (2) : 分離定理 (separation theorem)

X が凸集合, $p \notin X \Rightarrow$ ある $a \in \mathbb{R}^n - \{\mathbf{0}\}$ と $b \in \mathbb{R}$ が存在して

$$a^\top x \geq b \quad \forall x \in X, \quad a^\top p \leq b$$

このような a, b に対して, 集合 $\{z \mid a^\top z = b\}$ を分離超平面という



証明は省略 (そう簡単ではない)

- ① 凸集合
- ② 復習：楕円体法
- ③ 凸計画問題と楕円体法
- ④ 半正定値行列全体の集合
- ⑤ 今日のまとめ と 次回の予告

$n \geq 1$: 自然数, $V \in \mathbb{R}^{n \times n}$: 実対称行列

定義：正定値行列とは？

V が**正定値行列** (positive definite matrix) であるとは,
任意の $x \in \mathbb{R}^n - \{\mathbf{0}\}$ に対して, 次が成り立つこと

$$x^\top V x > 0$$

例： $\begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$ は正定値

$$\therefore (x \ y) \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = 3x^2 + 2y^2 + 2xy = 2x^2 + y^2 + (x+y)^2$$

$n \geq 1$: 自然数, $V \in \mathbb{R}^{n \times n}$: 実対称行列

性質：正定値行列の性質

次は同値

- 1 V は正定値
- 2 V の固有値はすべて正 (注: 固有値はすべて実数)
- 3 任意の $J \subseteq \{1, 2, \dots, n\}$ に対して, $\det(V_{JJ}) > 0$
ただし, V_{JJ} は行添え字を J , 列添え字を J とする V の小行列
- 4 ある実行列 $L \in \mathbb{R}^{n \times n}$ が存在して, $V = LL^\top$
(V のコレスキ一分解 (Cholesky decomposition))

例: $\begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$ の固有値は $\frac{5 \pm \sqrt{5}}{2} > 0$ で, 行列式は 5. また,

$$\begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \sqrt{3} & 0 \\ \sqrt{1/3} & \sqrt{5/3} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \sqrt{3} & \sqrt{1/3} \\ 0 & \sqrt{5/3} \end{pmatrix}$$

楕円体

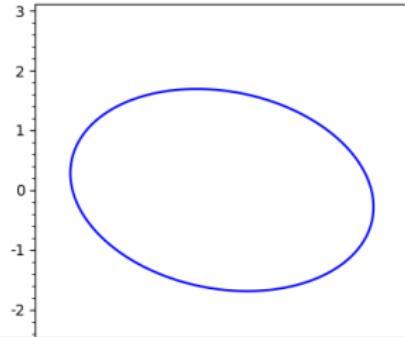
$n \geq 1$: 自然数

定義：楕円体とは？

n 次元空間における**楕円体** (ellipsoid) とは、実対称正定値行列 $V \in \mathbb{R}^{n \times n}$ とベクトル $x \in \mathbb{R}^n$ を用いて次のように書ける集合

$$\{z \in \mathbb{R}^n \mid (z - x)^\top V^{-1}(z - x) \leq 1\}$$

例： $V = \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$, $x = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ のとき



注

V が実対称正定値 \Rightarrow
 V^{-1} が存在し,
 V^{-1} も実対称正定値

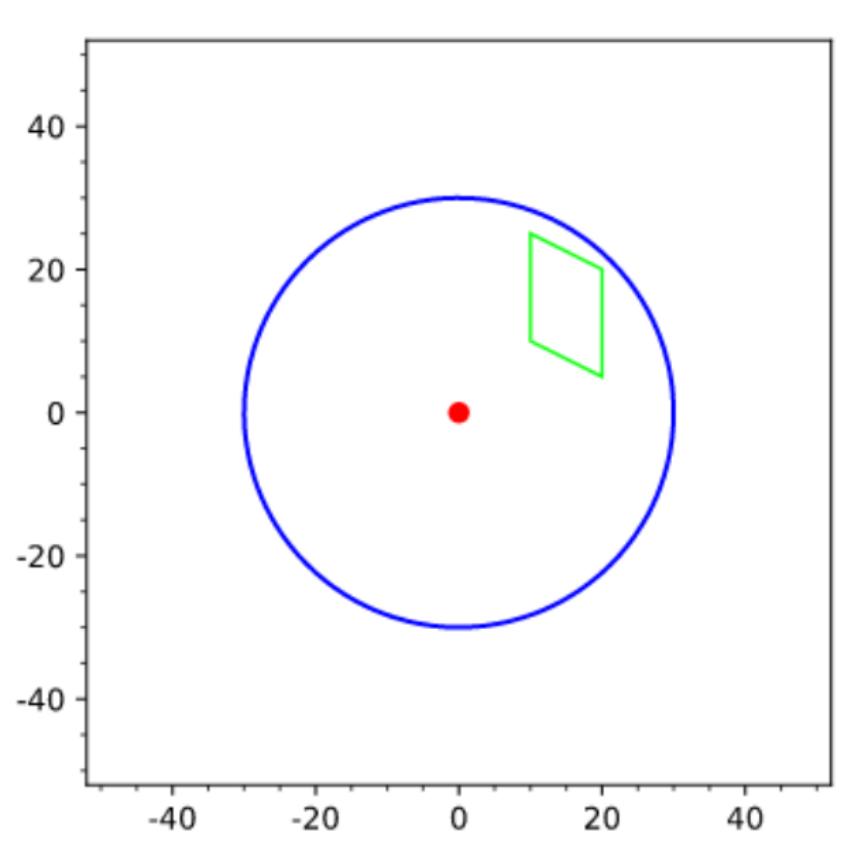
楕円体法は線形計画の許容性判定問題を解く

許容性判定問題とは？

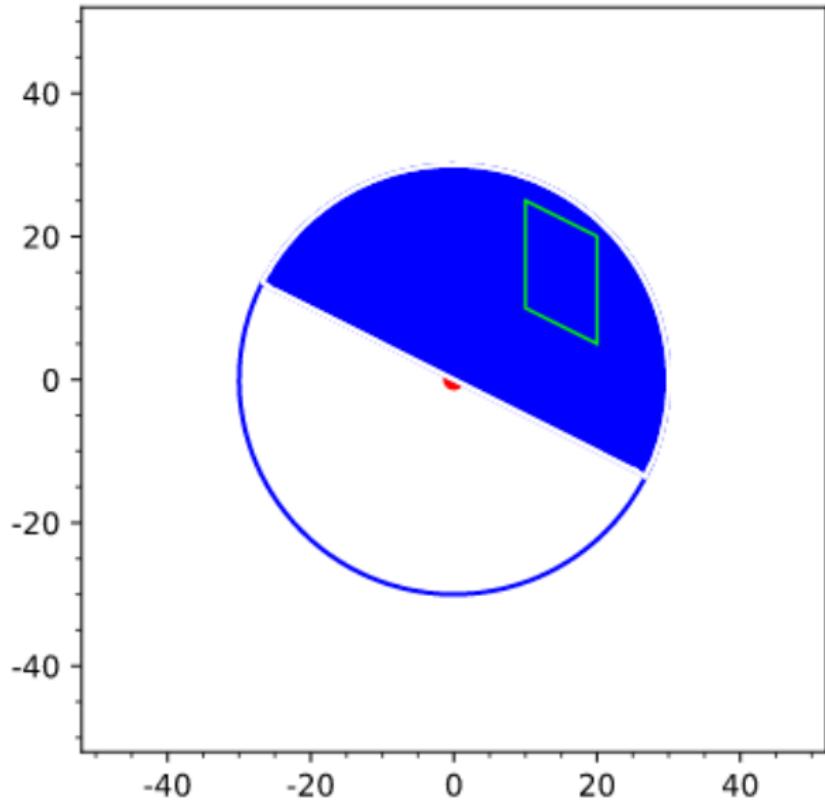
与えられた凸多面体 P の中の点を 1 つ見つける問題
(凸多面体が空である場合は、空であると判定する問題)

- 1 P を含む大きな楕円体 E を考える (半径 R , 原点中心とする球体)
- 2 E の中心 x が P に含まれていれば, x を返して終了
- 3 そうでなければ, P を定める不等式の中で, x が違反するものを 1 つ見つける
- 4 その不等式が定める半空間の境界が x を含むように平行移動する
- 5 E とその半空間の共通部分を囲む最小体積の楕円体を見つけて,新たに E とする
- 6 十分反復しても止まらなければ, 空であると判定して終了
まだ続けるならば, ② に戻る

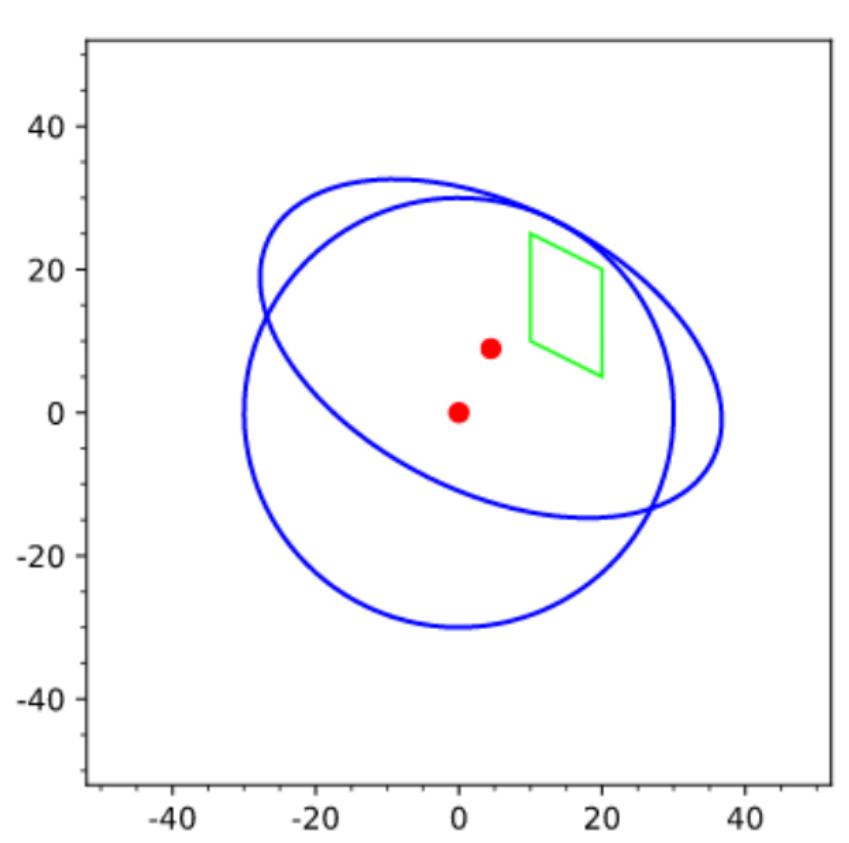
楕円体法：例 (1)



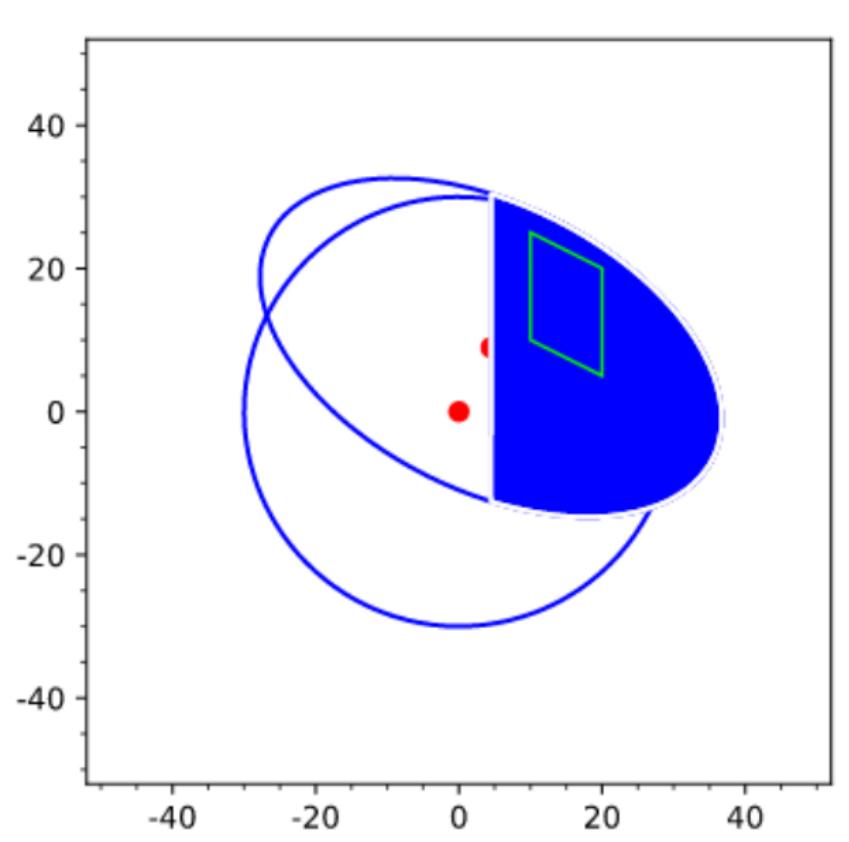
楕円体法：例 (2)



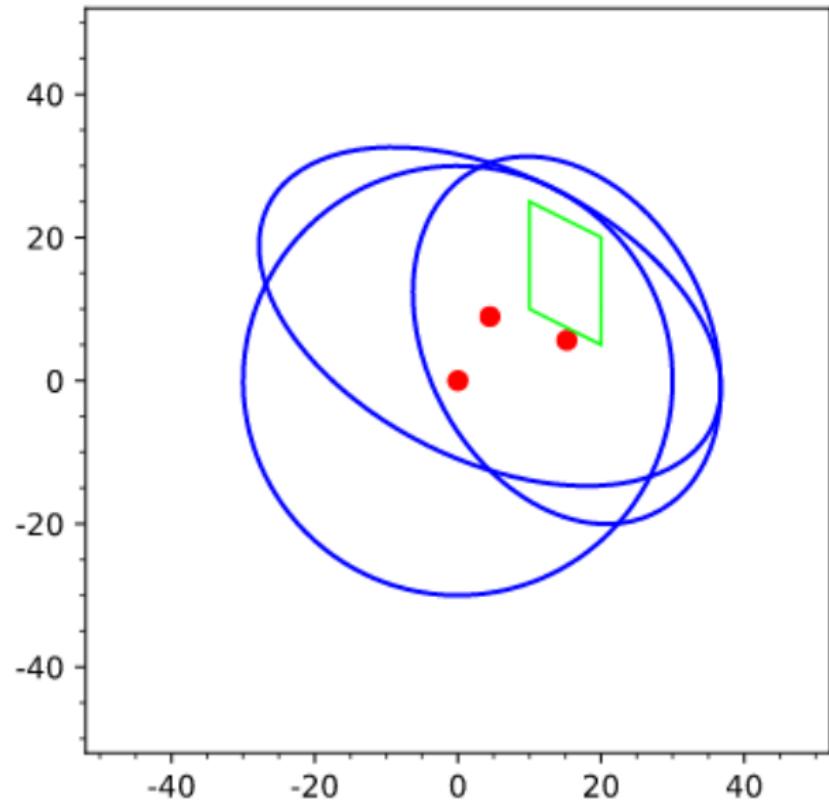
楕円体法：例 (3)



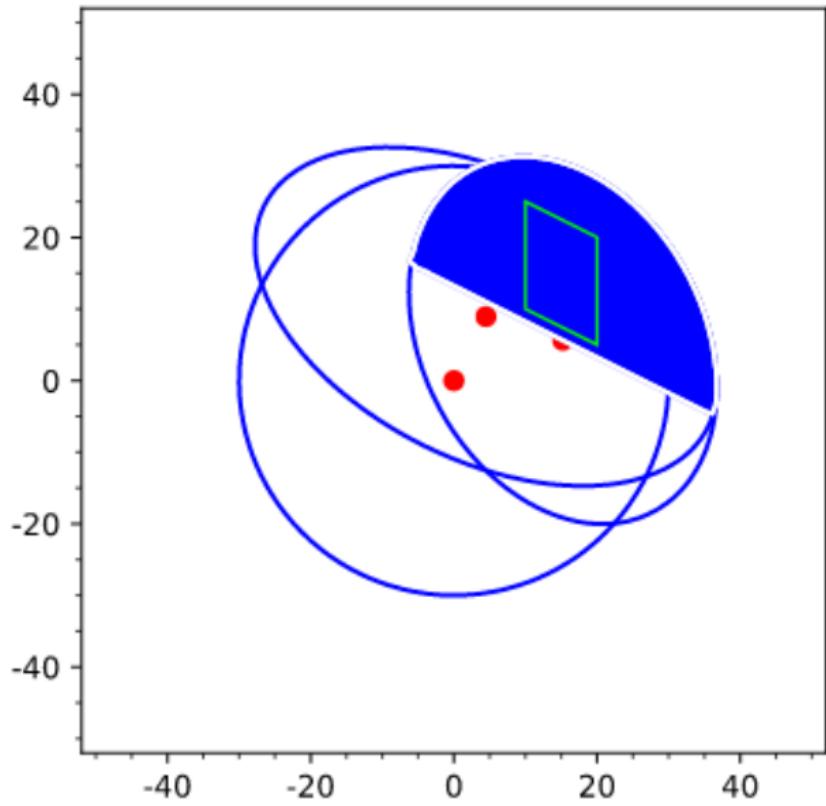
楕円体法：例 (4)



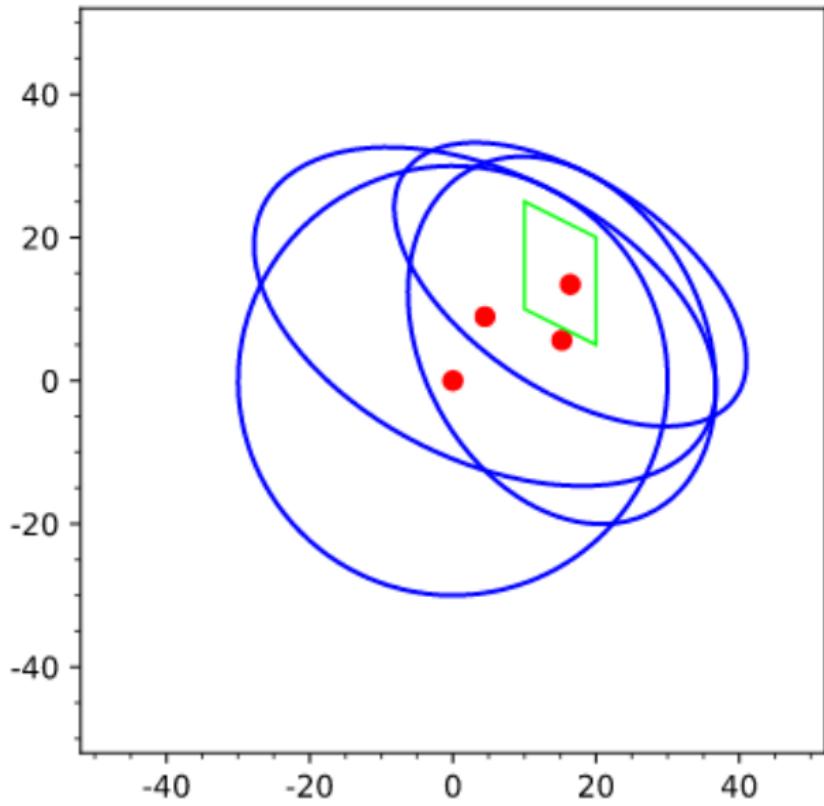
楕円体法：例 (5)



楕円体法：例 (6)



楕円体法：例 (7)



重要な性質

考えている楕円体の体積は、楕円体法の1回の反復において、必ず $e^{-1/(5n)}$ 倍以下になる

- ▶ つまり、 N 回の反復を繰り返すと、体積は $e^{-N/(5n)}$ 倍以下になる
- ▶ 始めの楕円体の体積は R^n

つまり、体積が十分小さい $\varepsilon^n > 0$ になるまでの反復回数 N は次を満たす

$$R^n \cdot e^{-N/(5n)} \leq \varepsilon^n$$

つまり、 $N = O(n^2 \log(R/\varepsilon))$ とすれば楕円体法が“正しく”動く
(前回の「体積補題」を参照)

- ① 凸集合
- ② 復習：楕円体法
- ③ 凸計画問題と楕円体法
- ④ 半正定値行列全体の集合
- ⑤ 今日のまとめ と 次回の予告

$X \subseteq \mathbb{R}^n$: 凸集合, $n \geq 1$: 自然数, $\mathbf{c} \in \mathbb{R}^n$

凸計画問題とは？

次の形の最適化問題

(変数は $x \in \mathbb{R}^n$)

$$\begin{array}{ll}\text{minimize} & \mathbf{c}^\top x \\ \text{subject to} & x \in X\end{array}$$

X が凸多面体であるとき, これは線形計画問題

注

これは教科書や論文でよく現れる「凸計画問題」と見た目が違うが,
本質は(さほど)変わらない

先に結論

凸計画問題は (ある仮定を満たせば) 楕円体法で解ける

考えなくてはならないこと

- (1) どのように凸集合 X を入力するのか？
- (2) どのように最適化問題を許容性判定問題に置き換えるのか？

凸集合は「分離オラクル」というサブルーチンとして与えられる

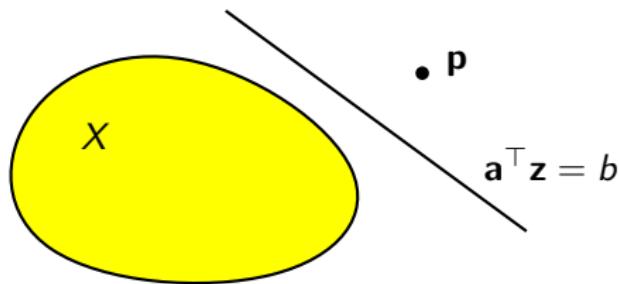
分離オラクル (separation oracle) とは？

凸集合 $X \subseteq \mathbb{R}^n$ に対する分離オラクルとは次を行うアルゴリズム

- ▶ 入力：点 $p \in \mathbb{R}^n$
- ▶ 出力： $p \in X$ ならば、「YES」
 $p \notin X$ ならば、次を満たす $a \in \mathbb{R}^n - \{\mathbf{0}\}$ と $b \in \mathbb{R}$

$$a^\top x \geq b \quad \forall x \in X, \quad a^\top p \leq b$$

分離定理から、そのような a, b の存在が保証される



楕円体法をうまく動かすためには、凸集合 X に仮定が必要

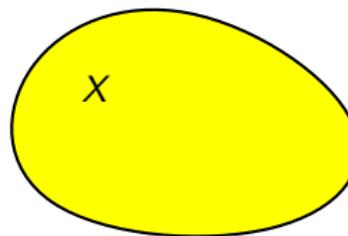
- ▶ X は原点中心、半径 R の球体に含まれている

$$X \subseteq \{z \in \mathbb{R}^n \mid \|z\| \leq R\}$$

- ▶ X は半径 r の球体を含んでいる (参照：前回の「体積補題」)

$$\exists x: \{z \in \mathbb{R}^n \mid \|z - x\| \leq r\} \subseteq X$$

- ▶ アルゴリズムは R と r を知っている



楕円体法をうまく動かすためには、凸集合 X に仮定が必要

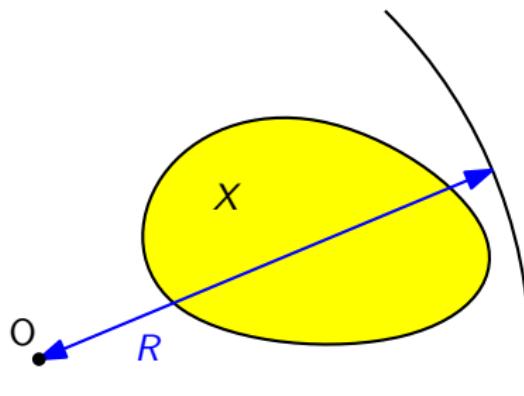
- ▶ X は原点中心、半径 R の球体に含まれている

$$X \subseteq \{z \in \mathbb{R}^n \mid \|z\| \leq R\}$$

- ▶ X は半径 r の球体を含んでいる (参照：前回の「体積補題」)

$$\exists x: \{z \in \mathbb{R}^n \mid \|z - x\| \leq r\} \subseteq X$$

- ▶ アルゴリズムは R と r を知っている



楕円体法をうまく動かすためには、凸集合 X に仮定が必要

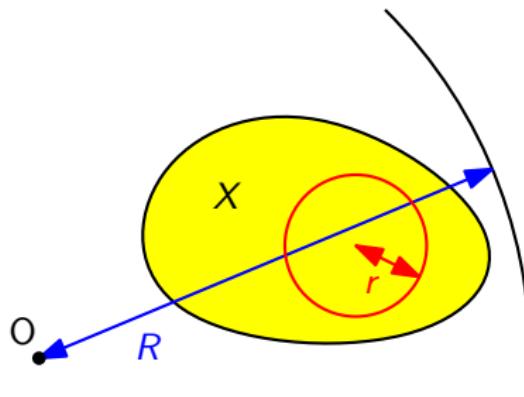
- ▶ X は原点中心、半径 R の球体に含まれている

$$X \subseteq \{z \in \mathbb{R}^n \mid \|z\| \leq R\}$$

- ▶ X は半径 r の球体を含んでいる (参照：前回の「体積補題」)

$$\exists x: \{z \in \mathbb{R}^n \mid \|z - x\| \leq r\} \subseteq X$$

- ▶ アルゴリズムは R と r を知っている



今の仮定を使えば、楕円体法で許容性判定問題を解ける

凸集合に対する許容性判定問題とは？

- ▶ 入力：凸集合 $X \subseteq \mathbb{R}^n$ (分離オラクルとして)
ただし、前ページに挙げた仮定を満たす
 - ▶ 出力：点 $p \in X$
-
- ▶ 分離オラクルと仮定を使うことで、楕円体法を動かすことができる
 - ▶ 反復回数 = $n^2 \log(R/r)$ (多項式時間)

注 1 : 実際は、数値誤差などを考えないといけないので、もっと複雑

注 2 : 実際は、許容性判定問題を「近似」的にしか解けない

線形計画の場合とほとんど同じ

- 1 X を含む大きな楕円体 E を考える (半径 R , 原点中心とする球体)
- 2 E の中心 x が X に含まれていれば, x を返して終了
- 3 そうでなければ, **分離オラクル**によって,
 X と x に対する分離超平面 H を 1 つ見つける
- 4 H が x を含むように平行移動する
- 5 E と H の定める半空間の共通部分を囲む最小体積の楕円体を見つけて, 新たに E とする
- 6 十分反復しても止まらなければ, 空であると判定して終了
まだ続けるならば, ② に戻る

先に結論

凸計画問題は（ある仮定を満たせば）楕円体法で解ける

考えなくてはならないこと

- (1) どのように凸集合 X を入力するのか？ (済)
- (2) どのように最適化問題を許容性判定問題に置き換えるのか？

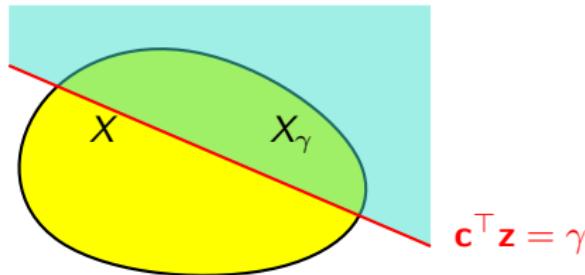
許容性判定問題を使って、凸計画問題（最適化問題）を解くには？

解き方：最適値を二分探索によって探す

- ▶ 最適値が γ であると推測したとき、次の凸集合を考える

$$X_\gamma = X \cap \{z \in \mathbb{R}^n \mid c^\top z \leq \gamma\}$$

- ▶ $X_\gamma \neq \emptyset \Leftrightarrow \text{最適値} \leq \gamma$
- ▶ X が前述の仮定を満たす $\Rightarrow -\|c\|R \leq \gamma \leq \|c\|R$ で γ を動かす
- ▶ ∴ 二分探索の反復回数 $= O(\log \|c\|R)$



X_γ が空集合かどうか調べるために、許容性判定問題を使いたい

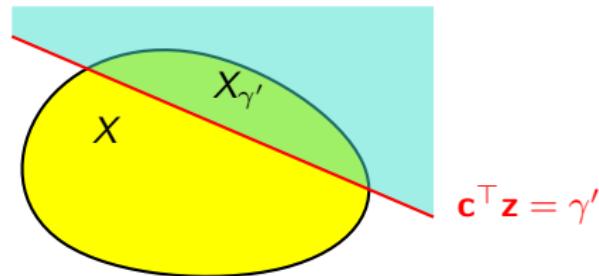
許容性判定問題を使って、凸計画問題（最適化問題）を解くには？

解き方：最適値を二分探索によって探す

- ▶ 最適値が γ であると推測したとき、次の凸集合を考える

$$X_\gamma = X \cap \{z \in \mathbb{R}^n \mid c^\top z \leq \gamma\}$$

- ▶ $X_\gamma \neq \emptyset \Leftrightarrow \text{最適値} \leq \gamma$
- ▶ X が前述の仮定を満たす $\Rightarrow -\|c\|R \leq \gamma \leq \|c\|R$ で γ を動かす
- ▶ \therefore 二分探索の反復回数 $= O(\log \|c\|R)$



X_γ が空集合かどうか調べるために、許容性判定問題を使いたい

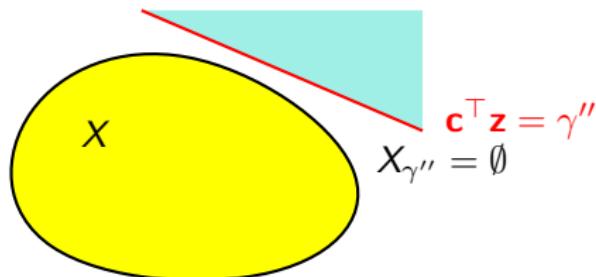
許容性判定問題を使って、凸計画問題（最適化問題）を解くには？

解き方：最適値を二分探索によって探す

- ▶ 最適値が γ であると推測したとき、次の凸集合を考える

$$X_\gamma = X \cap \{z \in \mathbb{R}^n \mid c^\top z \leq \gamma\}$$

- ▶ $X_\gamma \neq \emptyset \Leftrightarrow \text{最適値} \leq \gamma$
- ▶ X が前述の仮定を満たす $\Rightarrow -\|c\|R \leq \gamma \leq \|c\|R$ で γ を動かす
- ▶ ∴ 二分探索の反復回数 $= O(\log \|c\|R)$



X_γ が空集合かどうか調べるために、許容性判定問題を使いたい

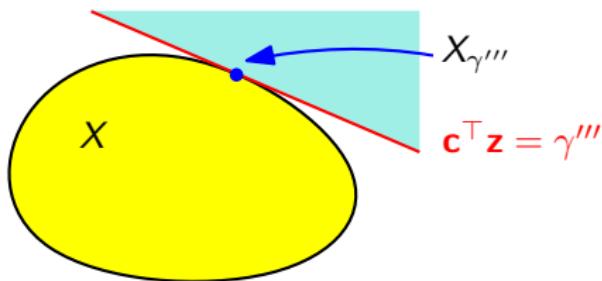
許容性判定問題を使って、凸計画問題（最適化問題）を解くには？

解き方：最適値を二分探索によって探す

- ▶ 最適値が γ であると推測したとき、次の凸集合を考える

$$X_\gamma = X \cap \{z \in \mathbb{R}^n \mid c^\top z \leq \gamma\}$$

- ▶ $X_\gamma \neq \emptyset \Leftrightarrow \text{最適値} \leq \gamma$
- ▶ X が前述の仮定を満たす $\Rightarrow -\|c\|R \leq \gamma \leq \|c\|R$ で γ を動かす
- ▶ ∴ 二分探索の反復回数 $= O(\log \|c\|R)$



X_γ が空集合かどうか調べるために、許容性判定問題を使いたい

許容性判定問題を使って、凸計画問題（最適化問題）を解くには？

問題点

X_γ は半径 r の球体を含まないかもしれない

- ▶ しかし、その場合は X_γ の体積自体も小さいので、 $X_\gamma \approx \emptyset$
- ▶ つまり、楕円体法は多項式時間で「近似的に空集合」であると判定可
- ▶ これによって、最適化問題は「近似」的に解ける
(もともと許容性判定も近似的にしかできないので、問題なし)

細かい議論は省略

許容性判定問題を使って、凸計画問題（最適化問題）を解くには？

問題点

X_γ は半径 r の球体を含まないかもしれない

- ▶ しかし、その場合は X_γ の体積自体も小さいので、 $X_\gamma \approx \emptyset$
- ▶ つまり、楕円体法は多項式時間で「近似的に空集合」であると判定可
- ▶ これによって、最適化問題は「近似」的に解ける
(もともと許容性判定も近似的にしかできないので、問題なし)

細かい議論は省略

結論

凸計画問題は（与えられる凸集合がある仮定を満たせば）
近似的に多項式時間で解ける

仮定：分離オラクルがある、大きな球体に含まれる、小さな球体を含む

最後の注意

一般の凸計画問題に対して、できることはすべて「近似的」

- ▶ 近似的な分離オラクル
- ▶ 近似的な許容性判定
- ▶ 近似的な最適化

多項式時間というときは、次の多項式時間

- ▶ (近似的な) 分離オラクルの呼び出し回数
- ▶ n
- ▶ $\text{size}(\mathbf{c})$ (\mathbf{c} は目的関数の方向)
- ▶ $\log(1/\varepsilon)$ (ε は近似精度)
- ▶ $\log(R/r)$ (R, r は仮定に出てくるもの)

ただし、線形計画問題に対してはすべて「厳密」に行える

- ① 凸集合
- ② 復習：楕円体法
- ③ 凸計画問題と楕円体法
- ④ 半正定値行列全体の集合
- ⑤ 今日のまとめ と 次回の予告

いまからやること

- ▶ 半正定値行列全体の集合は凸集合であることを証明する
- ▶ 半正定値行列全体の集合に対する分離オラクルを作る

半正定値行列は最適化、計算理論においてとても重要な役割を持っている

復習：半正定値行列

$n \geq 1$: 自然数, $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$: 実対称行列

定義：半正定値行列とは？

A が半正定値行列 (positive semidefinite matrix) であるとは、
任意の $x \in \mathbb{R}^n$ に対して、次が成り立つこと

$$x^\top A x \geq 0$$

例： $\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$ は半正定値

$$\therefore (x \ y) \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = x^2$$

補足

実対称行列 A が半正定値であることを「 $A \succeq O$ 」と書くことが多い

注 : A が正定値 $\Rightarrow A$ は半正定値

$n \geq 1$: 自然数, $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$: 実対称行列

性質：半正定値行列の性質

次は同値

- 1 A は半正定値
- 2 A の固有値はすべて非負 (注 : 固有値はすべて実数)
- 3 任意の $J \subseteq \{1, 2, \dots, n\}$ に対して, $\det(A_{JJ}) \geq 0$
ただし, A_{JJ} は行添え字を J , 列添え字を J とする A の小行列
- 4 ある実行列 $L \in \mathbb{R}^{n \times r}$ が存在して, $A = LL^\top$
ただし, $r = \text{rank } A$ (A のコレスキー分解 (Cholesky decomposition))

例 : $\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$ の固有値は 1, 0 で, 行列式は 0. また,

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$n \geq 1$: 自然数

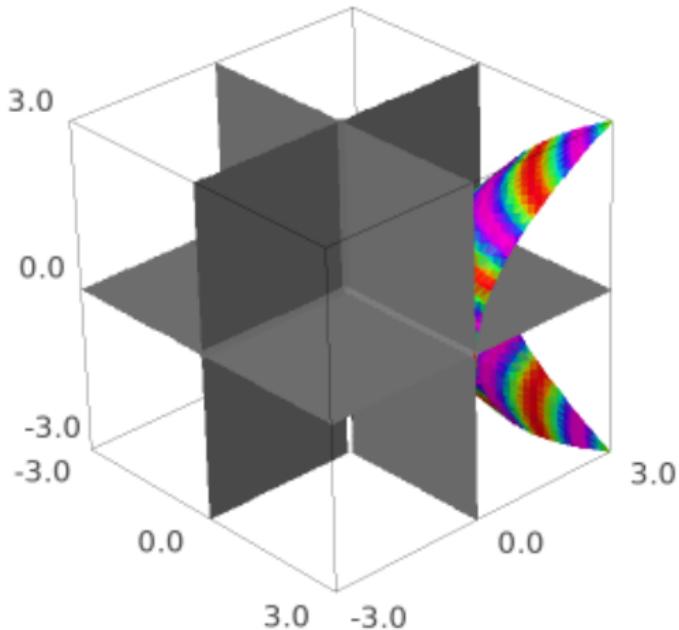
記法

- ▶ $\mathcal{S}^n \subseteq \mathbb{R}^{n \times n}$: n 次実対称行列全体の集合
- ▶ $\mathcal{S}_+^n \subseteq \mathbb{R}^{n \times n}$: n 次実対称半正定値行列全体の集合

例 : $\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \in \mathcal{S}_+^2, \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} \notin \mathcal{S}_+^2$

半正定値行列全体の集合：例

$$\begin{pmatrix} x & z \\ z & y \end{pmatrix} \in \mathcal{S}_+^2 \Leftrightarrow x \geq 0, y \geq 0, xy - z^2 \geq 0$$



$n \geq 1$: 自然数

性質：半正定値行列全体の集合は凸集合

集合 \mathcal{S}_+^n は凸集合

証明： $A, B \in \mathcal{S}_+^n$ とする

- ▶ 半正定値行列の定義から、任意の $x \in \mathbb{R}^n$ に対して
 $x^\top Ax \geq 0$ かつ $x^\top Bx \geq 0$
- ▶ $\lambda \in [0, 1]$ とすると、証明したいことは
任意の $x \in \mathbb{R}^n$ に対して、 $x^\top(\lambda A + (1 - \lambda)B)x \geq 0$
- ▶ 実際に式変形をすると

$$\begin{aligned} x^\top(\lambda A + (1 - \lambda)B)x &= \lambda x^\top Ax + (1 - \lambda)x^\top Bx \\ &\geq \lambda \cdot 0 + (1 - \lambda) \cdot 0 = 0 \end{aligned}$$

が得られる



半正定値行列に対する最適化問題を解くなら、分離オラクルが欲しい

\mathcal{S}_+^n に対する分離オラクルとは？

- ▶ 入力：実対称行列 $V \in \mathcal{S}^n$
- ▶ 出力： $V \in \mathcal{S}_+^n$ ならば、「Yes」
 $V \notin \mathcal{S}_+^n$ ならば、次を満たす行列 $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ と実数 $b \in \mathbb{R}$

$$A \bullet X \geq b \quad \forall X \in \mathcal{S}_+^n, \quad A \bullet V \leq b$$

ただし、 $A \bullet X = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n A_{ij} X_{ij} = \text{tr}(A^\top X)$ (行列に対する内積)

$$\text{tr} \left(\begin{pmatrix} a & c \\ c & b \end{pmatrix}^\top \begin{pmatrix} x & z \\ z & y \end{pmatrix} \right) = \text{tr} \left(\begin{pmatrix} ax + cz & az + cy \\ cx + bz & cz + by \end{pmatrix} \right) = ax + 2cz + by$$

構成法のアイディア

入力 V の最小固有値 λ_{\min} を求めてみる

1 $\lambda_{\min} \geq 0 \Rightarrow V$ は半正定値 (YES と出力)

2 $\lambda_{\min} < 0 \Rightarrow V$ は半正定値ではない

▶ このときに, $x^\top V x < 0$ となる x を見つける

例: $\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}$ の特性方程式は $(\lambda - 1)^2 - 4 = (\lambda + 1)(\lambda - 3)$ なので,

固有値は $3, -1$

構成法のアイディア (続き)

x を最小固有値 $\lambda_{\min} < 0$ に関する固有ベクトルとする

- ▶ このとき, $x^\top V x = x^\top \lambda_{\min} x = \lambda_{\min} \|x\|^2 < 0$
- ▶ 一方, 任意の半正定値行列 $X \in \mathcal{S}_+^n$ に対して $x^\top X x \geq 0$
- ▶ ここで, $x^\top X x = (x x^\top) \bullet X$ なので, $A = x x^\top$, $b = 0$ とすればよい

例: $\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}$ の固有値 -1 に関する固有ベクトルは $\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$
 つまり, 分離超平面は次の式で与えられる

$$(1 \quad -1) \begin{pmatrix} x_{11} & x_{12} \\ x_{12} & x_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} = x_{11} + x_{22} - 2x_{12} = 0$$

構成法のアイディア (続き)

固有値を求めるアルゴリズムはたくさん知られている

- ▶ 例えば, QR アルゴリズムを使えば,
精度よく, 多項式時間ですべての固有値と固有ベクトルを計算可能

このような話は『数値計算』,『数値解析』,『HPC』で扱うものなので
ここでは省略

- ① 凸集合
- ② 復習：楕円体法
- ③ 凸計画問題と楕円体法
- ④ 半正定値行列全体の集合
- ⑤ 今日のまとめ と 次回の予告

今日の内容

楕円体法を用いて、凸最適化問題を解く手法を理解する

- ▶ 凸集合とは？
- ▶ 凸集合の例
- ▶ 凸集合をアルゴリズムの入力とする方法

重要な例

半正定値行列全体の集合

次回の予告

半正定値行列を組合せ最適化に応用していく

- ▶ 演習問題をやる
 - ▶ 相談推奨 (ひとりでやらない)
- ▶ 質問をする
 - ▶ 教員は巡回
- ▶ 退室時, 小さな紙に感想など書いて提出する ← **重要**
 - ▶ 内容は何でも OK
 - ▶ 匿名で OK

- ① 凸集合
- ② 復習：楕円体法
- ③ 凸計画問題と楕円体法
- ④ 半正定値行列全体の集合
- ⑤ 今日のまとめ と 次回の予告