

I482F 実践的アルゴリズム特論
(9) 近似アルゴリズム：貪欲法

岡本 吉央

okamotoy@jaist.ac.jp

北陸先端科学技術大学院大学

2011年6月18日

”最終更新：2011/06/17 13:40”

- ① 近似アルゴリズム
- ② 貪欲法
- ③ 例 1：巡回セールスマン問題
- ④ 例 2：同一機械並列スケジューリング
- ⑤ 今日のまとめと補足

アルゴリズムとは

アルゴリズムがすること (簡単に言うと)

- ▶ データを受け取り (入力)
- ▶ それを処理し (処理)
- ▶ 結果を返す (出力)

アルゴリズムに要求されること

- ▶ どんな入力に対しても (入力の普遍性)
- ▶ 高速に処理し (処理の高速性)
- ▶ 正しい結果を返す (出力の正当性)

この3つの要求を緩和できる場合がある

緩和の仕方：「出力の正当性」の緩和

アルゴリズムに要求されること

- ▶ どんな入力に対しても (入力の普遍性)
- ▶ 高速に処理し (処理の高速性)
- ▶ 正しい結果を返す (出力の正当性)

「処理の高速性」の緩和

- ▶ どんな入力に対しても (入力の普遍性)
- ▶ 高速に処理し (処理の高速性)
- ▶ 近似的な結果を返す (出力の正当性の緩和)

近似比：最小化問題の場合

定義：近似比 (approximation ratio)

最小化問題に対するアルゴリズムの近似比とは、任意の入力に対して

$$\text{OPT} \leq \text{ALG} \leq \alpha \cdot \text{OPT}$$

を満たす $\alpha \geq 1$ のこと。ただし、

- ▶ OPT：最適値
- ▶ ALG：アルゴリズムの出力値

注

- ▶ 「 $\text{OPT} \leq \text{ALG}$ 」はどんなアルゴリズムでも成り立つ
- ▶ 近似比が小さいほど、(近似の意味で) 性能のよいアルゴリズム

近似比：最大化問題の場合

定義：近似比 (approximation ratio)

最大化問題に対するアルゴリズムの**近似比**とは、任意の入力に対して

$$\text{ALG} \leq \text{OPT} \leq \alpha \cdot \text{ALG}$$

を満たす $\alpha \geq 1$ のこと。ただし、

- ▶ OPT：最適値
- ▶ ALG：アルゴリズムの出力値

注

- ▶ 「 $\text{ALG} \leq \text{OPT}$ 」はどんなアルゴリズムでも成り立つ
- ▶ 近似比が小さいほど、(近似の意味で) 性能のよいアルゴリズム

- ① 近似アルゴリズム
- ② 貪欲法
- ③ 例 1：巡回セールスマン問題
- ④ 例 2：同一機械並列スケジューリング
- ⑤ 今日のまとめと補足

貪欲法 (貪欲アルゴリズム) とは？

貪欲法 (greedy algorithm, greedy method)

一番「得をする」要素から順に選ぶことで解を構築する方法

今日の目標

次の理解

- ▶ 近似比の理解
- ▶ 貪欲法の典型例を理解
- ▶ 貪欲法の性能解析を理解

- ① 近似アルゴリズム
- ② 貪欲法
- ③ 例 1 : 巡回セールスマン問題
- ④ 例 2 : 同一機械並列スケジューリング
- ⑤ 今日のまとめと補足

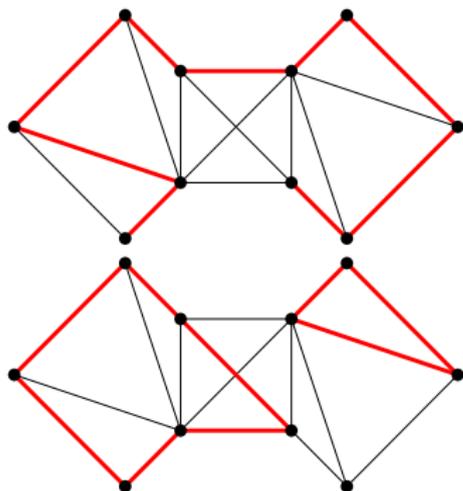
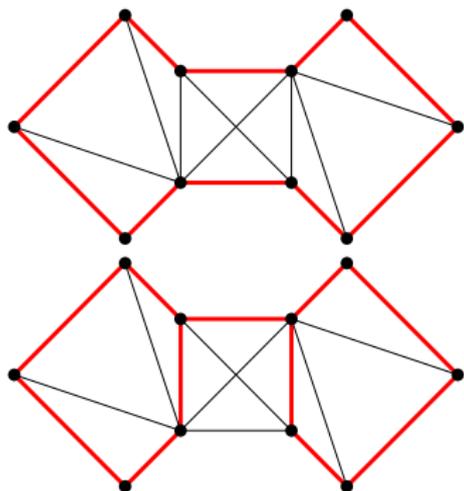
巡回路 (ハミルトン閉路)

 $G = (V, E)$: 無向グラフ

定義: 巡回路 (ハミルトン閉路)

 G の巡回路とは, すべての頂点をちょうど一度ずつ通る閉路

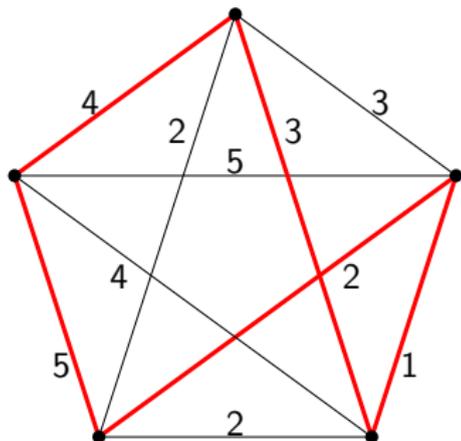
どれが巡回路?



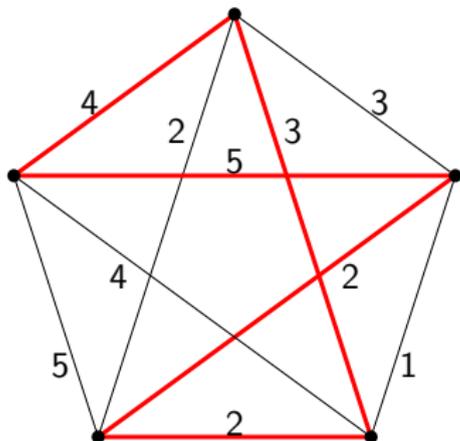
巡回セールスマン問題

定義: 巡回セールスマン問題

- ▶ 入力: **完全**グラフ $G = (V, E)$, 各辺 e に対する費用 $c(e) \geq 0$
- ▶ 出力: G の巡回路
- ▶ 目的: 巡回路に使われている辺の費用和の最小化



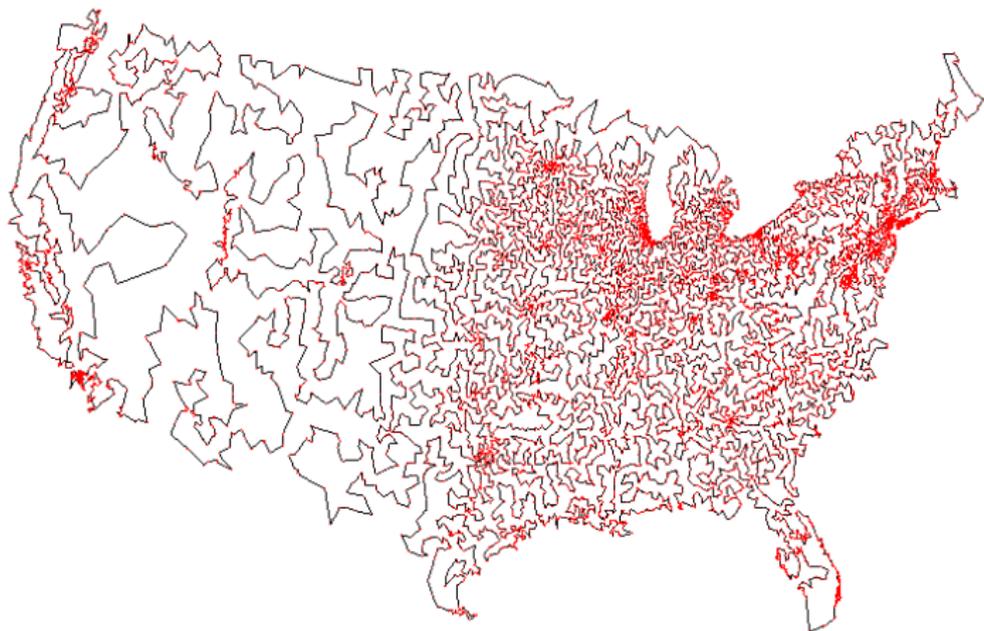
費用和 = 15



費用和 = 16

巡回セールスマン問題: 別の例

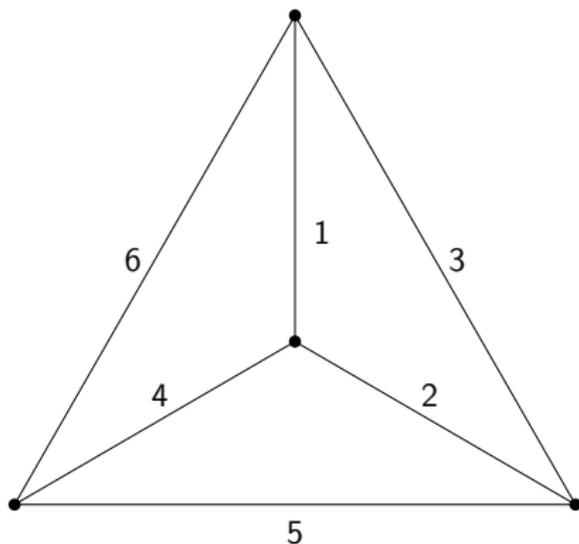
頂点は平面上の点, 辺の費用は2点間のユークリッド距離 (直線距離)



http://www.tsp.gatech.edu/usa13509/usa13509_sol.html

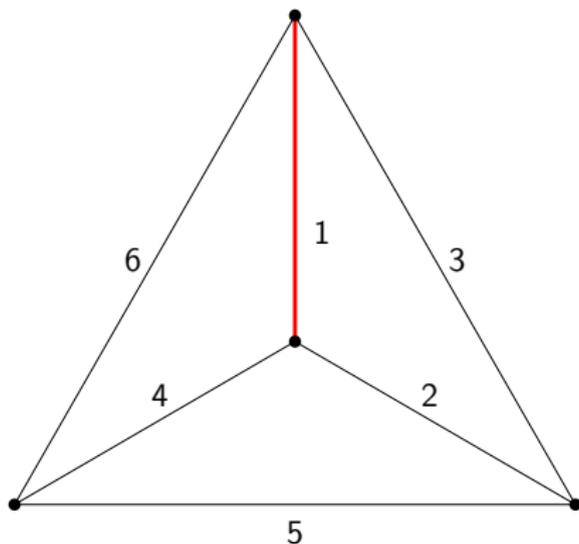
巡回セールスマン問題に対する貪欲法

- ① $T \leftarrow \emptyset$ とする (T が最終的に出力する巡回路となる)
- ② 費用の小さい順に辺 e を見ていく
- ③ T に e を加えることで巡回路が作れなくなることがないならば, T に e を加える
- ④ T が巡回路ならば, T を出力して停止. そうでなければ 2 に戻る



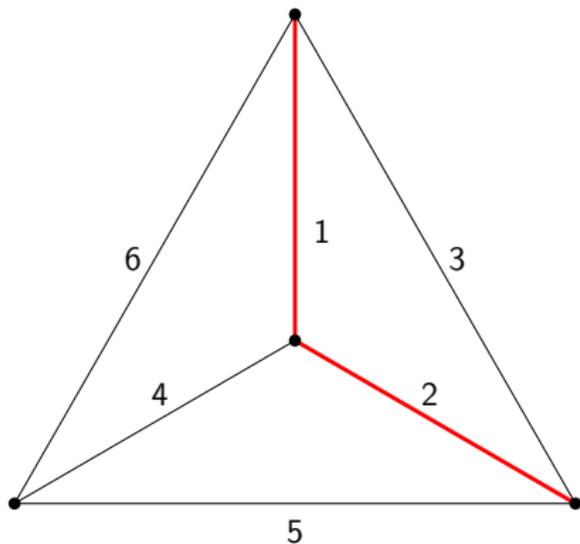
巡回セールスマン問題に対する貪欲法

- ① $T \leftarrow \emptyset$ とする (T が最終的に出力する巡回路となる)
- ② 費用の小さい順に辺 e を見ていく
- ③ T に e を加えることで巡回路が作れなくなることがないならば, T に e を加える
- ④ T が巡回路ならば, T を出力して停止. そうでなければ 2 に戻る



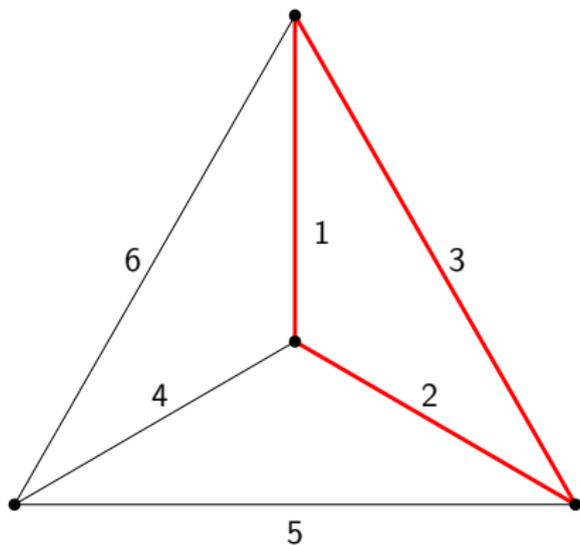
巡回セールスマン問題に対する貪欲法

- ① $T \leftarrow \emptyset$ とする (T が最終的に出力する巡回路となる)
- ② 費用の小さい順に辺 e を見ていく
- ③ T に e を加えることで巡回路が作れなくなることがないならば, T に e を加える
- ④ T が巡回路ならば, T を出力して停止. そうでなければ 2 に戻る



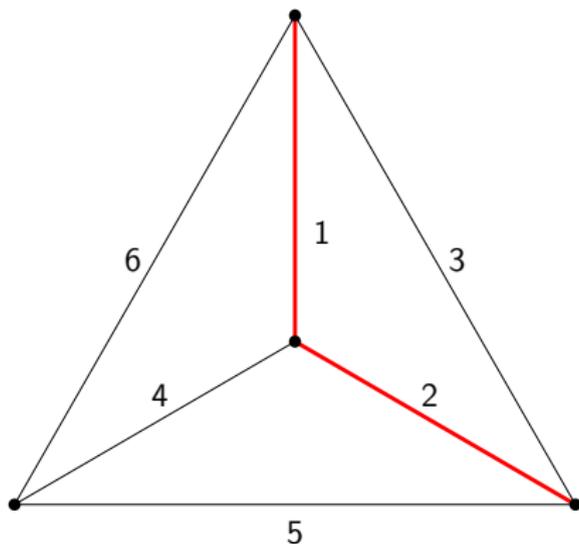
巡回セールスマン問題に対する貪欲法

- ① $T \leftarrow \emptyset$ とする (T が最終的に出力する巡回路となる)
- ② 費用の小さい順に辺 e を見ていく
- ③ T に e を加えることで巡回路が作れなくなることがないならば, T に e を加える
- ④ T が巡回路ならば, T を出力して停止. そうでなければ 2 に戻る



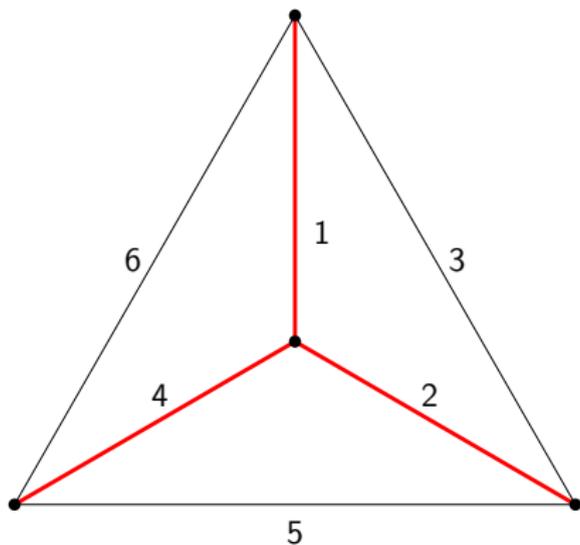
巡回セールスマン問題に対する貪欲法

- ① $T \leftarrow \emptyset$ とする (T が最終的に出力する巡回路となる)
- ② 費用の小さい順に辺 e を見ていく
- ③ T に e を加えることで巡回路が作れなくなることがないならば, T に e を加える
- ④ T が巡回路ならば, T を出力して停止. そうでなければ 2 に戻る



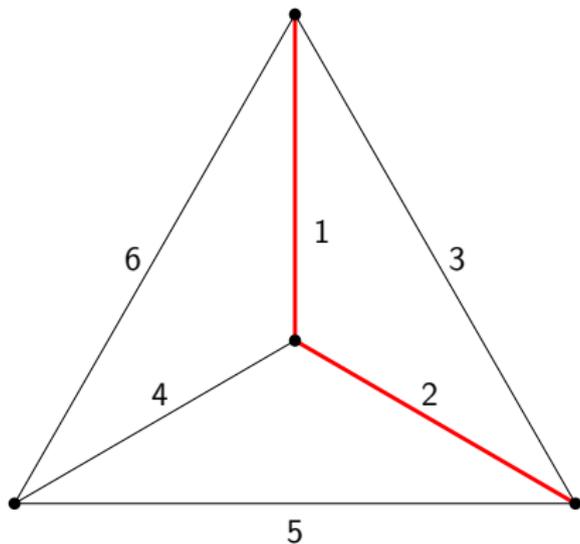
巡回セールスマン問題に対する貪欲法

- ① $T \leftarrow \emptyset$ とする (T が最終的に出力する巡回路となる)
- ② 費用の小さい順に辺 e を見ていく
- ③ T に e を加えることで巡回路が作れなくなることがないならば, T に e を加える
- ④ T が巡回路ならば, T を出力して停止. そうでなければ 2 に戻る



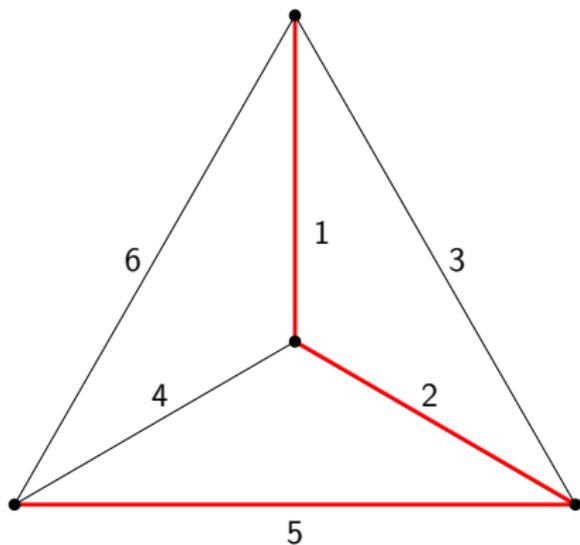
巡回セールスマン問題に対する貪欲法

- ① $T \leftarrow \emptyset$ とする (T が最終的に出力する巡回路となる)
- ② 費用の小さい順に辺 e を見ていく
- ③ T に e を加えることで巡回路が作れなくなることがないならば, T に e を加える
- ④ T が巡回路ならば, T を出力して停止. そうでなければ 2 に戻る



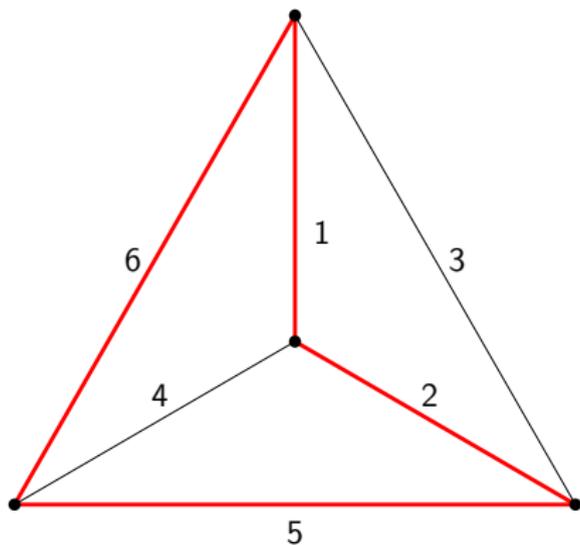
巡回セールスマン問題に対する貪欲法

- ① $T \leftarrow \emptyset$ とする (T が最終的に出力する巡回路となる)
- ② 費用の小さい順に辺 e を見ていく
- ③ T に e を加えることで巡回路が作れなくなることがないならば, T に e を加える
- ④ T が巡回路ならば, T を出力して停止. そうでなければ 2 に戻る



巡回セールスマン問題に対する貪欲法

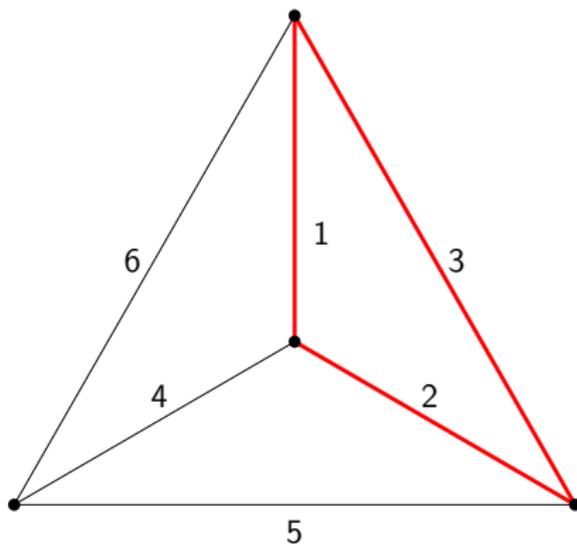
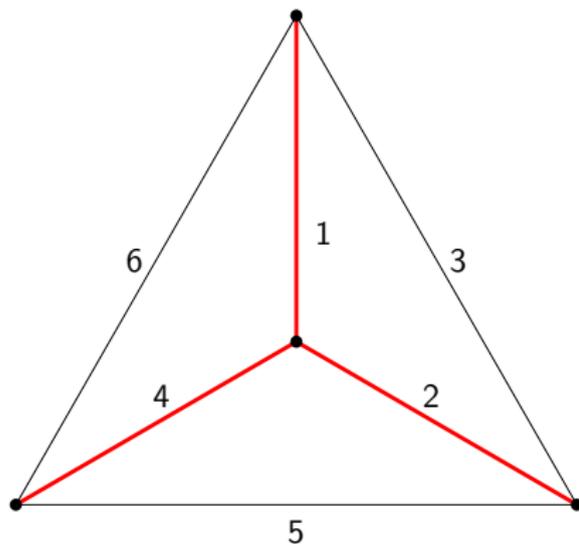
- ① $T \leftarrow \emptyset$ とする (T が最終的に出力する巡回路となる)
- ② 費用の小さい順に辺 e を見ていく
- ③ T に e を加えることで巡回路が作れなくなることがないならば, T に e を加える
- ④ T が巡回路ならば, T を出力して停止. そうでなければ 2 に戻る



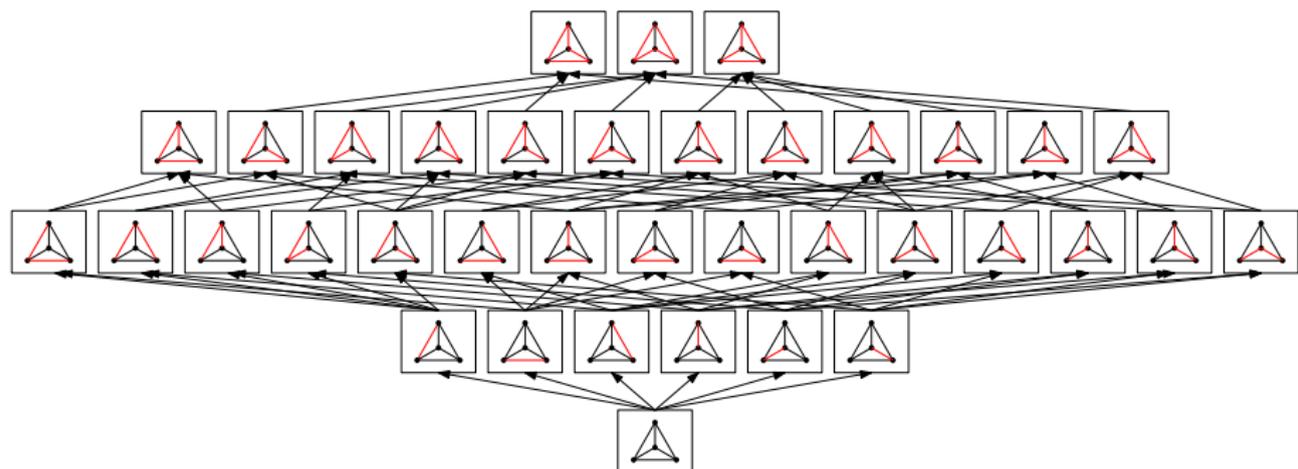
巡回セールスマン問題に対する貪欲法: 注意

「巡回路が作れなくなることがない」とは?

- ▶ どの頂点に接続する辺の数も 3 以上ではない
- ▶ 一部の頂点のみを通る閉路が存在しない



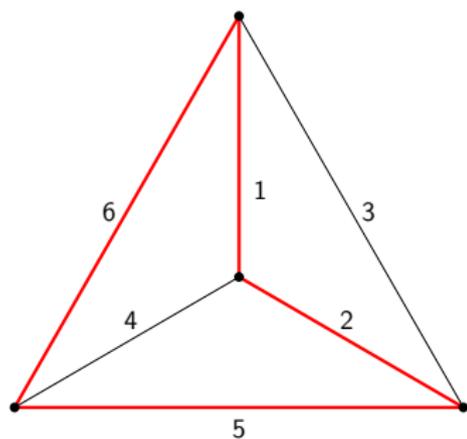
巡回セールスマン問題に対する貪欲法: 山登り



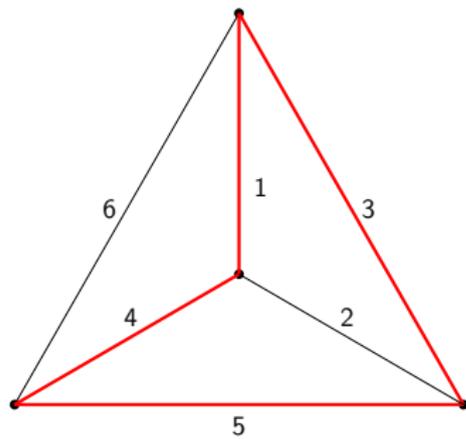
アルゴリズム設計で最初に確認すべきこと

- ▶ 考えたアルゴリズムは必ず最適解を出力するのか？
 - ▶ 考えたアルゴリズムが最適解を出力しない入力はあるのか？
- ▶ 考えたアルゴリズムの近似比はどれほどなのか？
 - ▶ 考えたアルゴリズムの近似比が悪いことを示す入力はあるのか？

貪欲法が最適巡回回路を出力しない例



ALG = 14

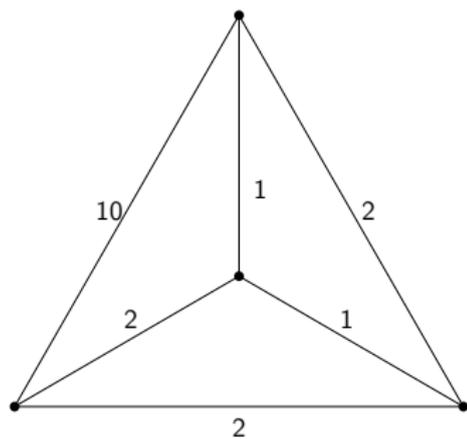


OPT ≤ 13

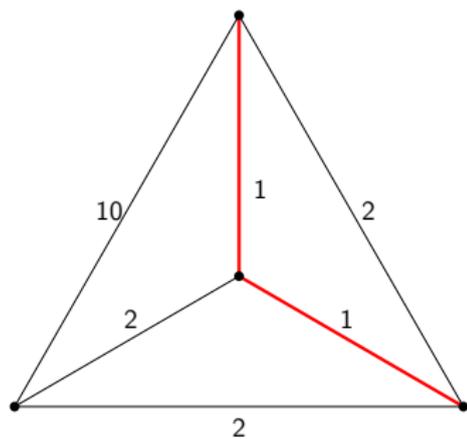
この例は

- ▶ 「貪欲法が最適巡回回路を出力しない」ことを示している
ALG > OPT (∵ ALG = 14 > 13 ≥ OPT)
- ▶ 「貪欲法の近似比が 14/13 より良くはない」ことを示している
ALG ≥ $\frac{14}{13}$ OPT (∵ ALG = 14 = $\frac{14}{13} \cdot 13 \geq \frac{14}{13}$ OPT)

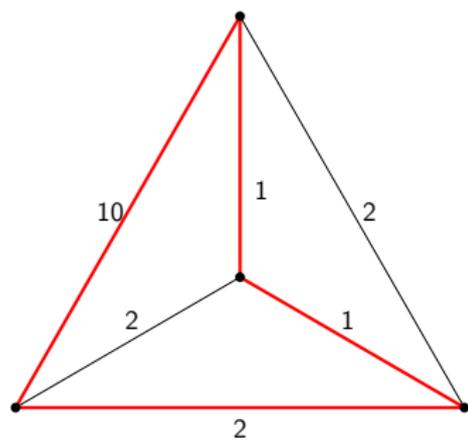
貪欲法の近似比が悪いことを示す例



貪欲法の近似比が悪いことを示す例

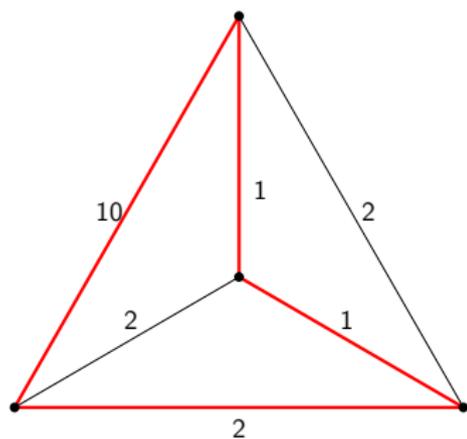


貪欲法の近似比が悪いことを示す例

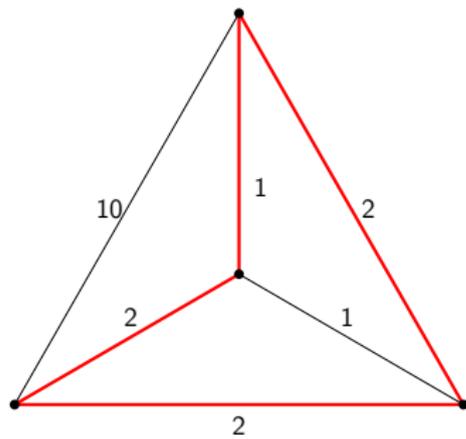


$$\text{ALG} = 14$$

貪欲法の近似比が悪いことを示す例



ALG = 14



OPT ≤ 7

この例は

- ▶ 「貪欲法の近似比が2より良くはない」ことを示している

ALG ≥ 2OPT

 $(\because \text{ALG} = 14 = \frac{14}{7} \cdot 7 \geq 2\text{OPT})$

貪欲法の近似比は抑えられない

定理 1 (貪欲法の近似比の下界)

任意の定数 $\alpha \geq 1$ に対して,
巡回セールスマン問題に対する貪欲法の近似比は α より良くはない

証明

- ▶ 与えられた任意の $\alpha \geq 1$ に対して
貪欲法の出力する巡回路の費用 ALG と最適巡回路の費用 OPT が

$$ALG \geq \alpha \cdot OPT$$

を満たすような問題例を作成すればよい

- ▶ 実際に作成する (板書で)

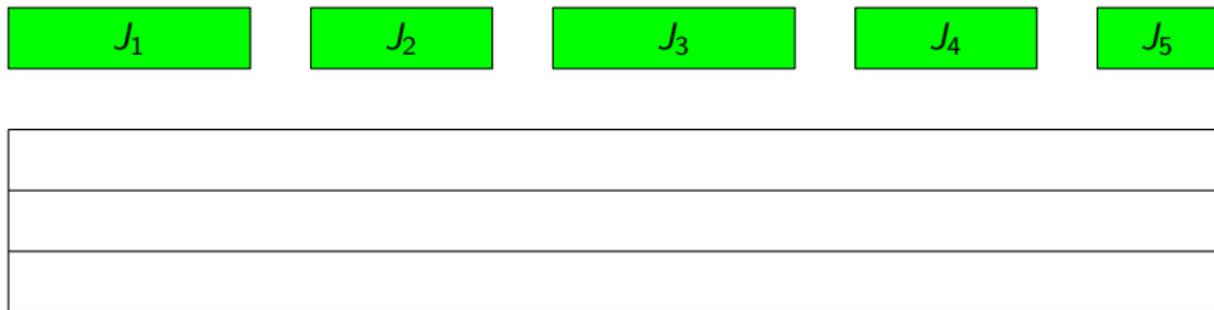


- ① 近似アルゴリズム
- ② 貪欲法
- ③ 例 1 : 巡回セールスマン問題
- ④ 例 2 : 同一機械並列スケジューリング
- ⑤ 今日のまとめと補足

同一機械並列スケジューリング問題

定義: 同一機械並列スケジューリング問題

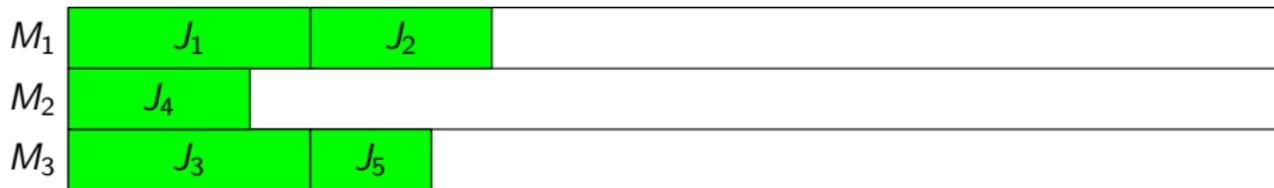
- ▶ 入力: m 個の同一な機械 M_1, \dots, M_m , n 個のジョブ J_1, \dots, J_n , ジョブ J_i を機械で処理するための時間 $p_i > 0$
- ▶ 出力: 機械へのジョブの割当
- ▶ 目的: ジョブ処理がすべて完了するまでの時間 (最終終了時刻) の最小化



同一機械並列スケジューリング問題

定義: 同一機械並列スケジューリング問題

- ▶ 入力: m 個の同一な機械 M_1, \dots, M_m , n 個のジョブ J_1, \dots, J_n , ジョブ J_i を機械で処理するための時間 $p_i > 0$
- ▶ 出力: 機械へのジョブの割当
- ▶ 目的: ジョブ処理がすべて完了するまでの時間 (最終終了時刻) の最小化



同一機械並列スケジューリング問題に対する貪欲法

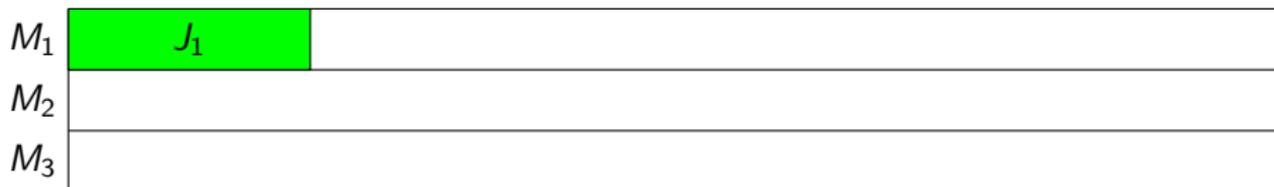
- ① $A_1, \dots, A_m \leftarrow \emptyset$ とする (A_j が M_j で処理するジョブ集合となる)
- ② $i = 1, \dots, n$ の順にジョブ J_i を見ていく
- ③ 機械の中で割り当てられたジョブの処理時間之和が最小の機械 M_j を見つける (複数ある場合は, 添字の最も小さいものとする)
- ④ $A_j \leftarrow A_j \cup \{J_i\}$ とする
- ⑤ $i = n$ ならば A_1, \dots, A_m を出力して停止. そうでなければ, 2 に戻る

 J_1 J_2 J_3 J_4 J_5 M_1 M_2 M_3

M_1	
M_2	
M_3	

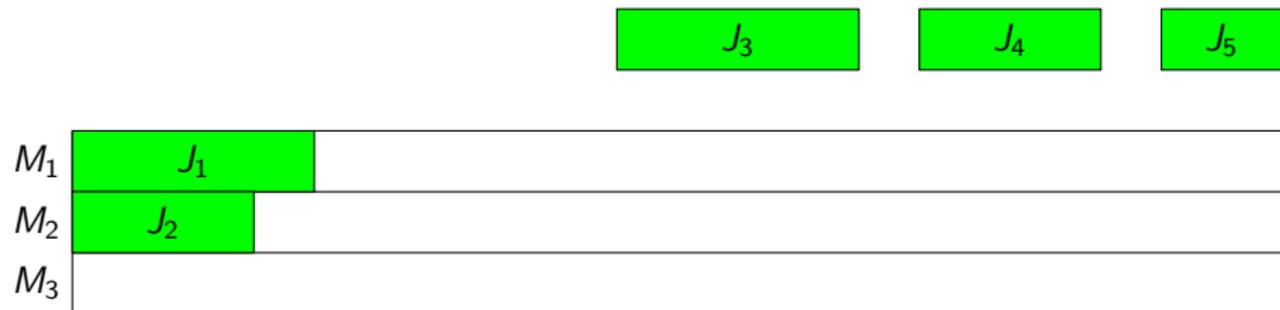
同一機械並列スケジューリング問題に対する貪欲法

- ① $A_1, \dots, A_m \leftarrow \emptyset$ とする (A_j が M_j で処理するジョブ集合となる)
- ② $i = 1, \dots, n$ の順にジョブ J_i を見ていく
- ③ 機械の中で割り当てられたジョブの処理時間之和が最小の機械 M_j を見つける (複数ある場合は, 添字の最も小さいものとする)
- ④ $A_j \leftarrow A_j \cup \{J_i\}$ とする
- ⑤ $i = n$ ならば A_1, \dots, A_m を出力して停止. そうでなければ, 2 に戻る



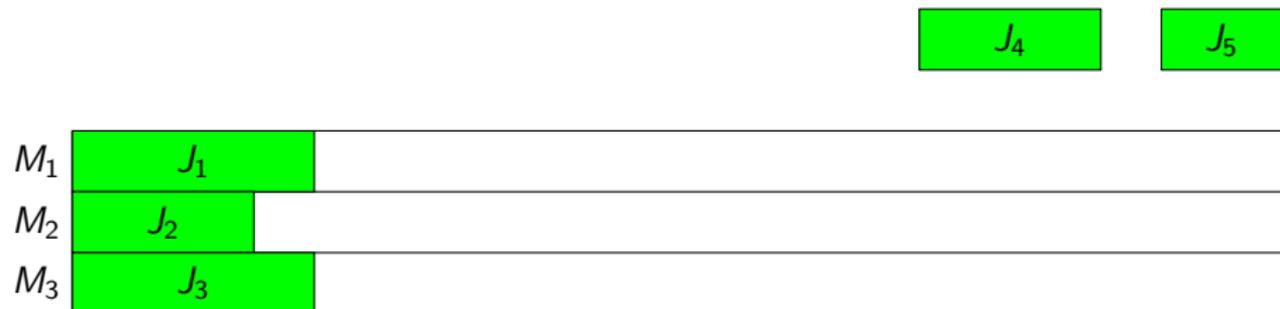
同一機械並列スケジューリング問題に対する貪欲法

- ① $A_1, \dots, A_m \leftarrow \emptyset$ とする (A_j が M_j で処理するジョブ集合となる)
- ② $i = 1, \dots, n$ の順にジョブ J_i を見ていく
- ③ 機械の中で割り当てられたジョブの処理時間之和が最小の機械 M_j を見つける (複数ある場合は, 添字の最も小さいものとする)
- ④ $A_j \leftarrow A_j \cup \{J_i\}$ とする
- ⑤ $i = n$ ならば A_1, \dots, A_m を出力して停止. そうでなければ, 2 に戻る



同一機械並列スケジューリング問題に対する貪欲法

- ① $A_1, \dots, A_m \leftarrow \emptyset$ とする (A_j が M_j で処理するジョブ集合となる)
- ② $i = 1, \dots, n$ の順にジョブ J_i を見ていく
- ③ 機械の中で割り当てられたジョブの処理時間之和が最小の機械 M_j を見つける (複数ある場合は, 添字の最も小さいものとする)
- ④ $A_j \leftarrow A_j \cup \{J_i\}$ とする
- ⑤ $i = n$ ならば A_1, \dots, A_m を出力して停止. そうでなければ, 2 に戻る

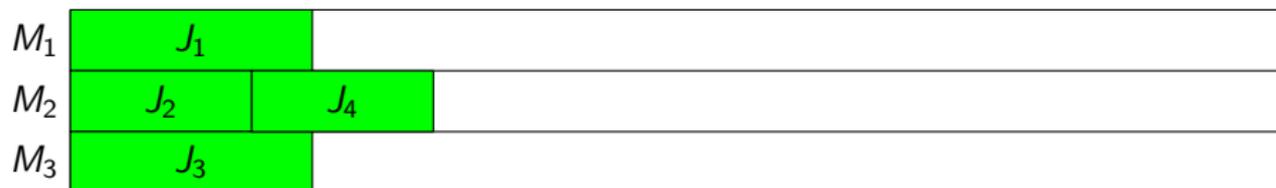


同一機械並列スケジューリング問題に対する貪欲法

- ① $A_1, \dots, A_m \leftarrow \emptyset$ とする (A_j が M_j で処理するジョブ集合となる)
- ② $i = 1, \dots, n$ の順にジョブ J_i を見ていく
- ③ 機械の中で割り当てられたジョブの処理時間之和が最小の機械 M_j を見つける (複数ある場合は, 添字の最も小さいものとする)
- ④ $A_j \leftarrow A_j \cup \{J_i\}$ とする
- ⑤ $i = n$ ならば A_1, \dots, A_m を出力して停止. そうでなければ, 2 に戻る

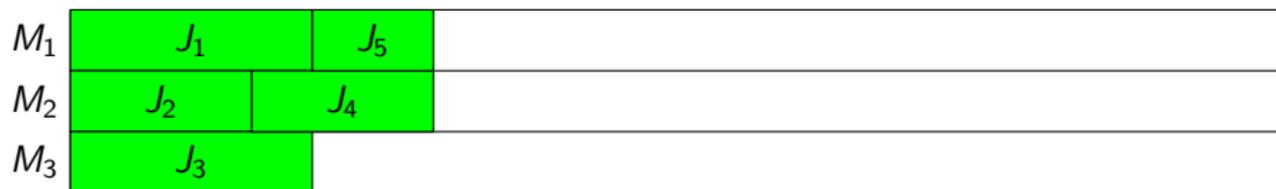


J_5



同一機械並列スケジューリング問題に対する貪欲法

- ① $A_1, \dots, A_m \leftarrow \emptyset$ とする (A_j が M_j で処理するジョブ集合となる)
- ② $i = 1, \dots, n$ の順にジョブ J_i を見ていく
- ③ 機械の中で割り当てられたジョブの処理時間之和が最小の機械 M_j を見つける (複数ある場合は, 添字の最も小さいものとする)
- ④ $A_j \leftarrow A_j \cup \{J_i\}$ とする
- ⑤ $i = n$ ならば A_1, \dots, A_m を出力して停止. そうでなければ, 2 に戻る



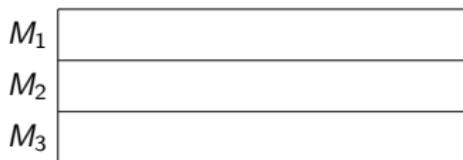
同一機械並列スケジューリングに対する貪欲法：山登り



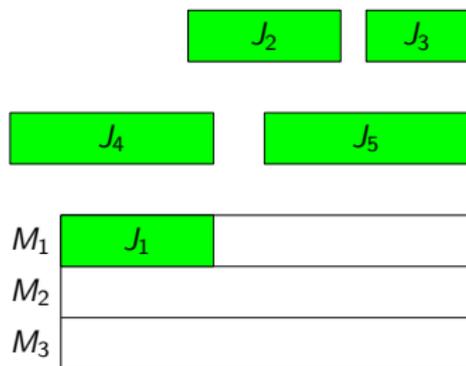
アルゴリズム設計で最初に確認すべきこと (再掲)

- ▶ 考えたアルゴリズムは必ず最適解を出力するのか？
 - ▶ 考えたアルゴリズムが最適解を出力しない入力はあるのか？
- ▶ 考えたアルゴリズムの近似比はどれほどなのか？
 - ▶ 考えたアルゴリズムの近似比が悪いことを示す入力はあるのか？

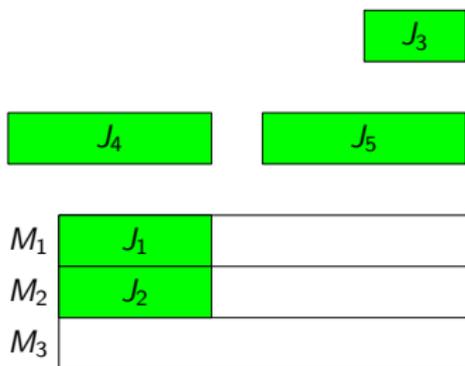
貪欲法が最適解を出力しない例



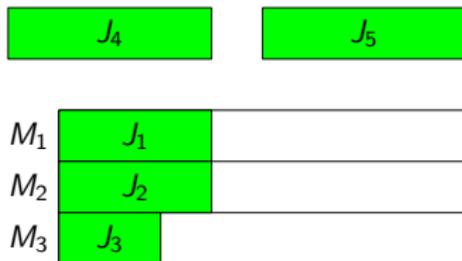
貪欲法が最適解を出力しない例



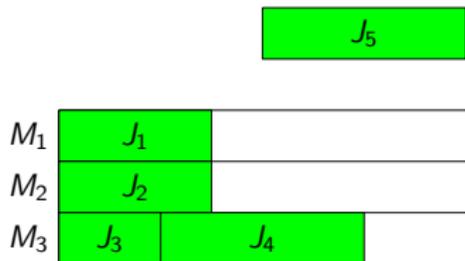
貪欲法が最適解を出力しない例



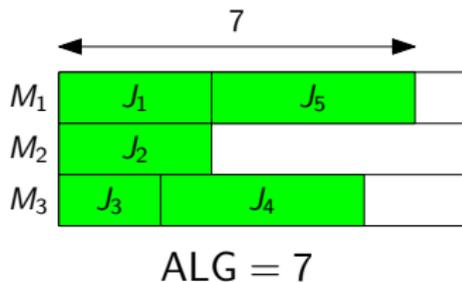
貪欲法が最適解を出力しない例



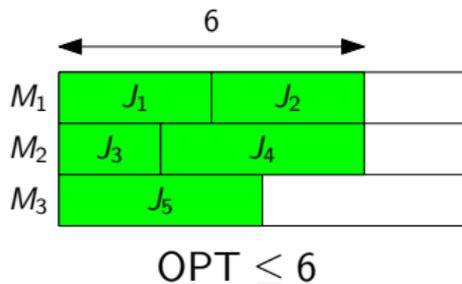
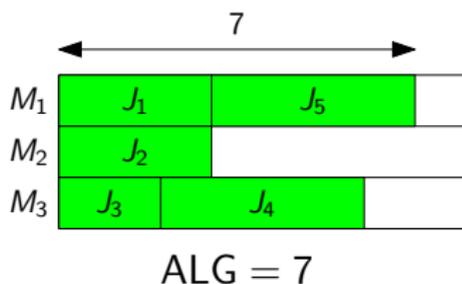
貪欲法が最適解を出力しない例



貪欲法が最適解を出力しない例



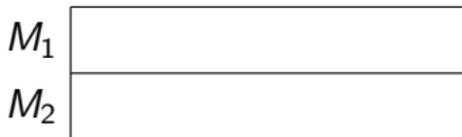
貪欲法が最適解を出力しない例



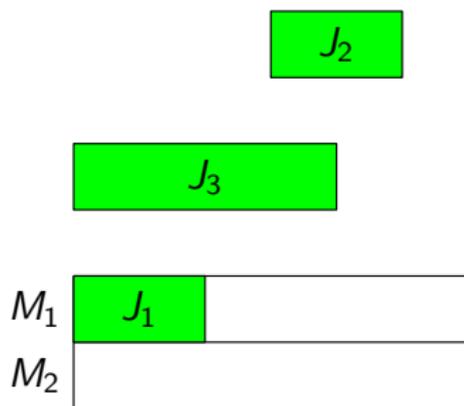
この例は

- ▶ 「貪欲法が最適スケジュールを出力しない」ことを示している
 $ALG > OPT$ ($\because ALG = 7 > 6 \geq OPT$)
- ▶ 「貪欲法の近似比が $7/6$ より良くはない」ことを示している
 $ALG \geq \frac{7}{6}OPT$ ($\because ALG = 7 = \frac{7}{6} \cdot 6 \geq \frac{7}{6}OPT$)

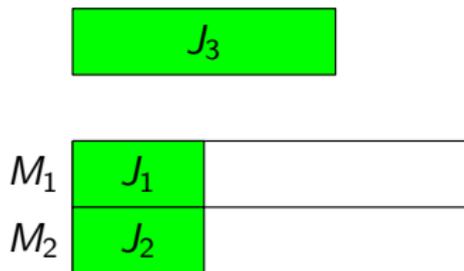
貪欲法の近似比が悪いことを示す例

 J_1 J_2 J_3 

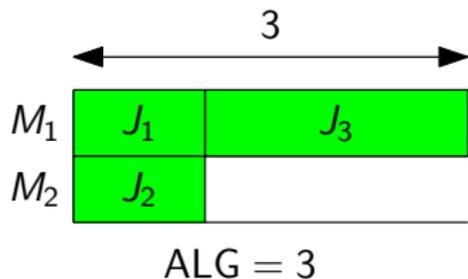
貪欲法の近似比が悪いことを示す例



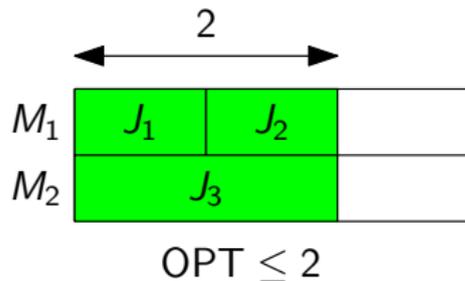
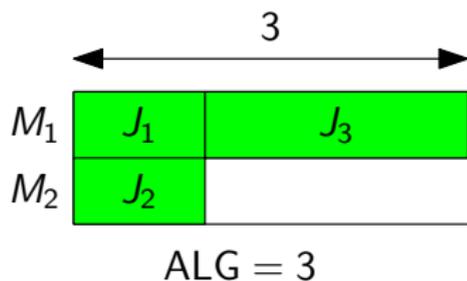
貪欲法の近似比が悪いことを示す例



貪欲法の近似比が悪いことを示す例



貪欲法の近似比が悪いことを示す例



この例は

- ▶ 「貪欲法の近似比が $3/2$ より良くはない」ことを示している

$$ALG \geq \frac{3}{2} OPT$$

$$(\because ALG = 3 = \frac{3}{2} \cdot 2 \geq \frac{3}{2} OPT)$$

貪欲法の近似比保証

定理 2

(Graham '66)

同一機械並列スケジューリング問題に対する貪欲法の近似比は $2 - \frac{1}{m}$ 以下。
すなわち、任意の入力に対して、
貪欲法の出力が与える最終完了時刻 ALG と最適最終完了時刻 OPT に

$$\text{ALG} \leq \left(2 - \frac{1}{m}\right) \cdot \text{OPT}$$

という関係が成り立つ

つまり、 $m = 2$ のとき、

- ▶ 貪欲法の近似比は $3/2$ 以下 (定理 2)
- ▶ 貪欲法の近似比は $3/2$ より良くはない (前のスライドの例)
- ▶ \therefore 貪欲法の近似比は $3/2$ であり、これは **タイト** (tight)

貪欲法の近似比保証: 証明 (1)

証明

- ▶ 次の3つを証明する: 完了が最も遅いジョブを J_i とする
 - ① $p_i \leq \text{OPT}$
 - ② $m \cdot \text{OPT} \geq p_1 + p_2 + \dots + p_n$
 - ③ $m \cdot (\text{ALG} - p_i) \leq p_1 + p_2 + \dots + p_{i-1} + p_{i+1} + \dots + p_n$
- ▶ この3つが証明できれば, 定理 2 も証明できる (板書)

証明すべきこと

- ① $p_i \leq \text{OPT}$

証明: これは簡単 (どうして?)

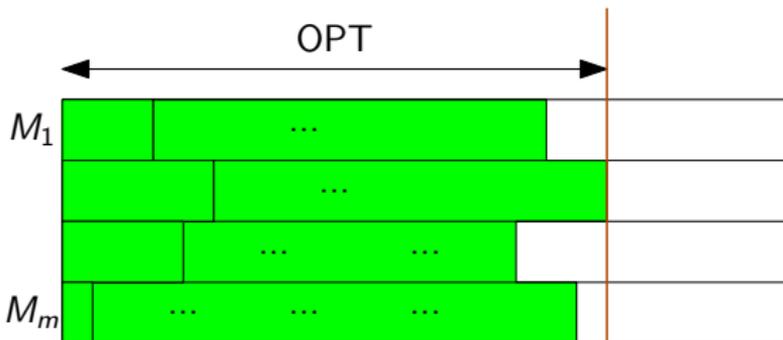


貪欲法の近似比保証: 証明 (2)

証明すべきこと

$$\textcircled{2} \quad m \cdot \text{OPT} \geq p_1 + p_2 + \dots + p_n$$

証明: OPT を与えている状況を表す次の図を見る □



貪欲法の近似比保証: 証明 (3)

証明すべきこと

$$\textcircled{3} \quad m \cdot (\text{ALG} - p_i) \leq p_1 + p_2 + \dots + p_{i-1} + p_{i+1} + \dots + p_n$$

証明: ALG を与えている状況を表す次の図を見る



- ▶ J_i の処理の開始時刻に, どの機械も必ずジョブを処理している (どうして?)
- ▶ そこから, 示したい式が得られる □

貪欲法の近似比保証: 証明 (3)

証明すべきこと

$$\textcircled{3} \quad m \cdot (\text{ALG} - p_i) \leq p_1 + p_2 + \dots + p_{i-1} + p_{i+1} + \dots + p_n$$

証明: ALG を与えている状況を表す次の図を見る



- ▶ J_i の処理の開始時刻に, どの機械も必ずジョブを処理している (どうして?)
- ▶ そこから, 示したい式が得られる □

貪欲法の近似比保証: 証明 (3)

証明すべきこと

$$\textcircled{3} \quad m \cdot (\text{ALG} - p_i) \leq p_1 + p_2 + \dots + p_{i-1} + p_{i+1} + \dots + p_n$$

証明: ALG を与えている状況を表す次の図を見る



- ▶ J_i の処理の開始時刻に, どの機械も必ずジョブを処理している (どうして?)
- ▶ そこから, 示したい式が得られる

これで定理 2 の証明が完了した

今日のまとめ

近似比 α

- ▶ $OPT \leq ALG \leq \alpha \cdot OPT$ (最小化問題)
- ▶ $ALG \leq OPT \leq \alpha \cdot ALG$ (最大化問題)
- ▶ $\alpha \geq 1$ が小さいほど, (近似の意味で) よいアルゴリズム

貪欲法とその例

- ▶ 巡回セールスマン問題
- ▶ 同一機械並列スケジューリング

近似アルゴリズム設計で最初に確認すべきこと

- ▶ 考えたアルゴリズムが最適解を出力しない入力はあるのか?
- ▶ 考えたアルゴリズムの近似比が悪いことを示す入力はあるのか?

補足：巡回セールスマン問題

貪欲法の近似比

- ▶ 費用が三角不等式を満たす場合
 - ▶ 任意の入力に対して $O(\log n)$ 以下 (Frieze '78)
 - ▶ ある入力に対して $\Omega(\log n / \log \log n)$ 以上 (Frieze '78)

他の多項式時間アルゴリズムの近似率

- ▶ 費用が三角不等式を満たす場合
 - ▶ どのような入力に対しても $3/2$ 以下 (Christofides '76)
- ▶ 頂点が平面上の点，費用が2点間のユークリッド距離に対応する場合
 - ▶ どのような入力に対しても $1 + \epsilon$ 以下 (Arora '98, Mitchell '99)

補足：同一機械並列スケジューリング問題

他の多項式時間アルゴリズムの近似比

- ▶ $\frac{4}{3} - \frac{1}{3m}$ 以下 (Graham '66)
 - ▶ ジョブを処理時間の長い順に並べ直してから，貪欲法を適用
(演習問題 2 参照)
- ▶ $1 + \epsilon$ 以下 (m が定数であるとき) (Lenstra, Shmoys, Tardos '90)

参考文献

▶ 近似アルゴリズム一般

- ▶ V. V. Vazirani. Approximation Algorithms. Corrected 2nd printing, Springer, 2001.
(日本語訳：浅野孝夫訳「近似アルゴリズム」，シュプリンガー・フェアラーク東京，2002.)
- ▶ D.P. Williamson and D.B. Shmoys. The Design of Approximation Algorithms. Cambridge University Press, 2011.
- ▶ D.S. Hochbaum (ed.). Approximation Algorithms for NP-Hard Problems. PWS Publishing Company, 1997.

▶ 巡回セールスマン問題一般

- ▶ The Traveling Salesman Problem. <http://www.tsp.gatech.edu/>
- ▶ E.L. Lawler, J.K. Lenstra, A.H.G. Rinnooy Kan, D.B. Shmoys. The Traveling Salesman Problem: A Guided Tour of Combinatorial Optimization, John Wiley & Sons, 1985.
- ▶ 山本芳嗣，久保幹雄．巡回セールスマン問題への招待．朝倉書店，1997．

参考文献

▶ 参照文献

- ▶ S. Arora. Polynomial time approximation schemes for Euclidean traveling salesman and other geometric problems. *Journal of the ACM* (1998) 2-11.
- ▶ N. Christofides. Worst case analysis of a new heuristic for the traveling salesman problem. Report 388, Graduate School of Industrial Administration, Carnegie-Mellon University, Pittsburgh, PA, 1976.
- ▶ A.M. Frieze. Worst-case analysis of algorithms for traveling salesman problems. *Operations Research Verfahren* 32 (1978) 94-112.
- ▶ R. Graham. Bounds for certain multiprocessing anomalies. *Bell System Technical Journal* 45 (1966) 1563-1581.
- ▶ J.K. Lenstra, D.B. Shmoys, É. Tardos. Approximation algorithms for scheduling unrelated parallel machines. *Mathematical Programming* 46 (1990) 259-271.
- ▶ J.S.B. Mitchell. Guillotine subdivisions approximate polygonal subdivisions: A simple polynomial-time approximation scheme for geometric TSP, k -MST, and related problems. *SIAM Journal on Computing* 28 (1999) 1298-1309.